

การพัฒนาระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวที่สามารถจัดรูปแบบใหม่ได้

นายเกริก ภิรมย์สิงหา

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ปีการศึกษา 2543

ISBN 974-346-285-6

ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

DEVELOPMENT OF A RECONFIGURABLE
EMBEDDED WEB SERVER

Mr Krerk Piromsopa

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Engineering in Computer Engineering
Department of Computer Engineering
Faculty of Engineering
Chulalongkorn University
Academic Year 2000
ISBN 974-346-285-6

หัวข้อวิทยานิพนธ์	การพัฒนาระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวที่สามารถจัดรูปลักษณ์ใหม่ได้
โดย	นายเกริก ภิรมย์สิงหา
ภาควิชา	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์
อาจารย์ที่ปรึกษา	ผศ.บุญชัย ไสววรรณนิชกุล

คณบดีคณนาวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปวบภูมานามบัณฑิต

..... คณบดีคณนาวิศวกรรมศาสตร์
(ศาสตราจารย์ ดร.สมศักดิ์ ปัญญาแก้ว)

คณบดีคณนาวิศวกรรมศาสตร์

..... ประธานกรรมการ
(อาจารย์ ดร.สุริษ ศิริบูรณ์)

..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์บุญชัย ไสววรรณนิชกุล)

..... กรรมการ
(อาจารย์ ดร.อาทิตย์ ทองทักษิณ)

..... กรรมการ
(อาจารย์สุเมธ อังคงศิริกุล)

เกริก กิริมย์ไสภา : การพัฒนาระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวที่สามารถดูแลกันเองได้.
 (DEVELOPMENT OF A RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB SERVER)
 อ. ที่ปรึกษา : ผศ. บุญชัย สารណวนิชกุล, 142 หน้า. ISBN 974-346-285-6.

ระบบเก็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว (Embedded web server) โดยทั่วไปสามารถปรับเปลี่ยน หรือแก้ไขซอฟต์แวร์ภายในได้ยากลำบาก ทั้งนี้เนื่องจากผู้พัฒนามักพัฒนาระบบที่เฉพาะเจาะจงและใช้วิธีการของตนเองในการควบคุมการทำงานของระบบ จากความไม่เป็นมาตรฐานดังกล่าวทำให้ผู้พัฒนาไม่สามารถสร้างระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์ที่ทำงานได้กับอุปกรณ์หลากหลายรูปแบบโดยอาศัยเว็บเซิร์ฟเวอร์ตัวเดียวกัน ด้วยเหตุนี้จึงเกิดแนวทางในการวิจัยเพื่อพัฒนาระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์ที่สามารถปรับเปลี่ยนแก้ไขดูแลกันเองได้เข้ากับสภาพแวดล้อมและอุปกรณ์ต่างๆ ที่ระบบต่อพ่วงอยู่ได้โดยง่าย

งานวิจัยนี้ครอบคลุมการออกแบบและพัฒนาระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวด้วยไมโครคอนโทรลเลอร์ขนาดเล็กโดยเลือกใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ขนาด 8 บิต MCS-51 ร่วมกับ DP83902 ซึ่งเป็นหน่วยควบคุมการเข้ามต่อระบบเครือข่ายตามมาตรฐานอีเทอร์เน็ต และระบบเข้ามต่ออุปกรณ์ต่อพ่วงทั่วไป พร้อมทั้งพัฒนาซอฟต์แวร์เพื่อการเข้ามต่อระบบเครือข่ายบนพอร์ตอินเทอร์เฟซ TCP/IP และทำหน้าที่เป็นเว็บเซิร์ฟเวอร์ รวมถึงการสร้างระบบรักษาความปลอดภัยโดยใช้การพิสูจน์ตัวจริงแบบเบื้องต้น (Basic Authentication) และพัฒนาภาษาสคริปต์อย่างง่ายเพื่อใช้ควบคุมอุปกรณ์ต่อพ่วงต่างๆ พร้อมกับตัวแปลงภาษาซึ่งมีโครงสร้างคล้ายกับภาษา PHP ตามลำดับ

ระบบสามารถเข้ามต่อ กับระบบเครือข่ายตามมาตรฐานอีเทอร์เน็ตบนพอร์ตอินเทอร์เฟซ TCP/IP ได้อย่างมีประสิทธิภาพ นอกจากนี้ระบบยังสามารถควบคุมและดูแลกันเองได้โดยอาศัยการปรับเปลี่ยนสคริปต์ผ่านเว็บ และควบคุมสิทธิการเรียกใช้งานภาษาสคริปต์ต่างๆ ด้วยชื่อและรหัสผ่านที่ตั้งค่าไว้ก่อนได้อย่างเป็นที่น่าพอใจ

ภาควิชา วิศวกรรมคอมพิวเตอร์
 สาขาวิชา วิศวกรรมคอมพิวเตอร์
 ปีการศึกษา 2543

ลายมือชื่อนิสิต
 ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา
 ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษาร่วม

4170680421 : MAJOR COMPUTER ENGINEERING

KEY WORD: EMBEDDED WEB SERVER / TCP/IP / INTERNET / WEB DEVICE / NETWORK

KRERK PIROMSOPA : DEVELOPMENT OF A RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB SERVER.

THESIS ADVISOR : ASSOCIATIVE PROFESSOR BOONCHAI SOWANNAWANICHAKUL, 142 pp. ISBN 974-376-285-6.

Embedded web server is difficult to update or reconfigure the internal software. As each developer or vendor usually creates his own proprietary systems and methods. As a result, the same embedded web server cannot be reprogrammed to meet various styles of functions. To reduce this complexity, this thesis mainly focuses on how to develop an embedded web server that can be reconfigure or update the control software to easily meet the control environment.

The thesis covers design and implementation of the embedded web server with a small microcontroller, the 8-bit microcontroller MCS-51 with DP83902 as the Network Interface Controller of the Ethernet LAN and generic device interfacing subsystems. The software developments comprise a subset of TCP/IP network protocol, web server, the basic authentication system and the extra-ordinary PHP style scripting language interpreter for inquiry and control of the system.

The system in this thesis can be connected to the Ethernet Network and can work with the TCP/IP protocol. The system can also control and monitor any device with an ability to reconfigure and update the software online using the scripting language. Moreover, the system is able to control the right of user to run any script by using predefined user and password.

Department COMPUTER ENGINEERING

Field of study COMPUTER ENGINEERING

Academic year 2000

Student's signature

Advisor's signature

Co-advisor's signature

กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไปได้
ด้วยความช่วยเหลืออย่างดียิ่งของ
ผู้ช่วยศาสตราจารย์บุญชัย ใสวรรณวนิชกุล อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ ซึ่งได้ให้คำแนะนำและ
ข้อคิดเห็นต่างๆ ในการวิจัยมาด้วยดีตลอด

ท้ายนี้ ผู้วิจัยได้ขอขอบพระคุณบิดามารดา ซึ่งให้กำเนิดและสนับสนุนผู้วิจัยมา^๔
โดยเสมอมา และขอขอบคุณคณาจารย์ในภาควิชาศึกษาความคอมพิวเตอร์ทุกท่าน รุ่นพี่ รุ่นน้อง^๕
และเพื่อนสมาชิกผู้ร่วมศึกษาในระดับบัณฑิตศึกษาของภาควิชาทุกท่าน ที่ช่วยให้บรรยายการนำเสนอ
การเรียนมีความรื่นรมย์สุนทรีย์สันติสุข

สารบัญ

บทที่	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย	๑
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	๑
กิตติกรรมประกาศ	๙
สารบัญ	๙
สารบัญตาราง	๑๔
สารบัญภาพ	๑๕
บทที่	
1 บทนำ	1
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา	1
1.2 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย	2
1.3 คำจำกัดความที่ใช้ในงานวิจัย	2
1.4 ขอบเขตงานวิจัย	4
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	4
1.6 วิธีดำเนินงานวิจัย	5
2 มาตรฐาน ไฟล์คอมและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	6
2.1 แนวทางการพัฒนา Web Device	6
2.2 อีเทอร์เน็ต (IEEE 802.3)	8
2.3 IP	9
2.4 ARP	9
2.5 ICMP	12
2.6 TCP	12
2.7 HTTP	14
2.8 การเข้ารหัสแบบ Base 64	15
3 การออกแบบฮาร์ดแวร์	17
3.1 ส่วนประกอบทางฮาร์ดแวร์ของระบบ	17
3.2 ส่วนประมวลผลหลัก	18
3.3 ส่วนเชื่อมต่อระบบเครือข่าย	19
3.4 การติดต่อกับอุปกรณ์ต่างๆ	20

สารบัญ (ต่อ)

๗

บทที่	หน้า
3.5 การจัดสรรหน่วยความจำของระบบ	21
4 การพัฒนาซอฟต์แวร์เชื่อมต่อระบบเครือข่าย	25
4.1 ซอฟต์แวร์ติดต่อหน่วยประมวลผลการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย	27
4.2 IP	30
4.3 ICMP	32
4.4 ARP	33
4.5 TCP	33
5 การพัฒนาระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์ และระบบการจำแนกผู้ใช้	38
5.1 สถานะและขั้นตอนการทำงาน	38
5.2 การร้องขอข้อมูลจากผู้ใช้บริการ	40
5.3 การตอบรับข้อมูล	40
5.4 ระบบวิเคราะห์ความปลอดภัย	41
6 การประมวลผลภาษาสคริปต์ที่ใช้ในการควบคุม	43
6.1 ลักษณะทั่วไปของ PHP Lite Script	43
6.2 โครงสร้างของภาษา PHP Lite Script	43
6.3 การสร้างตัวแปลงภาษา PHP Lite Script	48
7 การใช้งานระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	51
7.1 การกำหนดหมายเลข IP ให้กับระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	51
7.2 การทดสอบการทำงานในระดับเครือข่าย	52
7.3 การตั้งค่าสคริปต์เข้าสู่ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	52
7.4 การเรียกใช้งานสคริปต์บนระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	54
7.5 การรับค่าผ่านฟอร์มเพื่อใช้ประมวลผลในภาษาสคริปต์	55
7.6 การทำงานของภาษาสคริปต์ที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น	55
7.7 การทำงานร่วมกับภาษาอื่นๆ เพื่อการควบคุมที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น	56
8 บทสรุป การประยุกต์ใช้งาน และ ข้อเสนอแนะ	61
8.1 การประยุกต์ใช้งาน	61
8.2 แนวทางการปรับปรุง	61
8.3 บทสรุป	62
8.4 ข้อเสนอแนะ	62

สารบัญ (ต่อ)

๘

บทที่	หน้า
รายการอ้างอิง	63
ภาคผนวก	65
ภาคผนวก ก (Development of a reconfigurable Embedded Web Server)	66
ภาคผนวก ข (แผนผังวงจรที่เกี่ยวข้อง)	74
ภาคผนวก ค (ซอฟต์แวร์ที่เกี่ยวข้อง).....	81
ประวัติผู้วิจัย	142

สารบัญตาราง

ตาราง	หน้า
1 การเข้ารหัสแบบ Base 64	15
2 การจัดส่วนหน่วยความจำเรจิสเตอร์	22
3 การจัดส่วนหน่วยความจำ Bit Addressable	22
4 การจัดส่วนหน่วยความจำ Byte Addressable	23
5 การจัดส่วนหน่วยความจำภายนอก	24

สารบัญภาพ

ภาพที่	หน้า
1 เปรียบเทียบมาตรฐาน ISO/OSI Model กับ มาตรฐาน TCP/IP	6
2 ลักษณะฟรอมของ Ethernet	8
3 ลักษณะฟรอมของ ARP	10
4 การทำงานของ ARP	11
5 การทำงานของ Ping	12
6 การทำงานของ TCP	13
7 การทำงานของ HTTP	14
8 ตัวอย่างการเข้าและถอดรหัสแบบ Base64	16
9 ส่วนประกอบทางชาร์ดแวร์ของระบบ	17
10 การจัดการระบบหน่วยความจำภายในอก	18
11 การทำงานของระบบ Dual DMA เพื่อเชื่อมต่อระบบเครือข่าย	19
12 วงจร DMA Controller	20
13 วงจรทดสอบการทำงานของระบบ	21
14 ส่วนประกอบทางซอฟต์แวร์ของระบบ	25
15 การทำงานของโปรแกมหลัก	26
16 โปรแกรมย่อยเพื่อให้บริการสัญญาณขัดจังหวะ	28
17 โปรแกรมย่อยเพื่อรับข้อมูลจากระบบเครือข่าย	29
18 โปรแกรมย่อยเพื่อการส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเครือข่าย	30
19 โปรแกรมย่อยในการประมวลผล IP	31
20 โปรแกรมย่อมเพื่อประมวลผล ICMP	32
21 โปรแกรมย่อยเพื่อประมวลผล ARP	33
22 สถานการทำงานของ TCP บนระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบผังตัว	34
23 โปรแกรมย่อยเพื่อประมวลผล TCP	35
24 โปรแกรมย่อยเพื่อส่งข้อมูลบน TCP และปิดการสื่อสารบน TCP	36
25 สถานการทำงานของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์	38
26 โปรแกรมย่อยสำหรับการทำงานของเว็บเซิร์ฟเวอร์	39
27 ผลลัพธ์ที่ได้เมื่อผู้ใช้ระบุชื่อและรหัสผ่านผิดพลาด	41
28 การสอบถามชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านของโปรแกรมค้นผ่านเว็บ	41

สารบัญภาพ (ต่อ)

๙

ภาพที่	หน้า
29 ตัวอย่างการแทรก Code ของ PHP Lite Script ลงใน HTML Code	43
30 การทำงานของตัวแปลงภาษา PHP Lite Script	48
31 การข้างอิงค่าจากฟอร์มบน HTML	49
32 ผลลัพธ์จากการทดสอบสถานะทางเครือข่ายด้วยคำสั่ง ping	51
33 การส่งสคริปต์เข้าสู่ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	52
34 ผลลัพธ์จากการส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	53
35 ตัวอย่างผลลัพธ์จากการเรียกใช้งานสคริปต์	53
36 ตัวอย่างหน้าเว็บในการรับค่าผ่านฟอร์ม	54
37 ตัวอย่างสคริปต์ในการรับค่าผ่านฟอร์ม	55
38 ตัวอย่างสคริปต์การทำงานแบบมีการ Refresh และการทำงานแบบวนรอบ	55
39 ตัวอย่างผลลัพธ์จากการ Refresh และการทำงานแบบวนรอบ	56
40 ตัวอย่างผลลัพธ์การประยุกต์ใช้ JavaScript บนเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	57
41 ตัวอย่างสคริปต์ส่วนที่ฝังในเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว	58
42 ตัวอย่าง JavaScript เพื่อช่วยในการควบคุมที่ชั้บชั้น	59
43 ตัวอย่างหน้าหลักเพื่อทำการแปลงไฟร์ม	60

๙

บทที่ 1

บทนำ

ความเป็นมาและคำจำกัดความต่างๆ ที่กล่าวถึงในบทนี้ เพื่อเป็นข้อแนะนำ ประกอบการอ่านวิทยานิพนธ์ ทั้งนี้มุ่งหวังเพื่อให้ผู้อ่านสามารถเข้าใจถึงส่วนประกอบ และแนวทางในการดำเนินการวิจัยได้โดยง่าย โดยจะกล่าวถึง คำจำกัดความและข้อควรทราบต่างๆ ที่เกี่ยวข้อง กับการพัฒนาระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

1.1. ความเป็นมาและความสำคัญของปัจจุบัน

จากอัตราการเจริญเติบโตของระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ตในปัจจุบัน พบร่วมกัน จำนวนของอุปกรณ์และเครื่องใช้ต่างๆ ที่ต่อพ่วงเข้ากับระบบเครือข่ายข้างนั้น มีการเจริญเติบโตอย่างรวดเร็ว มีการคาดการว่าจำนวนบุคคลที่เชื่อมต่อเข้าสู่ระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ตผ่านทางโทรศัพท์ จะถูกแทนที่ด้วยอุปกรณ์และเครื่องใช้ต่างๆ ในไม่ช้า (Michael O'Brien, 1999) ผู้ผลิต อุปกรณ์สื่อสารและอุปกรณ์ควบคุมต่างๆ ได้หันมาใช้ระบบควบคุมแบบอัตโนมัติมากขึ้น อุปกรณ์เหล่านี้มักอยู่ในรูปของระบบควบคุมแบบฝังตัว (Embedded Systems)

เนื่องจากระบบควบคุมแบบฝัง เป็นระบบที่เหมาะสมในการควบคุมงานเฉพาะทาง แต่ระบบเหล่านี้มักเป็นระบบปิด ทำให้การควบคุมและใช้งานต้องกระทำการผ่านเครื่องมือหรืออุปกรณ์เฉพาะของผู้ออกแบบหรือผู้ผลิตแต่ละรายเท่านั้น ซึ่งในอดีตผู้ผลิตระบบควบคุม หรือ อุปกรณ์ต่างๆ มักมีวิธีการสร้างระบบของตนเองให้เป็นระบบควบคุมแบบเปิด หลากหลายแนวทาง เช่น การสร้างระบบควบคุมแบบกระจาย (Distributed Control System) โดยสื่อสารข้อมูลผ่านระบบเครือข่ายในรูปแบบต่างๆ หรือระบบควบคุมตามลักษณะมัลติโพรเซสเซอร์ (Multi-processor System) ซึ่งมีการส่งข้อมูล สื่อสาร ควบคุม ผ่านทางช่องสัญญาณเฉพาะ แต่ไม่ว่าจะเป็นแบบใดก็ตาม การควบคุมจำเป็นจะต้องมีซอฟต์แวร์พิเศษ ซึ่งมักยึดติดกับระบบนั้น หรือ ระบบปฏิบัติการของเครื่องที่ใช้ควบคุม

จากปัจจุบันดังกล่าว จึงนำมาสู่แนวความคิดในการติดต่ออุปกรณ์แบบฝังตัวต่างๆ ผ่านทางระบบเครือข่ายซึ่งช่วยลดปัจจัยในด้านการพัฒนาซอฟต์แวร์หรือช่องสัญญาณพิเศษ เพื่อใช้ในการติดต่อควบคุมระบบควบคุมแบบฝังตัวเหล่านั้น ซึ่งประโยชน์ของการเชื่อมต่อผ่านเครือข่ายแบบเว็บที่เด่นชัดคือ การไม่มีติดติดกับแพลตฟอร์มของผู้ใช้ ทั้งนี้ขอเพียงให้ผู้ใช้สามารถติดต่อผ่านโปรแกรมค้นผ่านเว็บได้เท่านั้น และเป็นประโยชน์สำหรับผู้พัฒนาในการที่ไม่จำเป็นจะต้องสร้างซอฟต์แวร์เชื่อมต่อพิเศษให้กับอุปกรณ์ควบคุมแบบเฉพาะทางเหล่านั้น

อย่างไรก็ตาม การเชื่อมต่อระบบควบคุมแบบผังตัวเข้าสู่ระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ต ผ่านทางเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบผังตัวนั้น มีปัจจัยพื้นฐานที่เป็นปัญหาต้องพิจารณามากหลาย อาทิ

- การสร้างระบบ TCP/IP, HTTP เว็บเซิร์ฟเวอร์, ระบบปฏิบัติการ รวมถึงส่วนต่อประสานกับผู้ใช้ (User Interface) ที่สวยงาม ลงบนไมโครคอนโทรลเลอร์ หรือ ไมโครไฟร์เซอร์ซึ่งมีหน่วยความจำที่จำกัด และ ความเร็วของการควบคุม และ จำนวนผู้ใช้ ที่สามารถตรวจสอบ หรือ ควบคุมได้ ณ เวลาหนึ่งๆ
- ความเร็วในการควบคุม และ จำนวนผู้ใช้ ที่สามารถตรวจสอบ หรือ ควบคุมได้ ณ เวลาหนึ่งๆ ผ่านระบบ CGI อันเป็นมาตรฐานของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์ทั่วไป ซึ่งทำงานช้า และ พัฒนาได้ลำบาก
- ความปลอดภัยของการควบคุม โดย ควรจะมีการกำหนดสิทธิ ในการควบคุมแบบต่างๆ ให้กับผู้ใช้งานแต่ละคน ตลอดจนการเข้ารหัสข้อมูล เพื่อป้องกันอันตรายจากผู้ประสงค์ร้าย
- ปัญหาเรื่องศูนย์กลางการควบคุม หาก มีอุปกรณ์ต่อพ่วง ผ่านระบบเครือข่าย ที่ต้องการความสอดคล้อง ในการทำงาน ร่วมกัน
- ความยุ่งยากในการสร้างสคริปต์ใหม่เมื่อต้องการเปลี่ยนแปลงค่า Configuration ต่างๆ

จากปัญหาและความสำคัญดังกล่าว จึงได้เกิดงานวิจัยนี้ขึ้น เพื่อพัฒนาเทคนิค และ แนวทางของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบผังตัว อันจะช่วยอำนวยความสะดวกในการติดต่อระบบควบคุม ต่างๆ ต่อไป

1.2. วัตถุประสงค์ของงานวิจัย

เพื่อพัฒนาระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบผังตัว ที่เชื่อมต่อกับอุปกรณ์ไฟฟ้าต่างๆ และ สามารถควบคุมโดยใช้เว็บ ผ่านเครือข่ายอินเทอร์เน็ตได้

1.3. คำจำกัดความที่ใช้ในงานวิจัย

คำเหล่านี้คือคำจำกัดความที่จะกล่าวถึงภายในงานวิจัยนี้ โดยบางคำจะมีความหมายครอบคลุมถึงระบบที่ใกล้เคียงหรือระบบที่เฉพาะเจาะจง

อินเทอร์เน็ต (Internet)

ระบบเครือข่ายที่ทำงานบนมาตรฐาน TCP/IP ซึ่งในที่นี้ความถูกต้อง กลุ่มอยู่ของอินเทอร์เน็ตภายในองค์กรที่เรียกว่าอินทราเน็ต (Intranets) ซึ่งนิยมใช้งานในองค์กรขนาดใหญ่ และ ระบบเครือข่ายระหว่างองค์กรแบบเอ็กซ์ทราเน็ต (Extranets) ซึ่งนิยมใช้ระหว่างผู้ซื้อและผู้ขายระหว่างองค์กร

ระบบเครือข่ายเว็บ (Web network)

ระบบเครือข่ายเว็บ (Web network) คือการใช้งานระบบอินเทอร์เน็ตผ่านโปรแกรมค้นผ่านเว็บ (Web Browser) เช่น Netscape Navigator หรือ Internet Explorer เป็นคุณลักษณะในการขอข้อมูลจากเว็บเซิร์ฟเวอร์ ซึ่งการทำงานดังกล่าวขึ้นจากโปรโตคอล HTTP เป็นหลัก โดยในที่นี้มุ่งเน้นความสนใจไปยังการติดต่อผ่าน HTTP ของผู้ใช้และผู้ให้บริการข้อมูล

อีเทอร์เน็ต (Ethernet)

มาตรฐานในการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายท้องถิ่นที่ได้รับความนิยมมากที่สุด ซึ่งในงานวิจัยนี้จะถือว่าการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย คือการเชื่อมต่อผ่านระบบสายสัญญาณตามมาตรฐาน Ethernet หรือ IEEE802.3 ลักษณะโดยทั่วไปของอีเทอร์เน็ตคือ การทำงานในลักษณะ Broadcast ที่จุดเดียวต่อต่างๆ สามารถรับส่งข้อมูลได้ตลอดเวลา

TCP/IP

Transmission Control Protocol/Internet Protocol เป็นโปรโตคอลที่กำหนดการรับส่งข้อมูลระหว่างจุดบนระบบเครือข่าย ซึ่งคุณลักษณะเด่นพารามิเตอร์ของ TCP/IP คือความสามารถในการยืนยันความถูกต้องของการรับส่ง และการได้รับข้อมูลบนระบบเครือข่าย

HTTP

Hypertext Transport Protocol หรือเกณฑ์ที่ใช้ในการส่งข้อมูลที่มีความหลากหลาย มีตัวดำเนินการที่ชื่อว่า Application เพื่อใช้ในการแลกเปลี่ยนข้อมูล ซึ่งมุ่งเน้นที่การแลกเปลี่ยนข้อมูลระหว่างเว็บเซิร์ฟเวอร์ และ โปรแกรมค้นผ่านเว็บ HTTP จะทำการส่งข้อมูลตามมาตรฐานของ TCP/IP

URL

Uniform Resource Locator หรือมาตรฐานโปรแกรมชี้แหล่งทรัพยากรสากล เป็นข้อความที่โปรแกรมค้นผ่านเว็บใช้เพื่ออ้างอิงถึงข้อมูลที่ต้องการจากเว็บเซิร์ฟเวอร์ โดยผ่านเซิร์ฟเวอร์จะเป็นผู้จัดการด้วยตัวเอง ทั้งนี้ URL อาจอ้างถึงแฟ้มข้อมูลรวมดาวรุ่วอาทิตย์อ้างถึงข้อมูลที่ได้รับการสร้างแบบพลวัต (Dynamic) จากเซิร์ฟเวอร์ก็ได้

HTML

HyperText Markup Language เป็นภาษาที่ใช้ในการอธิบายสร้างลักษณะของหน้าเว็บ เพื่อให้โปรแกรมค้นผ่านเว็บสามารถสร้างหน้าจอและรูปภาพแสดงให้ผู้ใช้เห็นได้

Web device

อุปกรณ์ที่สามารถสื่อสารหรือควบคุมผ่านระบบเครือข่ายคอมพิวเตอร์ได้ โดยอาศัยโปรแกรมค้นผ่านเว็บเป็นตัวควบคุม หรืออาจกล่าวได้อีกนัยหนึ่งว่า เป็นอุปกรณ์ที่นัดเด่นจากสามารถพูดคุยผ่าน TCP/IP และ HTTP ได้

1.4. ขอบเขตงานวิจัย

- พัฒนาอุปกรณ์สื่อสาร โดยในที่นี้อาศัยมาตรฐาน IEEE802.3 อีเทอร์เน็ต 10BaseT ใน การเชื่อมต่อ ไมโครคอนโทรลเลอร์ เข้าสู่ระบบเครือข่าย
- ทำการพัฒนา TCP/IP Stack และระบบบริการข้อมูลระบบเครือข่ายเว็บตามมาตรฐาน HTTP/1.0 พร้อมสร้างระบบความปลอดภัยอย่างง่าย
- ติดตั้งเครื่องคอมพิวเตอร์แม่ข่ายและซอฟต์แวร์ที่จำเป็น เพื่อทำหน้าที่ช่วยในการสร้างหน้าเว็บที่สวยงามและช่วยในการสร้างระบบควบคุมที่ขับขันอย่างชื่น
- ศึกษาความเป็นไปได้ในการเข้ารหัสและกำหนดระบบรักษาความปลอดภัยของการบริการข้อมูลสำหรับเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบผังตัว

1.5. ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- สามารถพัฒนาระบบควบคุมเฉพาะทางที่เชื่อมต่อเข้ากับระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ต ที่มีความสามารถในการควบคุม ตั้งค่า ตรวจสอบ และ ดูแลผ่านระบบเครือข่ายเว็บ และมีความปลอดภัยในการควบคุม
- สามารถพัฒนา TCP/IP ที่มีขนาดเล็ก และเพียงพอต่อการใช้งานพื้นฐาน
- เข้าใจการทำงานของระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ตดีขึ้น

- เพื่อเป็นแนวทางในการพัฒนาการประมวลผลบนระบบเครือข่ายแบบฝังตัวต่อไป

1.6. วิธีดำเนินงานวิจัย

- ศึกษาความข้อมูลการทำางานของอีเทอร์เน็ต และ วงจรรวมที่เกี่ยวข้อง
- ออกแบบชาร์ดแวร์ เพื่อใช้สื่อสารกับอีเทอร์เน็ตตามมาตรฐาน IEEE802.3 อีเทอร์เน็ต 10BaseT เข้ากับไมโครคอนโทรลเลอร์
- ทดสอบการสื่อสาร และอุปกรณ์ต่างๆ
- พัฒนาซอฟต์แวร์ เพื่อสร้าง TCP/IP และองค์ประกอบที่จำเป็นลงสู่ไมโครคอนโทรลเลอร์
- ทำการพัฒนาบริการต่างๆ ให้กับไมโครคอนโทรลเลอร์
- ติดตั้งระบบเครื่องคอมพิวเตอร์แม่ข่ายเพื่อทำหน้าที่เป็นพีลียงช่วยในการสร้างเว็บที่มีขนาดใหญ่และซับซ้อน
- ทดสอบต่อเชื่อมไมโครคอนโทรลเลอร์เข้ากับระบบควบคุมอย่างง่าย และ ทดลอง โปรแกรมเพิ่มเติม
- วิเคราะห์และสรุปผล

บทที่ 2

มาตรฐาน โพรโทคอลและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

การทำงานของระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ตนั้น อาศัยการทำงานของมาตรฐาน
การสื่อสารแบบ TCP/IP ซึ่งสามารถสูปได้โดยย่อ เปรียบเทียบกับมาตรฐานลักษณะการสื่อสารบน
ระบบเครือข่าย ตาม ISO/OSI Model ได้ดังนี้

Layer	ISO/OSI	TCP/IP (Internet)
7	Application	Telnet, FTP, SMTP, HTTP, DNS, BOOTP,DHCP,SNMP
6	Representation	
5	Session	
4	Transport	TCP , UDP
3	Network	IP , ICMP , IGMP
2	Data Link	Device Driver and Interface
1	Physical	Media

ภาพที่ 1 เปรียบเทียบมาตรฐาน ISO/OSI Model กับ มาตรฐาน TCP/IP

การสื่อสารบนระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ตนั้น จะอาศัย IP เป็นหลักโดยเครื่อง
คอมพิวเตอร์ และ อุปกรณ์ต่างๆ บนระบบเครือข่าย จะต้องมีตำแหน่ง IP เนพาะของตัวเองที่ไม่ซ้ำ
กับใคร และบริการต่างๆ นั้นจะส่งข้อมูลถึงกันระหว่างเครื่องคอมพิวเตอร์ผ่านทาง TCP หรือ UDP
เป็นหลัก ทั้งนี้ขึ้นกับประเภทของการใช้งาน

ในที่นี้ Physical Layer และ Data Link Layer ใช้มาตรฐานของอีเทอร์เน็ต
(IEEE802.3) ในขณะที่ TCP และ IP จะครอบคลุมการทำงานในระดับ Network และ Transport
Layer สำหรับการทำงานของ HTTP หรือ เว็บเซิร์ฟเวอร์นั้นจะอยู่ในระดับ Session, Representation
และ Application

2.1. แนวทางการพัฒนา Web Device

การทำให้คุณภาพนี้ต้องการความคุ้ม สามารถควบคุมได้ผ่านทางเครือข่ายเว็บนั้น
คือ การทำให้คุณภาพดังกล่าวฉลาด (มีไฟเซสเซอร์ ระบบปฏิบัติการ และ TCP) ซึ่ง Rodney

Snell (1999) ได้กล่าวสรุปใน Web-Based Device Monitoring and Control ว่าวิธีการเพื่อทำให้ อุปกรณ์นั้นสามารถ สามารถควบคุมได้ผ่านระบบเครือข่ายเว็บนั้น มีด้วยกัน 4 วิธี ดังนี้

- เว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว (Embedded Web Server) คือ การรวมอุปกรณ์ ในการเข้ามื้อมต่อ ระบบเครือข่ายอีเทอร์เน็ต เข้ากับอุปกรณ์ที่ต้องการควบคุมโดยตรง ซึ่งจะทำให้อุปกรณ์ เหล่านี้ สามารถสื่อสารได้โดยตรงผ่านทางโปรแกรมค้นผ่านเว็บ ประโยชน์ของการใช้วิธีนี้ คือสามารถควบคุมได้ง่าย ไม่ต้องการอุปกรณ์ใดเพิ่มเติม อย่างไรก็ได้เนื่องจากเดิบ เซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวนั้น มักมีช่องจำกัดในเรื่องหน่วยความจำ ทำให้ไม่สามารถเก็บรูปภาพ หรือข้อมูลขนาดใหญ่ได้ นอกจากนี้ยังขาดสัญญาณของการควบคุมอุปกรณ์ ในกรณีที่ อุปกรณ์หลายชิ้นต่อพ่วงอยู่กับระบบเครือข่าย และต้องการควบคุมพร้อมๆ กัน
- เว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว ร่วมกับเว็บเซิร์ฟเวอร์ภายนอกทั่วไป (Embedded Web Server + External Web Server) มีลักษณะคล้ายกับเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว แต่จะมีการเสริม ความสามารถในการจัดเก็บข้อมูลขนาดใหญ่ เช่น Applet, รูปภาพ หรือข้อมูลขนาดใหญ่ ต่างๆ ไว้กับเซิร์ฟเวอร์ภายนอกเพื่อช่วยให้สามารถควบคุมสิ่งที่ซับซ้อนได้มากขึ้น อย่างไร ก็ตาม ข้อเสียใหญ่คือค่าใช้จ่ายที่ต้องเพิ่มขึ้นของเว็บเซิร์ฟเวอร์ภายนอก
- เว็บเซิร์ฟเวอร์ภายนอกทั่วไปร่วมกับ CGI (External Web Server + CGI) การออกแบบ และการใช้งานนั้น เหมือนกับการใช้งานเว็บเซิร์ฟเวอร์ทั่วไป โดยพัฒนาโปรแกรม CGI (Common Gateway Interface) เพื่อทำการติดต่อกับอุปกรณ์ที่ต้องการควบคุม ซึ่ง ลักษณะดังกล่าวนี้ ไม่เหมาะสมกับงานควบคุมที่มีการเปลี่ยนแปลงอย่างรวดเร็ว และมีข้อดี คือสามารถพัฒนาได้ง่ายและรวดเร็ว
- เว็บเซิร์ฟเวอร์ภายนอกที่มีการปรับเปลี่ยนลักษณะบางประการให้เหมาะสม (Customize External Web Server) มีลักษณะคล้ายกับ การพัฒนาผ่านระบบ CGI แต่ เนื่องจาก ข้อ เสียของระบบ CGI ดังกล่าว จึงดัดแปลงเซิร์ฟเวอร์ให้สามารถรับและทำการติดต่อกับ อุปกรณ์ที่ต้องการควบคุมได้โดยตรง โดยไม่ต้องผ่าน โปรแกรมควบคุมพิเศษอื่น เช่นกรณี ของ CGI

ลักษณะดังกล่าวข้างต้นนี้ มักหมายความกับงานในรูปแบบที่แตกต่างกันไป ทั้งนี้ ขึ้นอยู่กับปัจจัยต่างๆ เช่น ความเร็วของข้อมูลและการควบคุมที่ต้องการ ชนิดของอุปกรณ์ที่ ต้องการควบคุม ความสามารถของอุปกรณ์ควบคุม และ ระบบเครือข่าย อย่างไรก็ได้ สามารถ นำมาประยุกต์ใช้งานร่วมกันได้ ในงานวิจัยนี้ มุ่งเน้นที่การพัฒนาระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวเท่า นั้น

2.2. อีเทอร์เน็ต (IEEE 802.3)

การเชื่อมต่อเครื่องคอมพิวเตอร์เข้าสู่ระบบเครือข่ายแบบท้องถิน (Local Area Network) ในปัจจุบันนี้ นิยมใช้มาตรฐานอีเทอร์เน็ต ซึ่งเป็น Broadband Network ในการเชื่อมต่อ อย่างไรก็ตาม ในวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ได้มุ่งเน้นที่การทำงานของอีเทอร์เน็ต หากแต่มุ่งเน้นที่การเชื่อมต่ออีเทอร์เน็ตเข้าสู่ไมโครคอนโทรลเลอร์ การเชื่อมต่อตามมาตรฐานอีเทอร์เน็ตโดยทั่วไปนั้น จะอาศัยการทำงานของ Network Interface Controller หรืออุปกรณ์ควบคุมที่มีความสามารถในการจัดภูมิแบบ เข้ารหัส และ ถอดรหัสตามมาตรฐาน Manchester ที่ความเร็ว 10Mbps ซึ่งเป็นความเร็วที่สูง เมื่อเปรียบเทียบกับความเร็วของไมโครคอนโทรลเลอร์ที่ใช้ในงานควบคุมทั่วไป

จากการเชื่อมต่อไมโครคอนโทรลเลอร์เข้าสู่ระบบเครือข่ายโดยอาศัย NIC (Network interface Controller) ดังกล่าว หน่วยประมวลผลหลัก จะได้รับข้อมูลที่ผ่านการตรวจสอบความถูกต้องจาก NIC แล้ว และข้อมูลที่ส่งออกจะได้รับการสร้าง Check sum และ เติม Header ให้โดย NIC เช่นกัน ลักษณะการทำงานดังกล่าวสามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 2

	PRE	SFD	DES	SRC	TYPE	DATA	FCS
	62b	2b	6B	6B	2B	46B - 1500B	4B
การรับ	ควบคุมโดย NIC ได้รับข้อมูลผ่าน DMA						
การส่ง	ควบคุมโดย NIC ได้รับข้อมูลผ่าน DMA						

“B” – Bytes
“b” – bits

ภาพที่ 2 ลักษณะเพرمของ Ethernet

จากการที่ 2 พบร้า ข้อมูลบางส่วนได้รับการประมวลผลโดย NIC และ บางส่วนจะถูกประมวลผลโดยหน่วยประมวลผลหลักผ่านระบบ DMA โดย PRE (PREAMBLE) และ SFD นั้น เป็นข้อมูลที่ใช้ในการสื่อสารระหว่าง NIC เพื่อให้ทราบถึงการส่งและตำแหน่งเริ่มต้นของข้อมูล ซึ่ง NIC จะทำการตัดข้อมูลเหล่านี้ทิ้งก่อนดำเนินการตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูลที่รับส่ง โดยอาศัย FCS (Frame Check Sum) นั้นเป็นตัวคำนวณที่ช่วยในการตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูลที่ทำการรับส่ง สำหรับข้อมูลที่ไม่ได้ดูแลโดย NIC ซึ่งได้แก่ DES (ตำแหน่ง MAC ของผู้รับ)

SRC (ตำแหน่ง MAC ของผู้ส่ง) TYPE (ประเภทของข้อมูลที่ส่ง) และ Data (ข้อมูล) นั้น ผู้พัฒนา จะต้องทำการพัฒนาซอฟต์แวร์เพื่อคูณข้อมูลในส่วนเหล่านี้เอง ก่อนส่งผ่านข้อมูลให้กับ IP หรือ ARP เพื่อทำการประมวลผลต่อไป

2.3. IP

IP (Internet Protocol) เป็นโปรโตคอลพื้นฐานของโปรโตคอลทั้งหมดใน TCP/IP การทำงานทุกอย่างบนอินเทอร์เน็ต ไม่ว่าจะเป็น TCP UDP ICMP หรือ IGMP ก็ตามล้วนแต่ต้องอาศัย IP ทั้งสิ้น อย่างไรก็ได้การทำงานของ IP เป็นลักษณะ Connectionless กล่าวคือไม่มีการยืนยันของการได้รับข้อมูลให้แก่ผู้ส่ง ดังนั้นในการใช้งาน IP จึงทำหน้าที่เพียงระบุหมายเลขเครือข่ายของผู้รับและผู้ส่งเท่านั้น

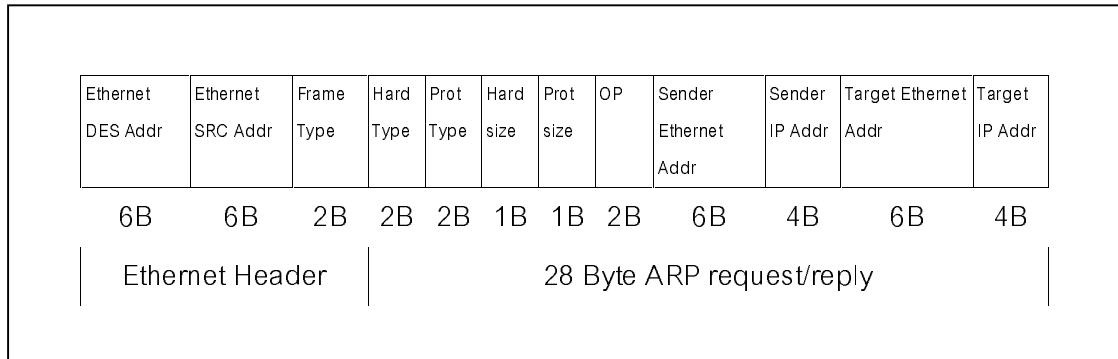
จุดมุ่งหมายของ IP คือการแสดงเครื่องและเครือข่ายที่ระบบต่อพ่วงอยู่ ซึ่งจะเป็นประโยชน์ในการหาทิศทางและการส่งผ่านข้อมูลผ่านระบบเครือข่าย โครงสร้างของ IP ประกอบด้วย Type of Service, Length, Time to Live, Protocol, Checksum และ IP Address ของผู้ส่ง และผู้รับตามลำดับ จากนั้นจึงจะต่อด้วยข้อมูลส่วนอื่นๆ เช่น ICMP TCP หรือ UDP เพื่อส่งผ่านข้อมูลที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น

2.4. ARP

ARP (Address Resolution Protocol) เป็นเกณฑ์วิธีจำแนกเลขที่อยู่ หรือ มาตรฐานในการหาหมายเลขตำแหน่ง IP บนระบบเครือข่ายแบบต่างๆ ซึ่งในที่นี้ถูกเน้นเพียง มาตรฐานของระบบเครือข่ายแบบอีเทอร์เน็ตเท่านั้น รายละเอียดเพิ่มเติมของ ARP นั้นสามารถหาอ้างอิงได้จาก RFC 826 ซึ่งสามารถกล่าวโดยสรุปได้ว่า ARP จะทำหน้าที่ในการจับคู่ระหว่างหมายเลขตำแหน่ง IP และ Physical Address ของมาตรฐานระบบเครือข่ายต่างๆ ซึ่งในที่นี้หมายความว่าหมายเลข MAC ของเครือข่ายอีเทอร์เน็ต

หากวิเคราะห์จากลักษณะโครงสร้างของเฟรมบันมาตรฐานอีเทอร์เน็ต และ IP แล้ว จะพบว่าขนาดของหมายเลขตำแหน่งหรือ Address ซึ่งใช้ปั๊บออกถึงที่อยู่บนระบบเครือข่ายของทั้งสองมาตรฐานนี้ มีความยาวแตกต่างกัน โดยหมายเลขตำแหน่ง MAC ของอีเทอร์เน็ตนั้นมีขนาด 48 บิต ในขณะที่หมายเลขตำแหน่ง IP มีขนาดเพียง 32 บิต จากลักษณะดังกล่าวจึงเป็นที่มาของโปรโตคอล ARP เพื่อใช้ในการแปลงและค้นหาหมายเลขตำแหน่ง MAC ของอีเทอร์เน็ต หรือของ Data Link Layer บนมาตรฐานเครือข่ายแบบอื่น ของหมายเลขตำแหน่ง IP ที่ระบบต้องติดต่อสื่อสารด้วย

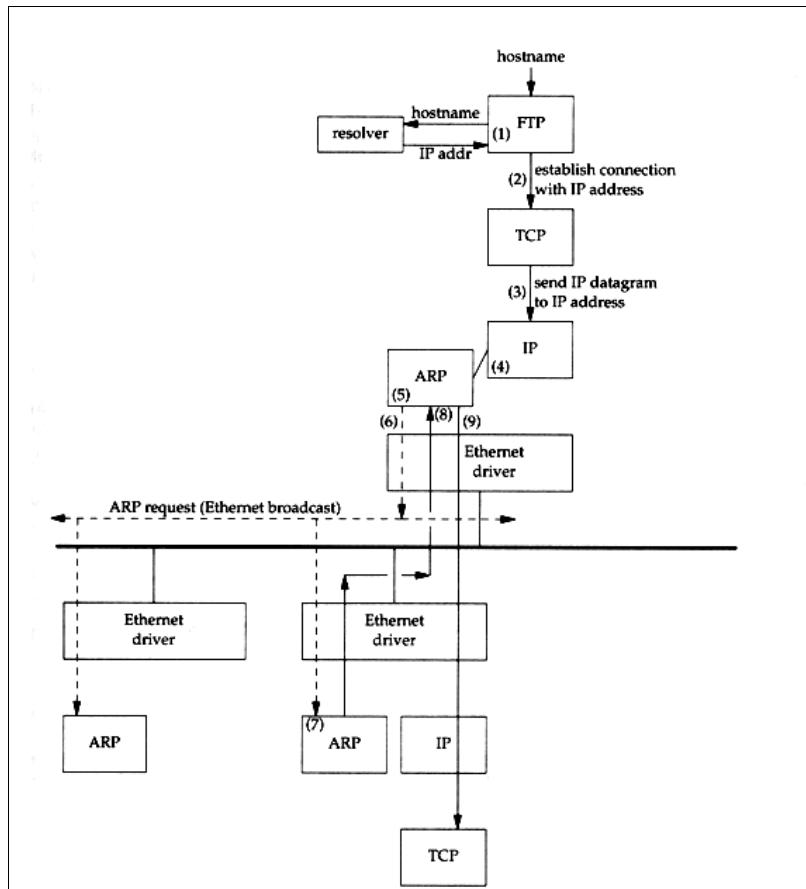
การทำงานของ ARP นั้นประกอบด้วยการขอ (Request) และการตอบ (Reply) โดยการขอ คือการขอทราบหมายเลขตัวแหน่ง MAC ของหมายเลขตัวแหน่ง IP ที่ระบุแล้วการตอบ คือ การตอบหมายเลขตัวแหน่ง MAC ให้กับผู้ขอทราบหมายเลขตัวแหน่ง IP นั้น ลักษณะของเฟรมที่ใช้ในการรับส่ง ARP Request และ Reply นั้นสามารถแสดงได้ดังภาพที่ 3



ภาพที่ 3 ลักษณะเฟรมของ ARP

จากโครงสร้างเฟรมของ ARP ดังกล่าวสามารถอธิบายความหมายของคำต่างๆ ได้ดังนี้ Ethernet DES Addr และ SRC Addr คือหมายเลขตัวแหน่ง MAC ของเครื่องคอมพิวเตอร์ปลายทางและต้นทางตามลำดับ ซึ่งในกรณีของการขอนั้น หมายเลขตัวแหน่ง MAC ของเครื่องคอมพิวเตอร์ปลายทางจะเป็นหมายเลขตัวแหน่ง MAC แบบ Broadcast หรือเป็นหมายเลขตัวแหน่ง MAC ที่ระบุถึงเครื่องคอมพิวเตอร์ทุกเครื่องบนระบบเครือข่าย ส่วน Hard Type, Prot Type, Hard Size, Prot Size นั้น จะมีค่าเป็น 0x0001, 0x0800, 6 และ 4 ตามลำดับสำหรับการหาหมายเลขตัวแหน่ง IP บนระบบเครือข่ายอีเทอร์เน็ต

การทำงานของ ARP นั้นเริ่มต้นจากการที่เครื่องต้นทางตรวจสอบตาราง ARP ของตนเองก่อน หากพบหมายเลขตัวแหน่ง MAC ของตัวแหน่ง IP ที่จะติดต่อสื่อสารด้วย ระบบก็จะข้ามการทำงานของ ARP ไป แต่หากไม่พบเครื่องต้นทางจะทำการร้องขอหมายเลขตัวแหน่ง MAC จากเครื่องคอมพิวเตอร์ทุกเครื่องที่อยู่บนระบบเครือข่ายอีเทอร์เน็ตเดียว กันด้วยการส่งข้อมูลประเภท Broadcast ไป ดังแสดงในภาพที่ 4 ซึ่งเป็นการขอทราบหมายเลขตัวแหน่ง MAC จากเครื่องคอมพิวเตอร์หมายเลข 5 ไปยังเครื่องคอมพิวเตอร์ทุกเครื่อง ด้วย ARP request (Ethernet broadcast)



ภาพที่ 4 การทำงานของ ARP

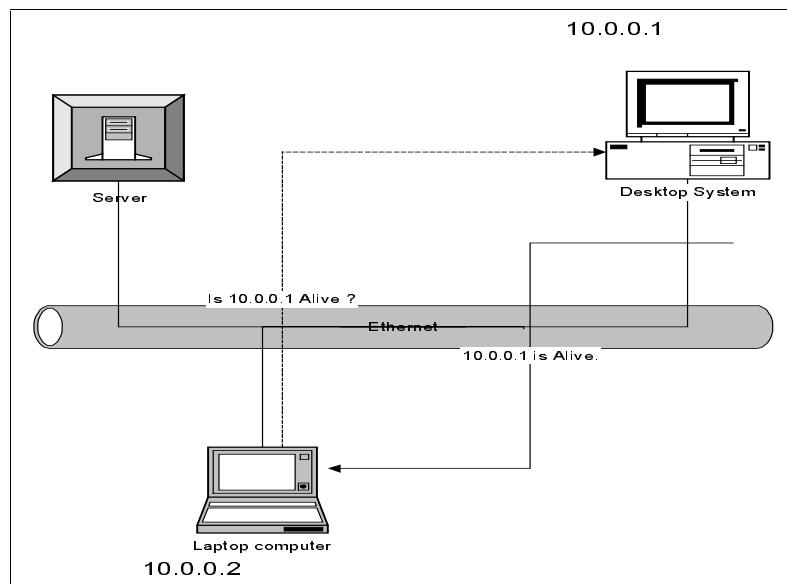
เมื่อเครื่องปลายทางได้รับ ARP เครื่องปลายทางก็จะเปรียบเทียบหมายเลขตัวแหน่ง IP ที่ได้รับ ว่าตรงกับหมายเลขตัวแหน่ง IP ของตนหรือไม่ หากพบว่าหมายเลขตัวแหน่ง IP ดังกล่าวเป็นของตน ก็จะตอบรับ ARP Reply พร้อมทั้งระบุหมายเลขตัวแหน่ง MAC ของตนเข้าไปกับ เพื่อให้เครื่องต้นทางทราบหมายเลขตัวแหน่ง Mac ของตนเอง จากลักษณะการทำงานที่กล่าวมา พบว่า ARP จะถูกเรียกใช้งานก็ต่อเมื่อ เครื่องคอมพิวเตอร์ต้นทางไม่ทราบหมายเลขตัวแหน่ง MAC ของเครื่องคอมพิวเตอร์ปลายทางเท่านั้น

ในกรณีที่ไม่มีการทำงานของกรวยและการตอบรับ ARP และ ผู้ใช้งานเครื่องคอมพิวเตอร์ต้นทางจะต้องปรับแต่ง ARP Table ของเครื่องคอมพิวเตอร์ต้นทางด้วยตนเองเพื่อให้เครื่องคอมพิวเตอร์ดังกล่าวทราบหมายเลขตัวแหน่ง Mac โดยการใช้คำสั่ง ARP (ซึ่งจะกล่าวถึงในบทที่ 7 ต่อไป)

2.5. ICMP

ICMP (Internet Control Message Protocol) มีการทำงานในระดับเดียวกันกับ IP โดยทำหน้าที่ในการรายงานข้อมูลพลาดหรือสถานะการทำงานของ IP ซึ่งเราสามารถจัดกลุ่มของประเภท Message ใน ICMP ได้เป็นกลุ่มตามลักษณะการทำงาน แต่กลุ่มที่สำคัญคือและใช้ในการดำเนินงานวิจัยครั้งนี้คือ กลุ่ม echo request หรือที่เรียกว่าโดยทั่วไปว่า ping request

Ping นั้นเป็นชื่อที่ได้มาจากการทำงานของ Sonar เพื่อใช้ในการตรวจสอบที่หมายของเครื่องคอมพิวเตอร์บนอินเทอร์เน็ตว่าสามารถติดต่อได้หรือไม่ โดยปกติหากเครื่องคอมพิวเตอร์ที่ต้องการติดต่อไม่สามารถ Ping ได้นั้น สามารถตีความหมายได้ว่าเราไม่สามารถใช้บริการอื่นๆ จากเครื่องคอมพิวเตอร์นั้นได้ เช่นกัน ในงานวิจัยนี้จึงมีการพัฒนา Ping Response เพื่อให้เครื่องคอมพิวเตอร์ต้นทางสามารถตรวจสอบในส่วน การเชื่อมต่อของระบบเครือข่าย แบบผังตัวเข้ากับระบบเครือข่าย ดังตัวอย่างในภาพที่ 5 แสดงการส่ง Request จากเครื่อง 10.0.0.2 ไปยัง 10.0.0.1 และการตอบรับด้วย Ping Response จากเครื่อง 10.0.0.1 ไปยัง 10.0.0.2



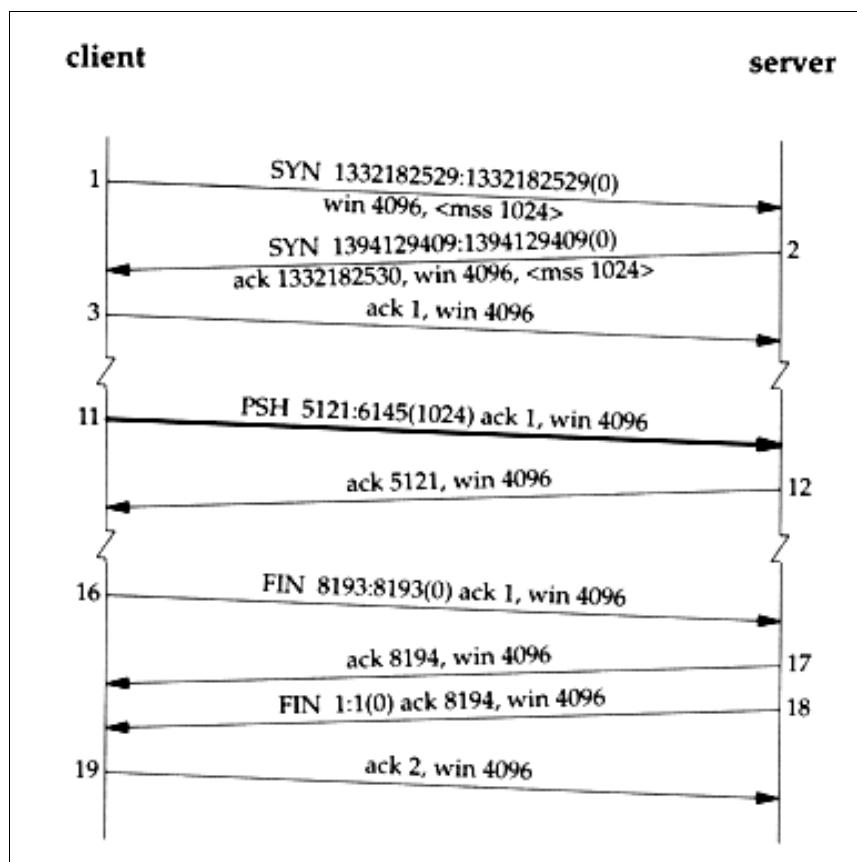
ภาพที่ 5 การทำงานของ Ping

2.6. TCP

TCP (Transmission Control Protocol) เป็นหัวใจของการทำงานบนระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ตทั้งนี้เนื่องจาก TCP จะทำหน้าที่ตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูล รวมถึงยืนยันการรับและการส่งข้อมูลในลักษณะของ Sliding Window

ลักษณะโดยทั่วไปของ TCP จะประกอบด้วย Sequence Number เพื่อใช้แสดงหมายเลขของ Packet ที่ส่ง และ Acknowledgement Number เพื่อใช้ยืนยันการรับข้อมูลของ Sequence Number ที่ได้รับ เรายังสังเกตได้ว่า Packet ทุกแบบจะต้องมีการตอบรับด้วย Packet ประเภท Acknowledgement (ACK) เช่นเดียวกันนี้ยังประกอบด้วย Checksum ซึ่งทำหน้าที่ตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูลที่ได้รับ ข้อมูลในระดับ Application ต่างๆ ที่ทำงานบน TCP จะเป็นส่วนหนึ่งของการคำนวณ Checksum ของ TCP

ลักษณะการทำงานของ TCP นั้นสามารถอธิบายประกอบภาพที่ 6 ได้ดังนี้ เริ่มต้นด้วยการส่ง SYN Packet ไปยังฝ่ายที่ระบบต้องการติดต่อด้วยหรือเซิร์ฟเวอร์ จากนั้นฝ่ายเซิร์ฟเวอร์จะทำการตอบรับด้วย ACK และ SYN Packet many คลื่น (Client) ซึ่งคลื่นจะต้องตอบ ACK การ SYN ของเซิร์ฟเวอร์อีกรอบนึง เมื่อเสร็จสมบูรณ์แล้ว ทั้ง 2 ฝ่ายจะอยู่ในสถานะที่พร้อมทำการรับส่งข้อมูล โดยการแลกเปลี่ยนข้อมูลระหว่างกันนั้นจะกระทำด้วย PSH และ ACK Packet เพื่อใช้ส่งและยืนยันการได้รับตามลำดับ เมื่อการรับส่งข้อมูลเรียบร้อยสมบูรณ์แล้ว จะส่ง FIN Packet และ ACK ระหว่างกันในทำนองเดียวกับการเปิด เพื่อเป็นการปิดการสื่อสาร

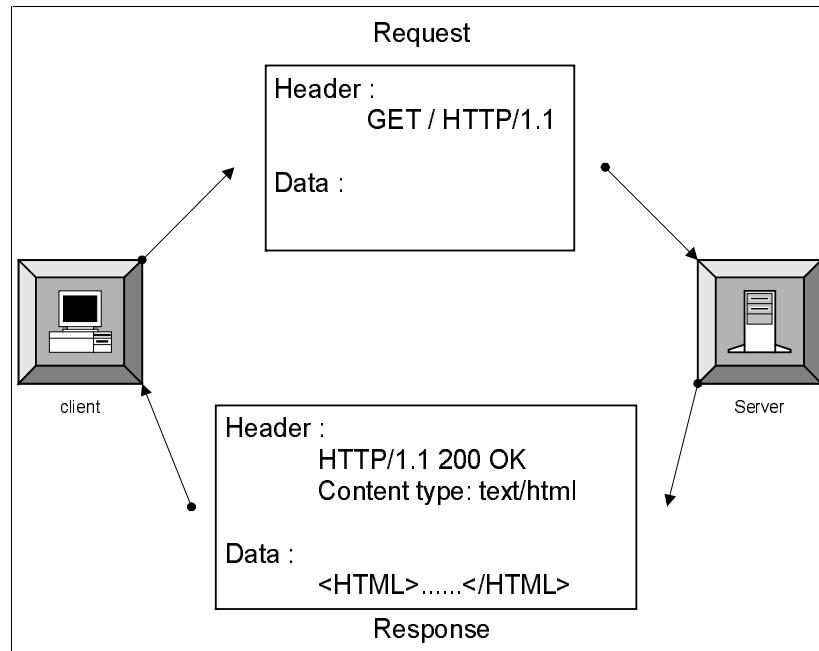


ภาพที่ 6 การทำงานของ TCP

2.7. HTTP

HTTP (HyperText Transfer Protocol) เป็นโปรโตคอลที่ทำงานในระดับ Application เพื่อใช้ในการขอ และบริการข้อมูลบนระบบเครือข่าย การทำงานของ HTTP สามารถแบ่งเป็นกลุ่มได้ 2 กลุ่ม คือ กลุ่ม Request และ กลุ่ม Response โดยในแต่ละกลุ่มจะประกอบด้วย Header และ Data

ส่วน HTTP Header นั้นใช้เพื่อแสดงรายละเอียดของประเภทข้อมูลที่ขอหรือให้บริการ ในขณะที่ส่วน Data นั้นใช้เพื่อรับส่งข้อมูล โดยการทำงานของ HTTP นั้น สามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 7 คือ เมื่อผู้ใช้ต้องการข้อมูลโปรแกรมค้นม่งานเว็บจะทำการส่ง Request ไปยังผู้ให้บริการหรือเซิร์ฟเวอร์ โดยใน Header จะระบุถึงข้อมูลที่ต้องการ และอาจมีข้อมูลในส่วน Data ด้วย หากเป็นการ Request แบบ Post หลังจากที่เซิร์ฟเวอร์ได้รับการร้องขอแล้ว เซิร์ฟเวอร์จะทำการประมวลผลเพื่อสร้างผลลัพธ์ และ ส่งผลลัพธ์กลับด้วย Response โดยส่วน Header Response จะบุถึงประเภทของข้อมูลที่ระบบตอบรับ ขนาด ภาษา และรายละเอียดอื่นๆ จากนั้นจึงตามด้วยข้อมูลผลลัพธ์ในส่วน Data



ภาพที่ 7 การทำงานของ HTTP

2.8. การเข้ารหัสแบบ Base 64

การเข้ารหัสแบบ Base 64 เป็นมาตรฐานการเข้ารหัสพื้นฐานที่นิยมใช้ในการสื่อสารผ่านระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ต โดยเฉพาะอย่างยิ่งการรับส่ง Email และระบบการพิสูจน์ตัวจริงแบบเบื้องต้นบนเว็บ (Basic Web Authentication) ซึ่งจะกล่าวถึงในบทที่ 5

การทำงานของ Base 64 นั้น จะทำการแปลงข้อมูล 3 ไบต์เป็น 4 ไบต์โดยคำนึงจากตารางแสดงผลของข้อมูล 6 บิตดังต่อไปนี้ (ตาราง 1)

ตาราง 1 การเข้ารหัสแบบ Base 64

ค่า HEX	String						
0X00	"A"	0X10	"Q"	0X20	"g"	0X30	"w"
0X01	"B"	0X11	"R"	0X21	"h"	0X31	"x"
0X02	"C"	0X12	"S"	0X22	"l"	0X32	"y"
0X03	"D"	0X13	"T"	0X23	"j"	0X33	"z"
0X04	"E"	0X14	"U"	0X24	"k"	0X34	"0"
0X05	"F"	0X15	"V"	0X25	"l"	0X35	"1"
0X06	"G"	0X16	"W"	0X26	"m"	0X36	"2"
0X07	"H"	0X17	"X"	0X27	"n"	0X37	"3"
0X08	"I"	0X18	"Y"	0X28	"o"	0X38	"4"
0X09	"J"	0X19	"Z"	0X29	"p"	0X39	"5"
0X0A	"K"	0X1A	"a"	0X2A	"q"	0X3A	"6"
0X0B	"L"	0X1B	"b"	0X2B	"r"	0X3B	"7"
0X0C	"M"	0X1C	"c"	0X2C	"s"	0X3C	"8"
0X0D	"N"	0X1D	"d"	0X2D	"t"	0X3D	"9"
0X0E	"O"	0X1E	"e"	0X2E	"u"	0X3E	"+"
0X0F	"P"	0X1F	"f"	0X2F	"v"	0X3F	"/"

การเข้ารหัสทำได้โดยการดึงข้อมูลรหัสเอกสารที่ต้องการเข้ารหัสมาทีลະ 3 ไบต์ จากนั้นทำการเปลี่ยนเป็นสายบิต (Bit Stream) ต่อกัน เมื่อได้แล้วให้ทำการแบ่งทีลະ 6 บิต จะได้

ข้อมูลทั้งสิ้น 4 ชุด และทำการอ้างอิงข้อมูลทั้ง 4 ชุดจากตัวอักษรในตาราง BASE 64 ข้างต้น (ดูตัวอย่างภาพที่ 8)

ข้อมูลต้นฉบับ	“pok”
ค่า ASCII (Hex)	0x70 0x6F 0x6B
ทำการเขียนเป็น Bit Stream	01110000 01101111 01101011
ทำการตัดข้อมูลที่ละ 6 Bit	011100 000110 111101 101011
ค่า Hex	0x1C 0x06 0x3D 0x2B
ผลลัพธ์ที่ได้จากการเข้ารหัส	“cG9f”

ภาพที่ 8 ตัวอย่างการเข้าและถอดรหัสแบบ Base64

หากความยาวของข้อมูลหารด้วย 3 ไม่ลงตัว ให้เติมตัวอักษรว่าง (Space) ต่อห้ายกเข้าไปจนสามารถจัดกลุ่มได้ 3 ตัว เช่นกรณีข้อความตั้งต้นเป็น “pok:test” จะพบว่ามีความยาว 8 ตัวอักษร และเพื่อให้ความยาวของข้อมูลหารด้วย 3 ลงตัว จึงต้องปรับข้อความตั้งต้นเป็น “pok:test ” นอกจากนี้เมื่อการใช้งานจริงยังพบว่ามีตัวอักษรอื่นบางตัวที่ไม่ได้กำหนดไว้ในตารางแต่มีการใช้งานอยู่จริง เช่น “?” แทน 0x00 เป็นต้น

การถอดรหัสนั้นทำในทำนองเดียวกันคือ แปลงข้อมูลที่ได้เป็น Hex จากนั้นเขียนเป็นสายบิต (Bit Stream) และจัดกลุ่มที่ละ 8 บิต แล้วจึงนำผลลัพธ์ที่ได้เปลี่ยนค่ากลับเป็นรหัสแอสกี

บทที่ 3

การออกแบบฮาร์ดแวร์

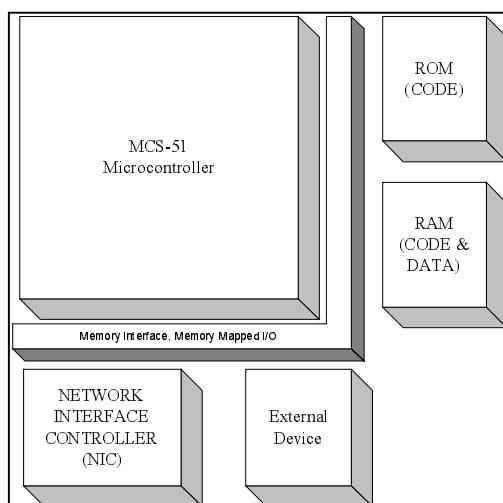
ฮาร์ดแวร์ของระบบควบคุมแบบผังตัวโดยทั่วไปนั้น

ประกอบด้วย

ไมโครคอนโทรลเลอร์ หน่วยความจำ และหน่วยรับข้อมูลเข้าออก (I/O Port) นอกจากนี้ยังประกอบด้วยช่องสัญญาณสำหรับการสื่อสาร (BUS) เพื่อใช้ในการเชื่อมต่ออุปกรณ์ระบบควบคุมเข้ากับอุปกรณ์ต่างๆ รายละเอียดการออกแบบฮาร์ดแวร์ที่กล่าวถึงในที่นี้ จึงประกอบด้วยการออกแบบส่วนประกอบหลักของไมโครคอนโทรลเลอร์ การเชื่อมต่อไมโครคอนโทรลเลอร์เข้ากับระบบเครือข่ายโดยอาศัยอุปกรณ์ควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย (Network Interface Controller) รวมถึงอธิบายการจัดสรรหน่วยความจำของระบบ

3.1. ส่วนประกอบทางฮาร์ดแวร์ของระบบ

ระบบควบคุมแบบผังตัวนี้มีโครงสร้างทั่วไปเหมือนคอมพิวเตอร์ขนาดเล็ก กล่าวคือประกอบด้วย ไมโครคอนโทรลเลอร์ หน่วยความจำโปรแกรมชิ้นมักเป็นROM และหน่วยความจำข้อมูลหรือRAM นอกจากนี้ยังมีระบบบินพุต/เอาต์พุตเพื่อใช้สำหรับต่อเชื่อมกับอุปกรณ์ภายนอกอีกด้วย แต่ลักษณะของเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบผังตัวนี้ จะต้องมีความสามารถในการติดต่อสื่อสารผ่านระบบเครือข่ายด้วย (ในที่นี้คือระบบอีเทอร์เน็ต) ซึ่งการเชื่อมต่อบนระบบเครือข่ายของเครื่องคอมพิวเตอร์นั้น โดยทั่วไปอาศัยการทำงานของอุปกรณ์ควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย (Network Interface Controller) ทั้งนี้เนื่องจากไมโครคอนโทรลเลอร์ทำงานที่ความเร็วต่ำ เมื่อเทียบกับความเร็วของระบบเครือข่ายที่มีการส่งข้อมูลที่ 10 Mbps โครงสร้างโดยรวมดังกล่าวสามารถแสดงได้ดังภาพที่ 9



ภาพที่ 9 ส่วนประกอบทางฮาร์ดแวร์ของระบบ

3.2. ส่วนประมวลผลหลัก

หน้าที่ของส่วนประมวลผลหลักคือการควบคุมการทำงานของส่วนต่างๆ ให้สอดคล้องกันตามถึงประมวลผลโปรแกรมประยุกต์ต่างๆ รวมถึงการติดต่อและควบคุมอุปกรณ์ต่อพ่วงพิเศษอื่นๆ การเชื่อมต่อระหว่างไมโครคอนโทรลเลอร์กับหน่วยประมวลผลพิเศษทางระบบเครือข่าย และอุปกรณ์ต่อพ่วงพิเศษอื่นๆ นั้น จะกล่าวถึงในหัวข้อถัดไป ในหัวข้อนี้จะกล่าวถึงการเชื่อมต่อไมโครคอนโทรลเลอร์เข้ากับหน่วยความจำหลักและระบบอินพุต/เอาต์พุตสำหรับต่อพ่วงกับอุปกรณ์ต่างๆ เพื่อใช้รองรับการทำงานของซอฟต์แวร์ควบคุมระบบ

หน่วยความจำหลักของระบบนั้น ประกอบด้วยหน่วยความจำภายในและหน่วยความจำภายนอก ตามโครงสร้างของ MCS-51 หน่วยความจำภายนอกจะถูกจำแนกเป็น หน่วยความจำโปรแกรมและหน่วยความจำข้อมูล สำหรับระบบอินพุต/เอาต์พุตนั้น MCS-51 ประกอบด้วยพอร์ตทั้งสิ้น 3 ชุด แต่ทั้งนี้เนื่องจากมีการใช้สายสัญญาณร่วมกันเพื่ออ้างอิงหน่วยความจำภายนอก ทำให้มีพอร์ตที่สามารถใช้งานได้เพียง 1 ชุดเท่านั้น จึงต้องอาศัยการทำงานของ Memory Mapped I/O เพื่อให้ระบบสามารถเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ได้มากยิ่งขึ้น

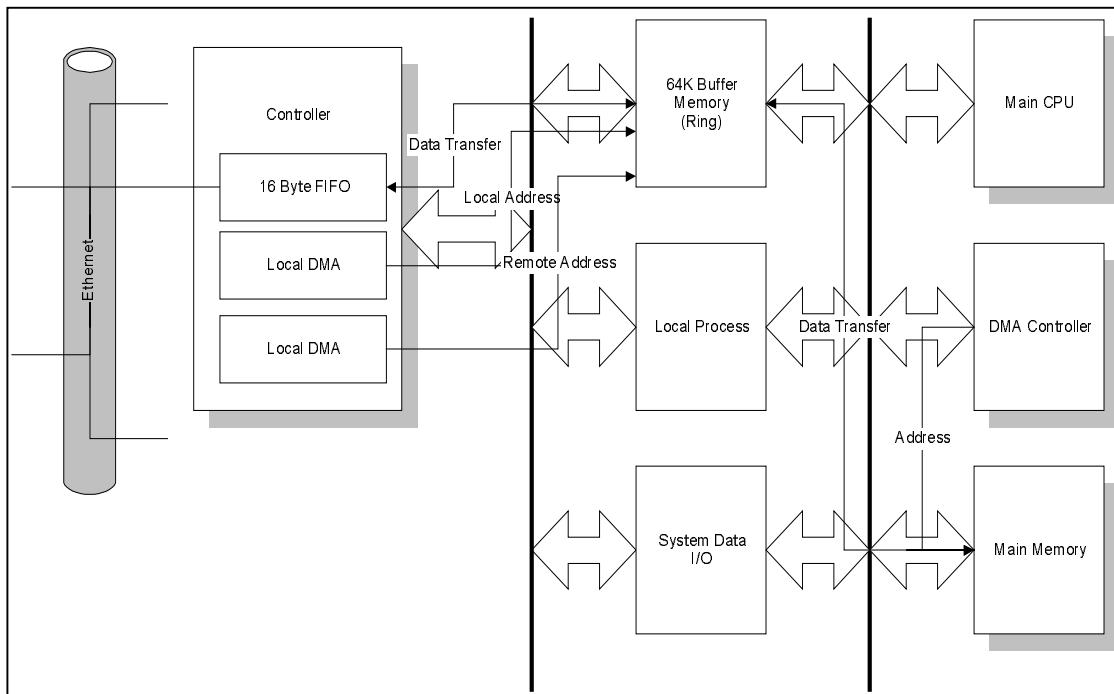
ระบบหน่วยความจำของ MCS-51 นั้น ยังแบ่งออกเป็น หน่วยความจำภายใน และหน่วยความจำภายนอก (ซึ่งจะกล่าวถึงในหัวข้อที่ 3.5) โดยโปรแกรมและข้อมูลส่วนใหญ่จะเก็บอยู่ที่หน่วยความจำภายนอก สำหรับการจัดการหน่วยความจำภายนอกนั้นสามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 10 ดังนี้ ตำแหน่ง 0000H-7FFFH ของส่วนโปรแกรมจะเป็นซอฟต์แวร์ระบบ และของส่วนข้อมูลจะใช้สำหรับติดต่อสื่อสารกับอุปกรณ์ต่างๆ เช่น หน่วยประมวลผลระบบเครือข่าย หรือ Real time clock ส่วนตำแหน่ง 8000H ถึง OFFFFFH นั้น จะใช้อ้างอิงร่วมกันทั้งโปรแกรมและข้อมูลทั้งนี้ เพื่อประโยชน์ในการอ้างอิงและแก้ไขโปรแกรมผ่านระบบเครือข่าย

	Program	Data
0000H – 7FFFH	ROM	Memory Mapped I/O
8000H – OFFFFFH	RAM	

ภาพที่ 10 การจัดการระบบหน่วยความจำภายนอก

3.3. ส่วนเชื่อมต่อระบบเครือข่าย

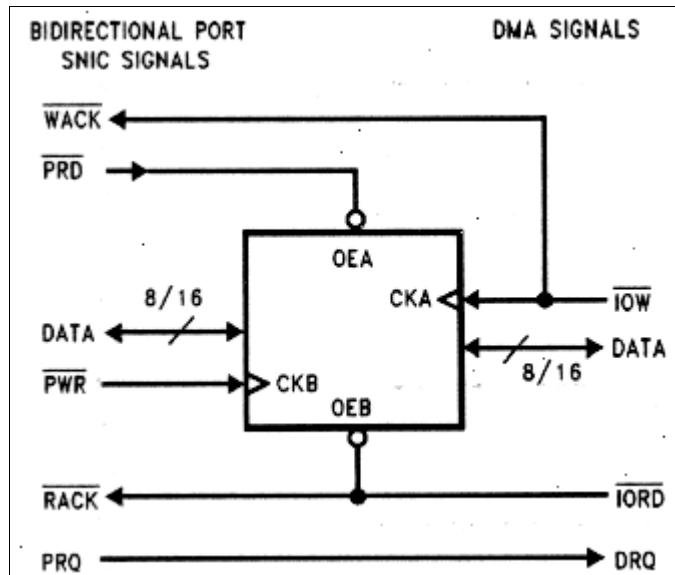
การเชื่อมต่ออุปกรณ์ควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย (Network Interface controller) เข้ากับระบบเครือข่ายที่มีความเร็วสูงนั้นสามารถทำได้โดยตรง หากแต่เป็นการยกจำกัดที่จะทำการเชื่อมต่อสายสัญญาณ (Bus) ของหน่วยประมวลผลพิเศษทางระบบเครือข่ายเข้ากับไมโครคอนโทรลเลอร์ซึ่งมีความเร็วต่ำ เช่น MCS-51 ซึ่งใช้ในงานวิจัยนี้ การเชื่อมต่อไมโครคอนโทรลเลอร์เข้ากับอุปกรณ์ควบคุมการเชื่อมต่อเครือข่าย จึงต้องอาศัยระบบการเข้าถึงหน่วยความจำโดยตรงแบบ 2 ทาง (Dual Direct Memory Access) ทางที่ 1 คือการเชื่อมต่ออุปกรณ์ควบคุมเข้ากับหน่วยความจำชั้นกลาง ซึ่งใช้ในการพักระดับตรวจสอบข้อมูลที่ได้รับและเตรียมข้อมูลเพื่อส่งออกบนสายสัญญาณอีเทอร์เน็ต และ ทางที่ 2 คือการย้ายข้อมูลระหว่างหน่วยความจำชั้นกลางและหน่วยความจำหลักของไมโครคอนโทรลเลอร์ เพื่อใช้ในการประมวลผลหรือส่งข้อมูลต่อไป ซึ่งลักษณะดังกล่าวมีการใช้งานแพร่หลายบนเครื่องที่มีความเร็ว 4 – 33 MHz และสามารถแสดงการทำงานโดยรวมได้ดังภาพที่ 11



ภาพที่ 11 การทำงานของระบบ Dual DMA เพื่อเชื่อมต่อระบบเครือข่าย

การเชื่อมต่อแบบ DMA โดยทั่วไปนั้น มักมีหน่วยประมวลผลช่วยทำหน้าที่เป็น DMA Controller มักจะมีหน่วยประมวลผลพิเศษเพื่อช่วยในการทำงานดังกล่าว แต่ในระบบควบคุมแบบผังตัวในงานวิจัยนี้ ไม่มีวงจรประมวลเพื่อทำหน้าที่ดังกล่าว จึงจำเป็นจะต้องสร้างมี

วงจรพิเศษบางส่วนเพื่อช่วยในการทำงานของ DMA ดังกล่าวอันประกอบด้วย Latch และ สัญญาณตอบรับ (Acknowledge) ซึ่งสามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 12



ภาพที่ 12 วงจร DMA Controller

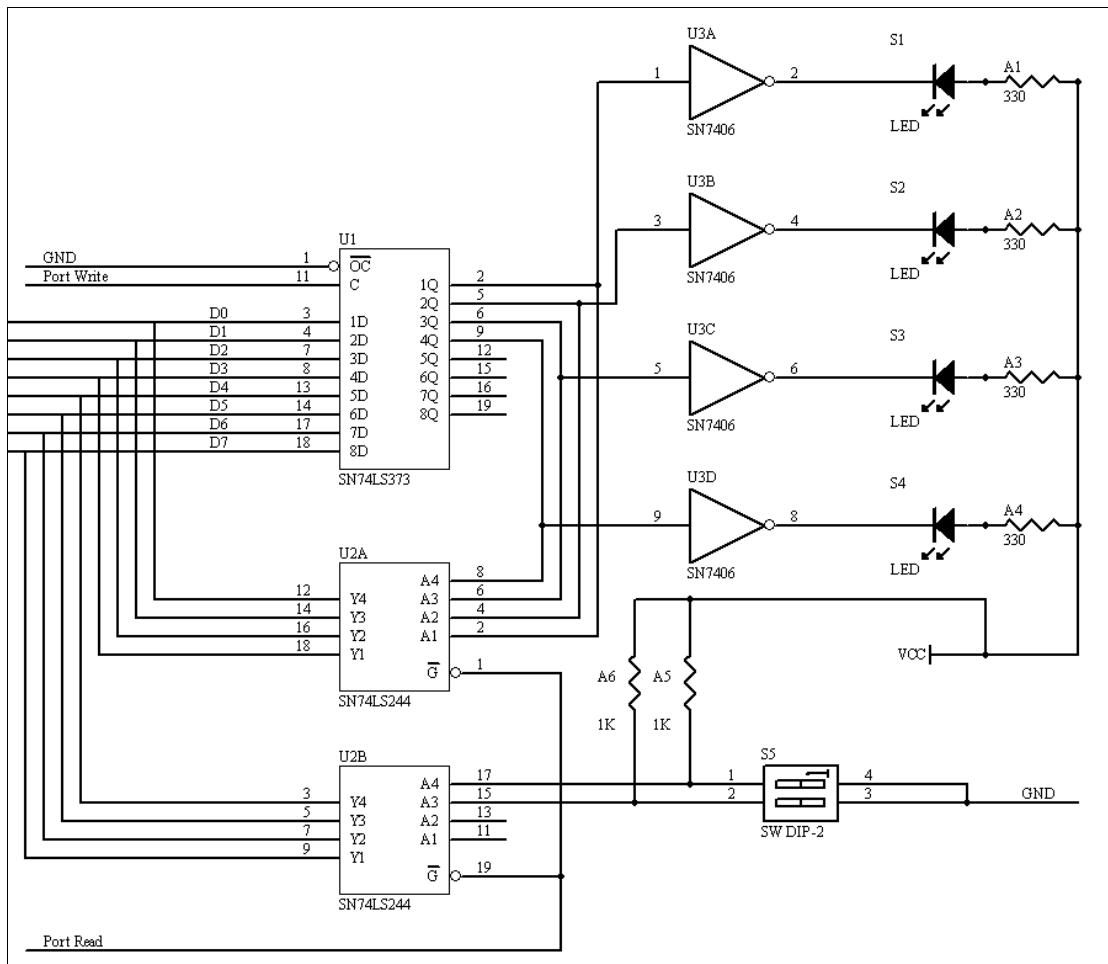
จากภาพที่ 12 พบร่างสัญญาณ \overline{IOW} ใช้กำหนดการเขียนข้อมูลจากหน่วยประมวลผลหลักไปยังหน่วยประมวลผลการเข้ามต่อระบบเครือข่าย พร้อมทั้ง Acknowledge (\overline{WACK}) ให้หน่วยประมวลผลเครือข่ายทราบ และ สัญญาณ \overline{PWR} จะกำหนดการเขียนข้อมูลจากหน่วยประมวลผลระบบเครือข่าย โดยมีสัญญาณ PRQ แจ้งให้หน่วยประมวลผลหลักทราบถึงการเขียนข้อมูล และเมื่อหน่วยประมวลผลหลักอ่านข้อมูลด้วยสัญญาณ \overline{IORD} มันจะทำการ Acknowledge (RACK) ให้หน่วยประมวลผลระบบเครือข่ายทราบเพื่อทำการอ่านข้อมูลเข้าสู่หน่วยความจำซึ่งคราวด้วยสัญญาณ PRD ต่อไป

3.4. การติดต่อกับอุปกรณ์ต่างๆ

การติดต่อกับอุปกรณ์ต่างๆ ที่พ่วงต่อเข้ากับส่วนประมวลผลหลักนั้นสามารถทำได้ 2 ลักษณะคือ การติดต่อผ่านพอร์ตของไมโครคอนโทรลเลอร์ และ การติดต่อผ่าน Memory Mapped I/O ซึ่งในที่นี้อุปกรณ์ส่วนใหญ่อาศัยการติดต่อผ่านระบบ Memory Mapped I/O ทั้งนี้เนื่องจากพอร์ตของไมโครคอนโทรลเลอร์นั้นมีจำนวนจำกัด และไม่เพียงพอต่อการใช้งานของอุปกรณ์ที่มาต่อพ่วง

ในงานวิจัยที่นี้แบบ ได้มีการพัฒนาอุปกรณ์ต่อพ่วงทดสอบซึ่งประกอบด้วยสวิตช์สำหรับอ่านค่าขนาด 2 บิต และ LED เพื่อใช้ในการแสดงผลลัพธ์ขนาด 4 บิตโดยใช้จัดลงแบบ

การทำงานของสวิตซ์อุปกรณ์ไฟฟ้า และ ทดสอบการทำงานของระบบ พัฒนาด้วย Latch และ Input Buffer ซึ่งสามารถแสดงได้ดังภาพที่ 13



ภาพที่ 13 วงจรทดสอบการทำงานของระบบ

3.5. การจัดสรรหน่วยความจำของระบบ

ไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 นั้น ประกอบด้วยหน่วยความจำภายใน และหน่วยความจำภายนอก หน่วยความจำภายนอกนี้สามารถจำแนกได้เป็น หน่วยความจำข้อมูลและหน่วยความจำโปรแกรม และพื้นที่บางส่วนของหน่วยความจำภายนอกประเภทข้อมูล (ตำแหน่ง 0000H-7FFFH) จะใช้สำหรับเป็น Memory Mapped I/O โดยการจัดสรรหน่วยความจำทั้งหมดที่ใช้ในงานวิจัยนี้สามารถแสดงได้ดังนี้

หน่วยความจำประเภทเรจิสเตอร์เป็นหน่วยความจำภายใน บางส่วนจะถูกใช้งานโดยชอฟต์แวร์ระบบ ซึ่งในที่นี้ Bank 0 จะถูกใช้งานโดยชอฟต์แวร์ระบบ ส่วน Bank 1 นั้นถูกใช้งานโดยรูทินพิเศษที่ระบบจัดให้สำหรับการเรียกใช้งานของโปรแกรมประยุกต์ ดังนั้นหากผู้พัฒนา

ต้องการจะพัฒนาไปในแกร่งประยุกต์เพื่อเพิ่มเติมความสามารถของระบบควบคุม ผู้พัฒนาสามารถเลือกใช้งานเรจิสเตอร์ใน Bank 2 และ Bank 3 ได้

ตารางที่ 2 การจัดสรรวน์วิถีความจำเริชเตอร์

Register / Bank

00H – 07H (Bank 0)	STATIC SYSTEM,ISR
08H – 0FH (Bank 1)	Dynamic for each routine
10H – 17H (Bank 2)	
18H – 1FH (Bank 3)	

หน่วยความจำภายในที่มีการอ้างอิงแบบ Bit Addressable และ Byte Addressable นั้น บางส่วนจะถูกใช้เพื่อช่วยในการคำนวณค่าต่างๆ ในขณะที่บางส่วนจะถูกใช้งานเพื่อทำการเก็บสถานะของระบบ ทั้งนี้ สถานะของระบบนั้นมีความหมายครอบคลุมตั้งแต่สถานะของหน่วยประมวลผลต่าง ค่าที่ได้จากการตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูลต่างๆ ประเภทของข้อมูลที่กำลังประมวลผลอยู่ และ สถานะของการประมวลผล

ตารางที่ 3 การจัดสรุหน่วยความจำ Bit Addressable

Bit Addressable

ตารางที่ 4 การจัดสรรหน่วยความจำ Byte Addressable

Byte Addressable

	+0	+1	+2	+3	+4	+5	+6	+7	
00H	Register (Bank 0)								07H
08H	Register (Bank 1)								0FH
10H	Register (Bank 2)								17H
18H	Register (Bank 3)								1FH
20H	SER I/O	ISR	TCP STAT	SESS STAT	HTTP STAT				27H
28H	CNT0	CNT1	TMP	STR TMP	SEQ0	SEQ1	SEQ2	SEQ3	2FH
30H	BTCP	TCP LEN	IP H LEN	ACK0	ACK1	ACK2	ACK3	Data H LEN	37H
38H	DataL LEN	OutH LEN	OutL LEN	TCP PORT	IP0	IP1	IP2	IP3	3FH
40H									47H
48H									4FH
50H	STACK								57H
58H	STACK								5FH
60H	STACK								67H
68H	STACK								6FH
70H	STACK								77H
78H	STACK								7FH

หน่วยความจำภายในอกนั้นบางส่วนถูกใช้งานเป็น ที่พกข้อมูลชั่วคราวสำหรับการรับส่งข้อมูลผ่านระบบเครือข่าย และบางส่วนถูกใช้งานสำหรับการประมวลผลศักยภาพรวมถึงเป็นที่เก็บศักยภาพหรือค่าที่กำหนดโดยผู้ใช้งาน นอกจากนี้ในระหว่างการพัฒนาหน่วยความจำภายในอกยังถูกใช้เป็นที่เก็บโปรแกรม เพื่อความสะดวกในการแก้ไขและปรับปรุงค่าต่างๆ ด้วย

ตารางที่ 5 การจัดสรรหน่วยความจำภายนอก

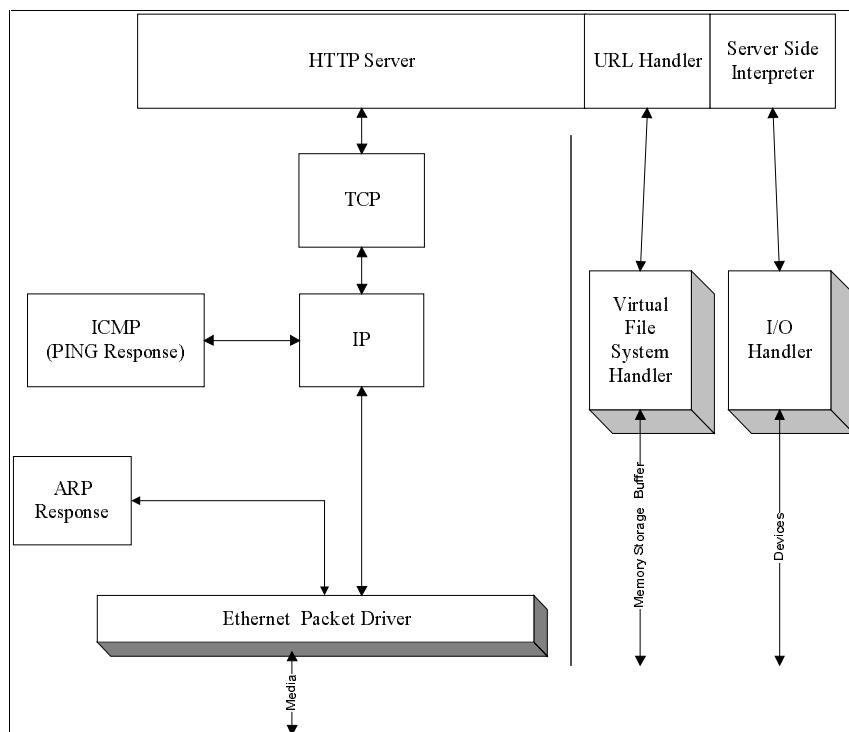
External Memory

0000H - 7FFFH	MEMORY MAPPED I/O
8000H - 8FFFH	SYSTEM SOFTWARE
9000H - 9FFFH	SYSTEM SOFTWARE
A000H – AFFFH	SYSTEM SOFTWARE
B000H – BFFFH	USER SCRIPT
C000H – CFFFH	PHP SCRIPT / TCP CHECKSUM TEMP
D000H – DFFFH	HTTP INPUT / OUTPUT BUFFER
E000H – EFFFH	NIC OUTPUT BUFFER
F000H – FFFFH	NIC INPUT BUFFER / OUTPUT HEADER TEMPLATE

บทที่ 4

การพัฒนาซอฟต์แวร์เชื่อมต่อระบบเครือข่าย

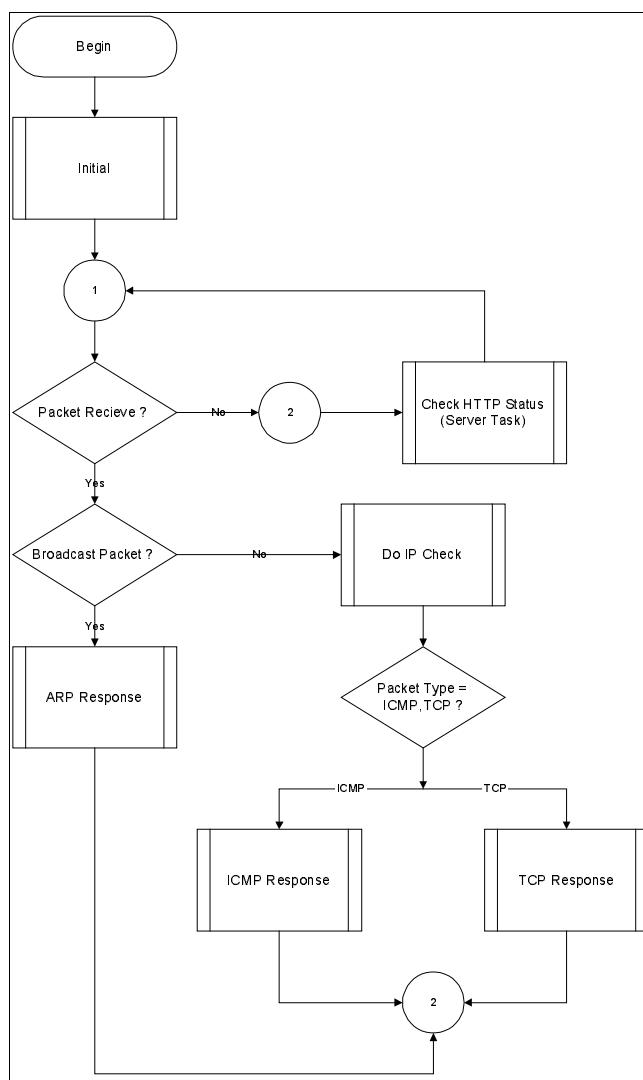
ซอฟต์แวร์เพื่อใช้ในการควบคุมและเชื่อมต่อระบบเครือข่ายนั้น บนระบบงานทั่วไปมักถูกจัดการโดยซอฟต์แวร์ระบบชนิดพิเศษ หรือระบบปฏิบัติการ (Operating System) ทั้งนี้เนื่องจากในงานวิจัยดังกล่าว มิได้ใช้ระบบปฏิบัติการบนระบบควบคุมแบบผังตัวเข้าช่วยแต่อย่างใด การควบคุมงานทุกอย่างจึงถูกจัดการโดยซอฟต์แวร์ที่พัฒนาขึ้นโดยเฉพาะ ซึ่งประกอบไปด้วย ซอฟต์แวร์ติดต่ออุปกรณ์การควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายตามมาตรฐาน TCP/IP เลขทางส่วนที่จำเป็นสำหรับการสร้างระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบผังตัว ซึ่งโครงสร้างของซอฟต์แวร์ส่วนที่เกี่ยวข้องทั้งหมดสามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 14



ภาพที่ 14 ส่วนประกอบทางซอฟต์แวร์ของระบบ

การทำงานทางซอฟต์แวร์ของระบบแบ่งออกเป็นระดับชั้น ตามการทำงานได้โดยในระดับล่างจะเป็นซอฟต์แวร์ติดต่ออุปกรณ์ควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายหรือ Driver ซึ่งจะทำหน้าที่ควบคุมการถ่ายโอนข้อมูล ระหว่างหน่วยความจำหลักและหน่วยความจำชั่วคราวของอุปกรณ์ควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย เมื่อข้อมูลหรือ Packet ผ่านเข้าสู่ระบบ ซอฟต์แวร์ Driver ดังกล่าว จะทำการตรวจสอบว่าข้อมูลใน Packet นั้นเป็นข้อมูลประเภท Broadcast หรือไม่

หากข้อมูลที่ได้รับเป็นข้อมูลประเภท Broadcast ระบบจะส่งต่อให้กับโปรแกรม ARP Response เพื่อตอบรับต่อไป ส่วนกรณีที่ข้อมูลที่ได้รับมิได้เป็น Packet ประเภท Broadcast ระบบจะส่งต่อให้กับโปรแกรม IP เพื่อตรวจสอบและจำแนกข้อมูลซึ่งหากข้อมูลที่ได้รับถูกจำแนกเป็น PING โปรแกรม ICMP จะถูกเรียกเพื่อสร้าง Ping Response และ กรณีที่ข้อมูลที่ได้รับถูกจำแนกเป็น TCP โปรแกรม TCP จะตรวจสอบและแยกข้อมูลเพื่อส่งต่อให้กับซอฟต์แวร์ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์ต่อไป ในทำนองเดียวกันหากเป็นการส่งข้อมูล ข้อมูลจะถูกส่งผ่านชั้นตอนต่างๆ จากบันลังล่างเพื่อประมวล ตรวจสอบความถูกต้องและส่งข้อมูลออกสู่ระบบเครือข่ายในที่สุด ซึ่งจากลักษณะการทำงานดังกล่าว ทำให้การพัฒนาซอฟต์แวร์ ถูกแบ่งเป็นแต่ละส่วน และการทำงานระหว่างโปรแกรมย่อยต่างๆ ถูกควบคุมหรือเรียกใช้งานจากโปรแกรมหลัก ซึ่งรายละเอียดของซอฟต์แวร์ส่วนโปรแกรมหลักสามารถแสดงได้ดังภาพที่ 15



ภาพที่ 15 การทำงานของโปรแกรมหลัก

เมื่อเริ่มต้นการทำงาน โปรแกรมหลักจะทำการเตรียมข้อมูล (Initialize) และตั้งค่าสถานะต่างๆ ของระบบ ซึ่งในที่นี้ความคุณลักษณะที่สำคัญคือ การเชื่อมต่อระบบเครือข่ายด้วย จานวนโปรแกรมหลักจะทำการตรวจสอบว่าระบบได้รับ Packet จากหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อเครือข่ายหรือไม่ หากไม่ได้รับก็จะทำการประมวลผลงานในระดับ Application อันได้แก่ซอฟต์แวร์เว็บเซิร์ฟเวอร์ ทั้งนี้หากต้องการให้ระบบทำงานอื่นๆ สามารถแทรกการทำงานเพิ่มเติมได้ที่ตำแหน่งนี้ ในกรณีที่มี Packet รออยู่ในหน่วยความจำ ซอฟต์แวร์จะประมวลผล Packet ที่รับอยู่นั้น ตามแนวทางการทำงานดังอธิบายข้างต้น ซึ่งซอฟต์แวร์หลักจะประมวลผลเข่นี้เรื่อยไป

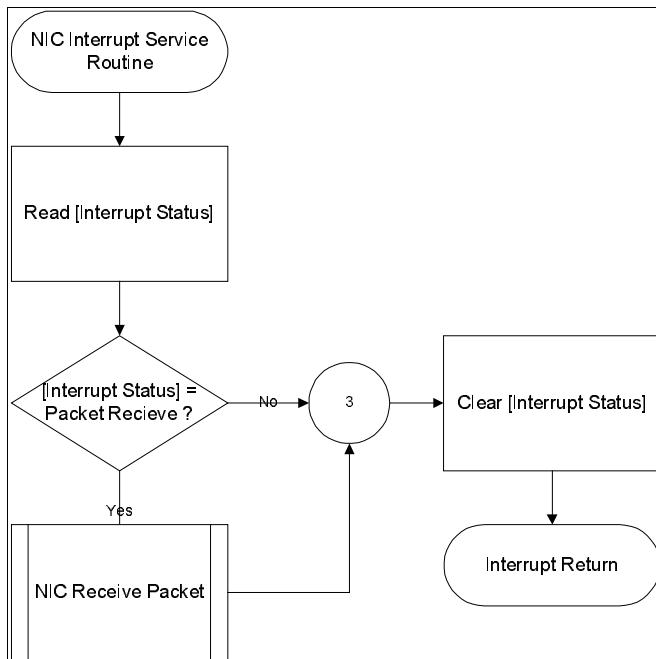
4.1. ซอฟต์แวร์ติดต่อหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย

การเชื่อมต่อระบบเครือข่ายตามมาตรฐานอีเทอร์เน็ตนั้น ในที่นี้ได้อาศัยคุณสมบัติของหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย ดังนั้นหน้าที่ของซอฟต์แวร์คือการรับและส่งข้อมูลระหว่างหน่วยความจำข้ามระหว่างหน่วยควบคุมดังกล่าว และหน่วยความจำของหน่วยประมวลผลหลักเพื่อให้หน่วยประมวลผลหลักทำการประมวลผลต่างๆ

ตามมาตรฐานการทำงานของหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายนั้น การโอนถ่ายข้อมูลเข้าและออกจากจัดการทำผ่านระบบการเข้าถึงหน่วยความจำโดยตรง (Direct Memory Access) เท่านั้น การทำงานของซอฟต์แวร์ในส่วนนี้จึงเป็นเพียงการสื่อสารเพื่อโอนถ่ายข้อมูล ที่ได้ทำการทดสอบระหว่างหน่วยประมวลผลการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายแล้ว และส่งข้อมูลที่ต้องการออกสู่ระบบเครือข่ายให้กับหน่วยควบคุมผลการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายเท่านั้น โดยอาศัยคุณสมบัติของวงจรเข้าถึงหน่วยความจำโดยตรงดังแสดงในบทที่ 3 หน้าที่ของซอฟต์แวร์ในส่วนนี้รวมถึงการจัดการสัญญาณขัดจังหวะ (Interrupt) ของหน่วยควบคุมผลพิเศษทางระบบเครือข่ายด้วย จากลักษณะการทำงานดังกล่าว ซอฟต์แวร์เพื่อช่วยประมวลผลในระดับนี้ จึงถูกจำแนกออกเป็นโปรแกรมย่อย 3 ส่วน ซึ่งได้แก่ โปรแกรมย่อยเพื่อให้บริการสัญญาณขัดจังหวะ (Interrupt Service Routine) โปรแกรมย่อยเพื่อรับข้อมูลจากระบบเครือข่าย และ โปรแกรมย่อยเพื่อการส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเครือข่าย ซึ่งการทำงานของโปรแกรมย่อยแต่ละส่วนนั้น สามารถแสดงได้ดังภาพที่ 16, 17 และ 18 ตามลำดับ

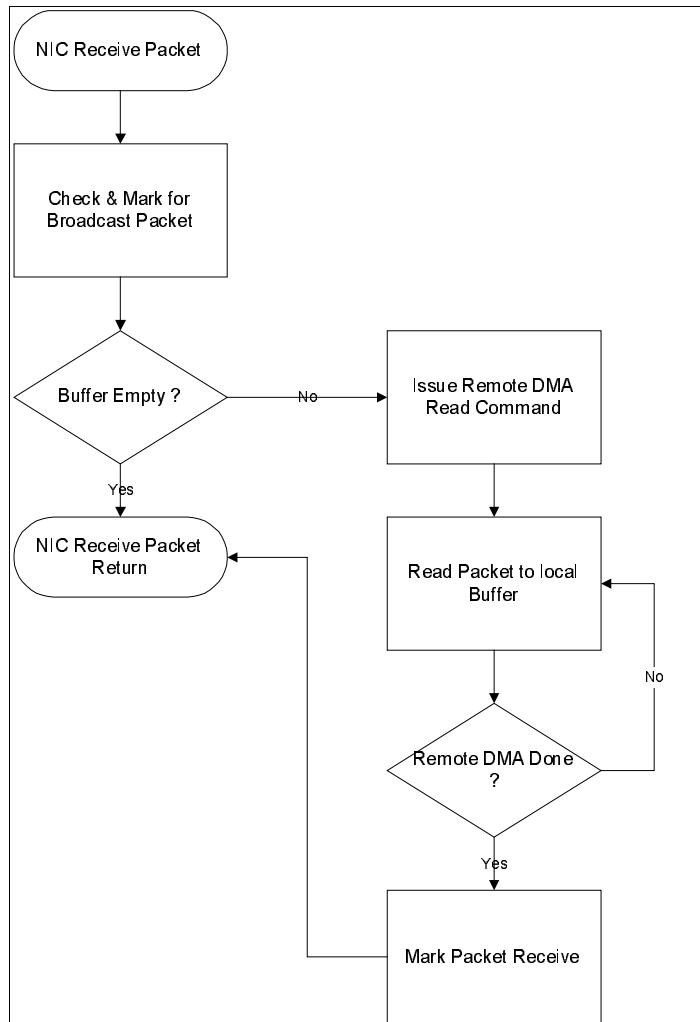
เมื่อได้รับสัญญาณขัดจังหวะ (Interrupt) จากหน่วยประมวลผลการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย ระบบจะทำการเรียกใช้งานโปรแกรมย่อยเพื่อให้บริการสัญญาณขัดจังหวะ (Interrupt Service Routine) ซึ่งในบริการดังกล่าวจะเริ่มต้นด้วยการ จำแนกประเภทของสัญญาณขัดจังหวะ ซึ่งหากเป็นสัญญาณขัดจังหวะของการรับข้อมูล โปรแกรมจะตรวจสอบว่ามี

Packet ค้างอยู่ในหน่วยความจำชั่วคราวของหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายหรือไม่ หากยังมีข้อมูลตกค้างอยู่จึงนำข้อมูลผ่านระบบเข้าหน่วยความจำโดยตรง หมายเหตุนี้จะแสดงถึงการทำงานของระบบโดยอาศัยการทำงานของโปรแกรมย่อยเพื่อรับข้อมูล จากนั้นจึงลบค่าสถานะของสัญญาณขัดจังหวะ เพื่อรอรับสัญญาณขัดจังหวะครั้งต่อไป (ดูการทำงานประกอบในภาพที่ 16)



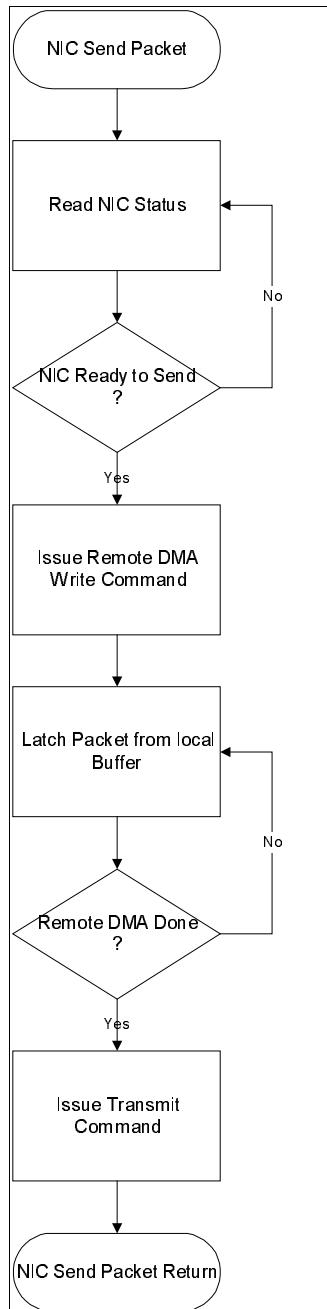
ภาพที่ 16 โปรแกรมย่อยเพื่อให้บริการสัญญาณขัดจังหวะ

การทำงานในโปรแกรมย่อยเพื่อรับข้อมูลจากระบบเครือข่ายนั้น สามารถอธิบายได้ตามภาพที่ 17 ดังนี้ เวิ่งต้นด้วยการเก็บสถานะของข้อมูลที่ได้รับว่าเป็นข้อมูลประเภท Broadcast หรือไม่ ทั้งนี้เพื่อการใช้งานในโปรแกรมหลัก จากนั้นโปรแกรมจะตรวจสอบว่า มีข้อมูลอยู่ภายในหน่วยความจำชั่วคราวของหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายหรือไม่ หากยังคงมีอยู่โปรแกรมจะร้องขอหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย ให้มีการนำข้อมูลเข้าสู่หน่วยประมวลผลหลัก โดยการส่งคำสั่ง Remote DMA Read และรอรับข้อมูลจนเสร็จสิ้น เมื่อเสร็จสมบูรณ์ จึงทำการแจ้งให้ซอฟต์แวร์ระดับที่สูงกว่าหรือโปรแกรมหลักทราบโดยตั้งค่าตัวแปร Packet Receive



ภาพที่ 17 โปรแกรมย่อยเพื่อรับข้อมูลจากระบบเครือข่าย

ในการนี้ของการส่งข้อมูลนั้น เมื่อมีการเรียกขอจากซอฟต์แวร์ระดับที่สูงกว่าให้ส่งข้อมูล โปรแกรมย่อยเพื่อส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเครือข่ายจะตรวจสอบความพร้อมในการส่งข้อมูลของหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย และรอจนกว่าจะพร้อมส่งข้อมูล จากนั้นเมื่อหน่วยควบคุมพร้อมที่จะส่งข้อมูล โปรแกรมจะย้ายข้อมูลที่ต้องการจะส่งจากหน่วยความจำหลักไปยังหน่วยความจำชั่วคราวภายในหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย โดยการส่งคำสั่ง Remote DMA Write ให้กับหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่าย และส่งค่าจัมเสร็จสมบูรณ์ จากนั้นจึงสั่งให้หน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายส่งข้อมูลให้ ซึ่งหน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายจะสร้าง Frame Check sum และ ส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเครือข่ายดังอธิบายแล้วในบทที่ 3 เมื่อเซิร์ฟทุกขั้นตอนดังกล่าว ถือเป็นการเซิร์ฟที่นักทำงานส่งข้อมูล

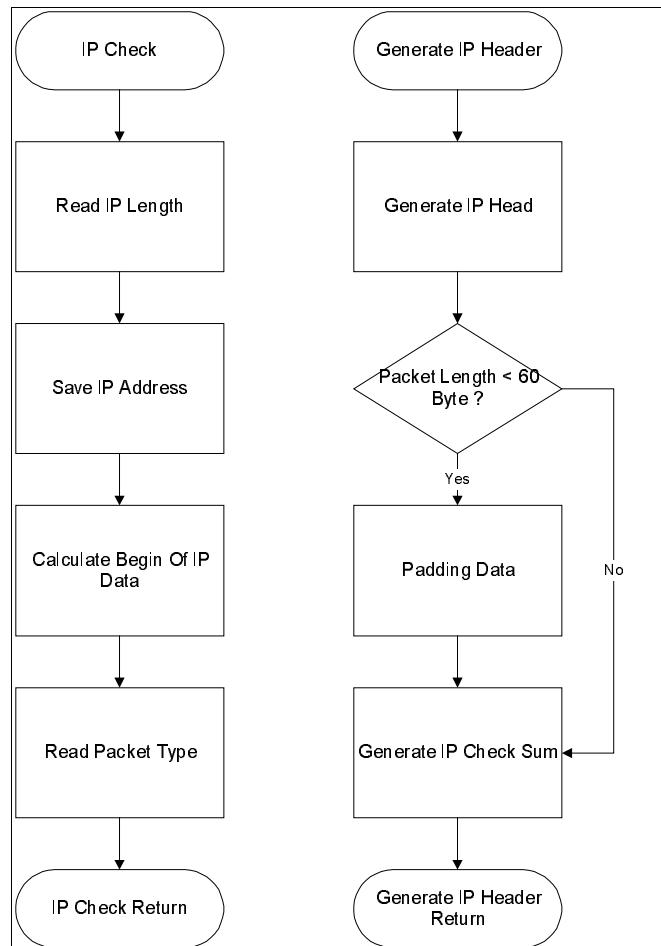


ภาพที่ 18 โปรแกรมย่อยเพื่อการส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเครือข่าย

4.2. IP

หน้าที่การทำงานของระบบซอฟต์แวร์ตามมาตรฐาน IP นั้น ประกอบด้วยการสร้าง IP Packet เพื่อระบุต้นทางและปลายทาง การวัดความยาวของข้อมูลที่ส่ง และการตรวจสอบความถูกต้องของหัว IP โดยสามารถแบ่งการทำงานตามทิศทางของการให้ผลของข้อมูลได้เป็นการรับและการส่งข้อมูล ซึ่งโปรแกรมย่อยที่เกี่ยวกับการทำงานดังกล่าว สามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 19 ดังนี้ ด้านข่ายแสดงการทำงานของโปรแกรมย่อยเพื่อตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูลที่ได้

รับ และ ด้านขวาแสดงการทำงานของโปรแกรมย่อยเพื่อการสร้าง IP Header สำหรับใช้ในการส่งข้อมูล



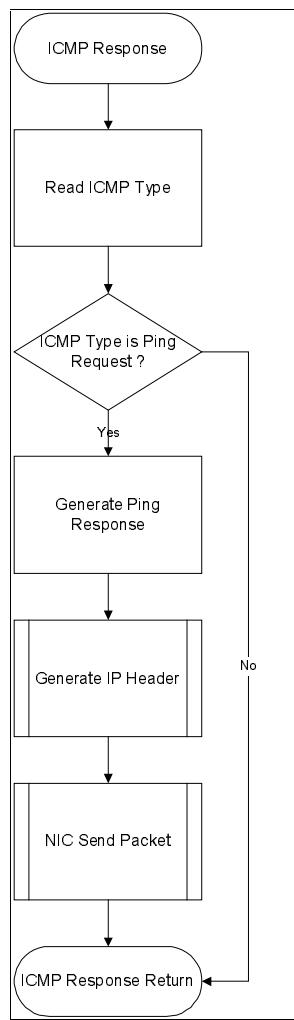
ภาพที่ 19 โปรแกรมย่อยในการประมวลผล IP

กรณีของการรับข้อมูล เมื่อระบบได้รับข้อมูลจากหน่วยประมวลผลระบบเครือข่าย ระบบจะคำนวณหาความยาวและตำแหน่งเริ่มต้นของข้อมูล และจำแนกประเภท Packet ว่าเป็น TCP หรือ ICMP เพื่อให้โปรแกรมหลักประมวลผลต่อไป

กรณีการส่งข้อมูล เมื่อ ICMP หรือ TCP ต้องการส่งข้อมูล IP จะทำการสร้างหัว IP เพื่อระบุต้นทางและปลายทางของข้อมูล ทั้งนี้หากข้อมูลที่ต้องการส่งมีขนาดสั้นเกินไป โปรแกรมจะทำ Padding หรือ เติมข้อมูลให้มีความยาวเพียงพอ จากนั้นจะทำการคำนวณหาความยาวทั้งหมดของข้อมูลที่ต้องการจะส่ง คำนวณ และบันทึกค่า IP Check sum ในส่วนหัวของ IP บน Packet ที่จะส่งออก

4.3. ICMP

ICMP นั้นโดยทั่วไปจะใช้ตรวจสอบสถานะของระบบเครือข่าย IP แต่ที่นี่จะทำหน้าที่เพียง Ping Response เพื่อตอบรับข้อมูลประเภท Ping ของ ICMP เท่านั้น การตอบรับข้อมูลประเภท ICMP เป็นเพียงการสลับผู้รับและผู้ส่งในส่วนหัวของ Packet เท่านั้น ดังนั้นการทำงานของซอฟต์แวร์ในส่วนนี้จึงไม่มีความซับซ้อนใดๆ เป็นเพียงการสลับที่ข้อมูลตามปกติ และสามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 20

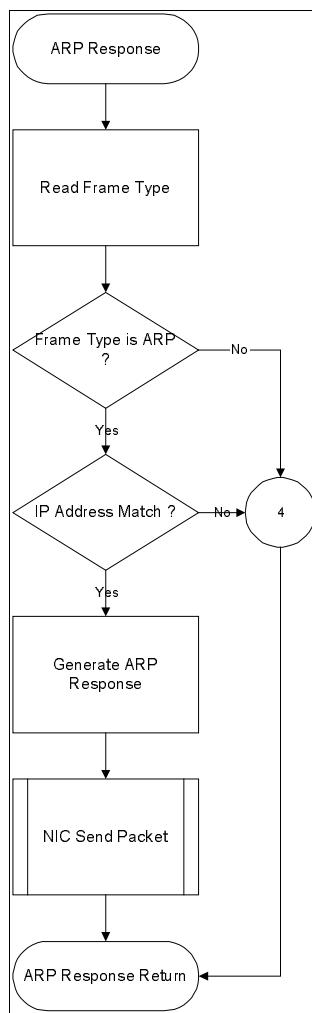


ภาพที่ 20 โปรแกรมย่อคอมเพื่อประมวลผล ICMP

การทำงานของโปรแกรมย่อคอมเพื่อสร้าง Ping Response ของระบบเก็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวในที่นี่ เริ่มจากการตรวจสอบว่าข้อมูลที่ได้รับนั้น เป็นข้อมูลประเภท Ping Request หรือไม่ หากเป็นระบบจึงจะสร้าง Ping Response และ ร้องขอให้หน่วยควบคุมการเชื่อมต่อระบบเครือข่ายทำการส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเครือข่าย

4.4. ARP

ในที่นี่หมายถึงการตอบรับข้อมูลประเภท ARP อันเป็นการทำงานทางหมายเลข MAC Address ของหมายเลข IP ที่กำหนด โดยโปรแกรมในส่วนนี้จะตรวจสอบว่าข้อมูลที่ได้รับนั้น มีหมายเลข IP ตรงกับหมายเลข IP ของระบบหรือไม่ หากตรงกันระบบจะตอบหมายเลข IP ดังกล่าวด้วย MAC Address ของตน หากไม่ตรงกัน ระบบจะทำการระบุข้อมูลชุดนั้นไป ซึ่งการทำงานดังกล่าวสามารถอธิบายเป็นแผนภาพและลำดับการทำงานได้ภาพที่ 21

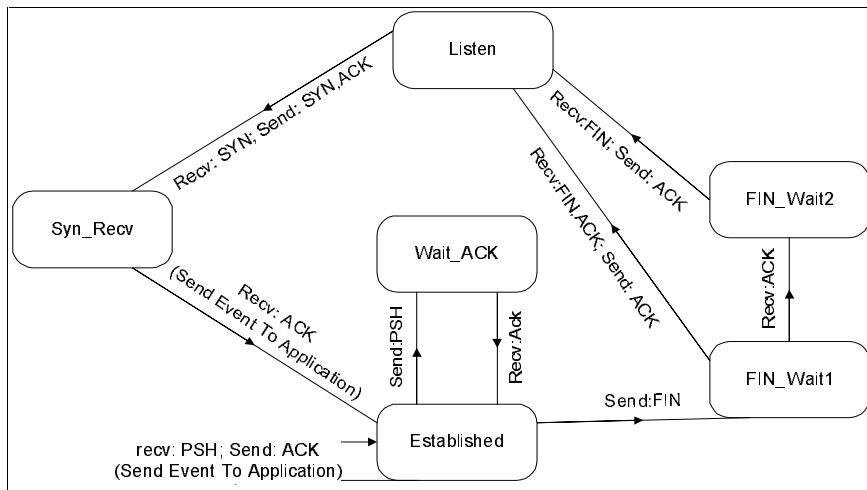


ภาพที่ 21. โปรแกรมย่อยเพื่อประมวลผล ARP

4.5. TCP

ระบบ TCP นั้นมีการทำงานที่ค่อนข้างซับซ้อนทั้งนี้เนื่องจากต้องมีการตรวจสอบสถานะและความถูกต้องของข้อมูลที่ทำการสื่อสารตลอดเวลา ในที่นี้การทำงานของ TCP จะเป็น

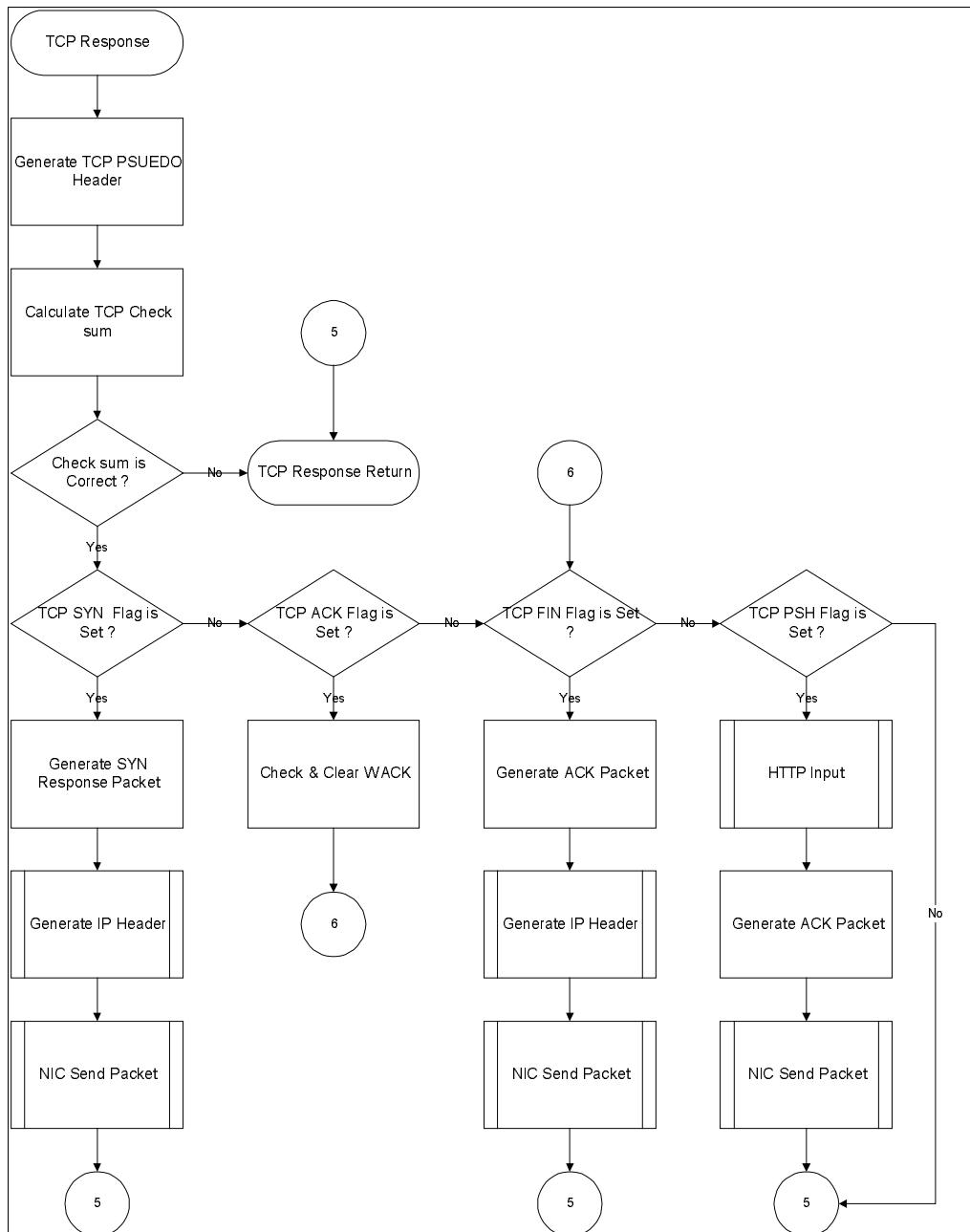
การทำงานในลักษณะของเซิร์ฟเวอร์ซึ่งจะรอฟังสัญญาณการร้องขอจากผู้ใช้งาน ลักษณะการทำงานดังกล่าวสามารถอธิบายโดยย่อได้ดังภาพที่ 22



ภาพที่ 22 สถานะการทำงานของ TCP บนระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

จากการที่ 22 จะพบว่า เมื่อมีการรับข้อมูลทุกครั้ง โปรแกรมจะตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูลที่ได้รับและตอบรับด้วยการส่ง ACK เช่นเดียวกับการส่ง ACK อาจส่งเพียง ACK เดียวๆ หรือ ส่ง ACK ไปพร้อมกับการส่งข้อมูล (SYN, FIN หรือ PSH) ก็ได้ เมื่อเริ่มต้นระบบ TCP จะอยู่ในสถานะ Listen หากข้อมูลที่ได้รับเป็น SYN โปรแกรมจะตอบรับด้วย SYN และ ACK การได้รับข้อมูล จะก่อให้เกิดการรับข้อมูล ACK เพื่อยืนยันการ SYN ของเซิร์ฟเวอร์เมื่อเสร็จสิ้นตามขั้นตอนดังกล่าว จึงจะถือว่าการเปิด Session สมบูรณ์ ซึ่งที่สถานะนี้ระบบพร้อมสำหรับการรับและส่งข้อมูล โดยกรณีที่ได้รับข้อมูลโปรแกรมจะเก็บข้อมูลลงสู่หน่วยความจำและส่ง ACK เพื่อยืนยันการได้รับข้อมูล ส่วนกรณีการส่งนั้น ระบบจะส่งข้อมูลและรอคุณกว่าจะได้รับ ACK จึงจะดำเนินต่อไป เมื่อเสร็จสิ้นการสื่อสาร โปรแกรมจะส่ง FIN และรอคุณกว่าจะได้รับสัญญาณ ACK และ FIN ตอบรับ เป็นการเสร็จสิ้นการสื่อสารข้อมูล นอกจากนี้เพื่อป้องกันความผิดพลาดที่เกิดขึ้นจากการสื่อสาร จึงมีการกำหนดเวลาในการสื่อสารแต่ละครั้ง ไม่เกิน 15 วินาทีโดยเริ่มจับเวลาตั้งแต่มีการเริ่ม Established หากระบบไม่มีการเปลี่ยนสถานะเป็น Listen ภายใน 15 วินาที โปรแกรมจะยกเลิกการสื่อสารในครั้งนั้นทั้งหมด ทั้งนี้อาศัยการทำงานของ Timer Interrupt ช่วยในการประมวลผลดังกล่าว (รายละเอียดเพิ่มเติมค้นค่าว่าได้จากคู่มือ MCS-51 ทั่วไป) การทำงานของซอฟต์แวร์ส่วนที่เกี่ยวข้องกับการทำงานดังกล่าวข้างต้นสามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 23

เมื่อเริ่มต้นการประมวลผลเพื่อการตอบรับข้อมูลประเภท TCP จะเป็นกระบวนการ Check sum ของข้อมูลที่ได้รับ จากนั้นจึงประมวลผลตาม Flag ของข้อมูลที่ได้รับ ได้แก่ SYN, ACK, FIN และ PSH

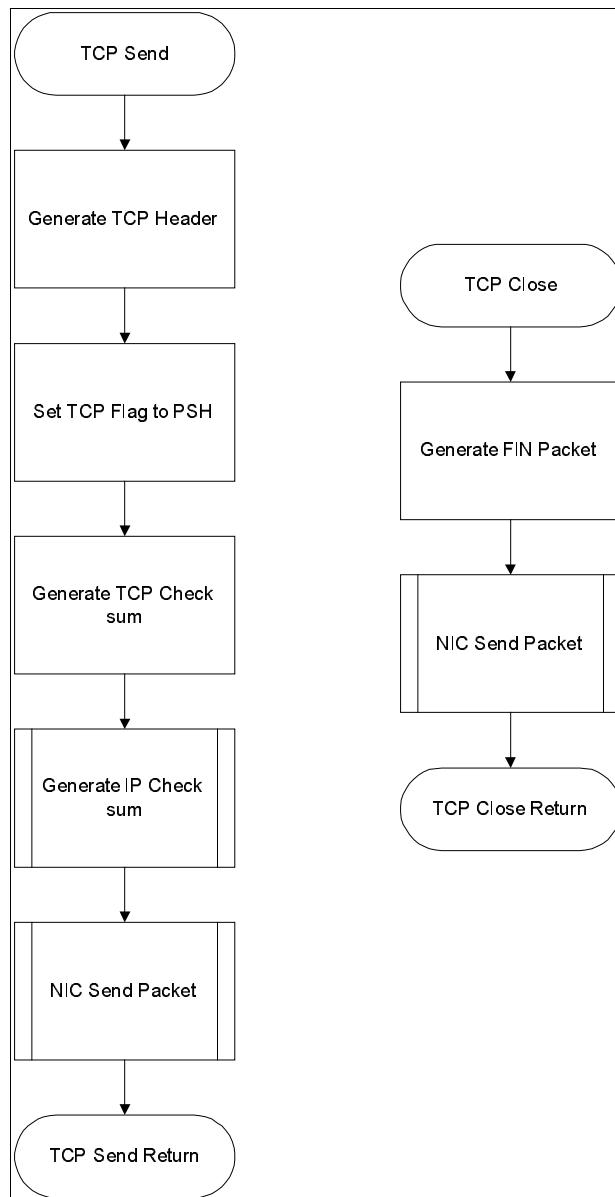


ภาพที่ 23 โปรแกรมย่ออย่างเพื่อประมวลผล TCP

เมื่อซอฟต์แวร์ในระดับที่สูงกว่า ต้องการส่งข้อมูลบน TCP จะร้องขอให้ TCP ส่งซึ่งในขั้นตอนนี้ โปรแกรม TCP Send จะทำการสร้าง TCP Header โดยกำหนด Flag เป็น PSH สำหรับการส่งข้อมูล สร้าง TCP Check sum จากนั้นจึงร้องขอให้ IP สร้าง Check sum เมื่อเสร็จ

สิ้นการทำงานดังกล่าว จึงขอให้ซอฟต์แวร์ Driver ทำการส่งข้อมูลออกสู่ระบบเครือข่าย (ดังแสดงในภาพที่ 24 ข้าง)

หลักจากเซิร์ฟสิ้นการทำงานทั้งหมด ซอฟต์แวร์ชิร์ฟเวอร์จะต้องร้องขอให้ TCP ปิดการสื่อสาร โดยการเรียกโปรแกรมย่ออย TCP Close ซึ่งการทำงานของโปรแกรมดังกล่าวประกอบด้วยการสร้าง TCP FIN Packet และส่งออกสู่ระบบเครือข่าย ดังแสดงในทางขวาของภาพที่ 24



ภาพที่ 24 โปรแกรมย่ออยเพื่อส่งข้อมูลบน TCP และปิดการสื่อสารบน TCP

อย่างไรก็ตาม การสร้างซอฟต์แวร์ทั้งหมด เป็นเพียงต้นแบบ ไม่ได้มีการสร้างหรือพัฒนา TCP อย่างสมบูรณ์แบบ หากแต่เป็นเพียงการพัฒนาเพียงซอฟต์แวร์ส่วนที่จำเป็นสำหรับการใช้งานเพื่อเป็นชิ้นฟ文科ร์แบบฝังตัวของมาเท่านั้น ซอฟต์แวร์การสื่อสาร TCP/IP ในที่นี้จึงไม่สามารถทำงานขั้นตอน เช่น IP fragment หรือ TCP Sliding Window ได้

บทที่ 5

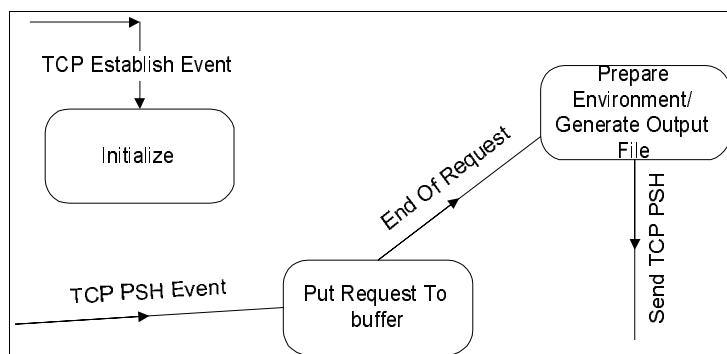
การพัฒนาระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์ และระบบการจำแนกผู้ใช้

ระบบซอฟต์แวร์เว็บเซิร์ฟเวอร์นั้นจะทำงานโดยอาศัยมาตรฐาน HTTP/1.1 เป็นหลัก การทำงานของโปรแกรมประกอบด้วยการขอข้อมูล (Request) การตอบรับ (Response) ทั้งนี้รวมถึงระบบรักษาความปลอดภัยแบบชี้acula วิธีการจำแนกผู้ใช้งานแบบชื่อและรหัสผ่าน ตามมาตรฐานการพิสูจน์ตัวจริงแบบเบื้องต้น (Basic Authentication)

5.1. สถานะและขั้นตอนการทำงาน

การทำงานของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์ ประกอบด้วยการเตรียมสภาพแวดล้อมต่างๆ การทดสอบข้อความ Request เพื่อให้ได้รายละเอียดต่างๆ ของผลลัพธ์ที่ต้องการ จากนั้นจึงจะเป็นการสร้างผลลัพธ์ที่ได้ โดยการทำงานนั้นสามารถอธิบายได้ดังนี้

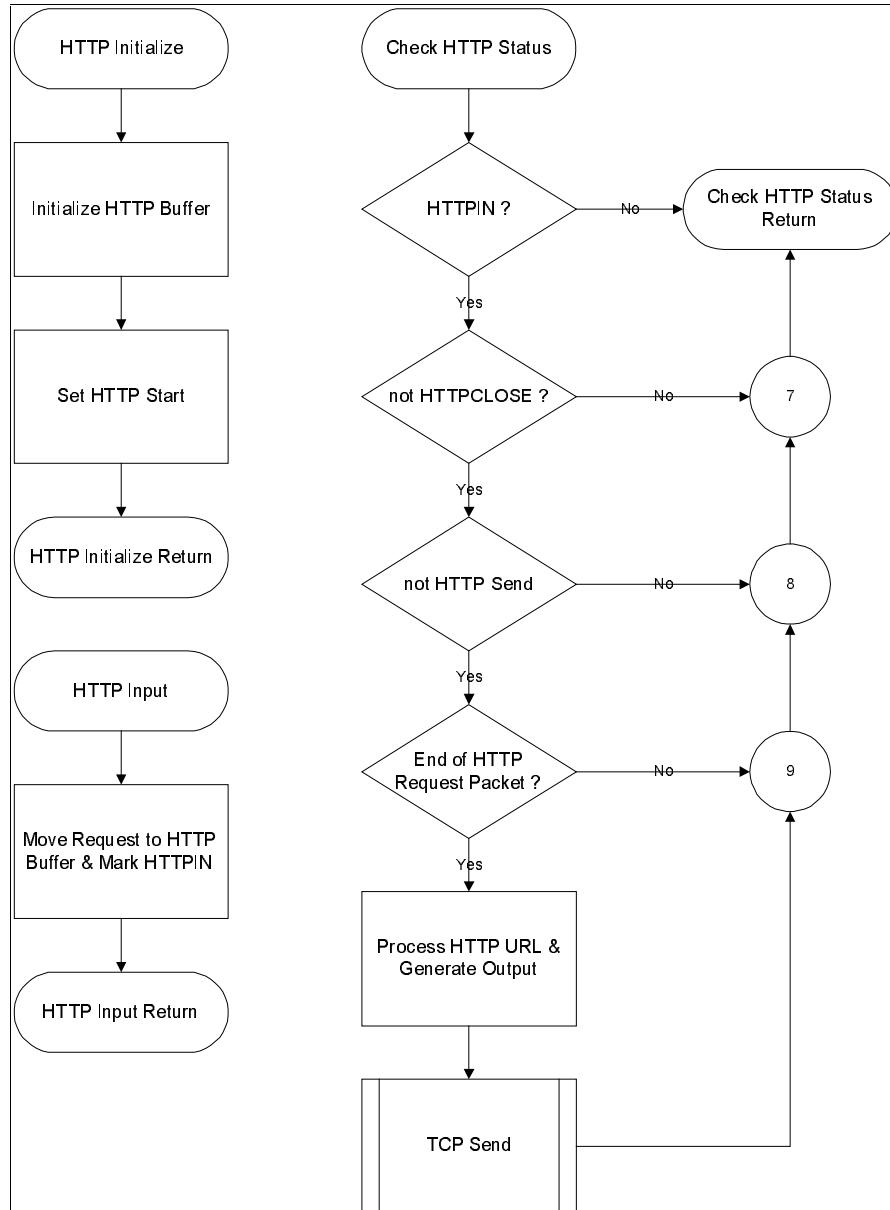
เมื่อ TCP เริ่มต้นการสื่อสารโปรแกรมระบบแม่ข่ายจะทำการเตรียมสภาพแวดล้อมต่างๆ เพื่อเริ่มต้นการประมวลผลข้อมูล และเมื่อ TCP “ได้รับข้อมูลโปรแกรมจะเก็บการ Request” ไว้ในหน่วยความจำของเว็บเซิร์ฟเวอร์และค่อยตรวจสอบจนกว่าจะพบว่าการ Request จบสิ้นแล้ว ซึ่งเมื่อการ Request เสร็จสมบูรณ์ โปรแกรมจึงตรวจสอบข้อมูลที่ต้องการ และเตรียมสภาพแวดล้อมต่างๆ จากนั้นจึงสร้างผลลัพธ์ซึ่งอาจเกี่ยวข้องกับการประมวลผลภาษา PHP Lite Script ซึ่งจะถูกดำเนินการต่อไป การทำงานดังกล่าว อาจสรุปได้ว่าเว็บเซิร์ฟเวอร์มีการทำงานเป็นสถานะต่างๆ ดังแสดงได้รับภาพที่ 25



ภาพที่ 25 สถานะการทำงานของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์

จากลักษณะการทำงานของเว็บเซิร์ฟเวอร์ดังกล่าว สามารถพัฒนาโปรแกรมย่อยที่เกี่ยวข้องซึ่งประกอบด้วย โปรแกรมย่อยสำหรับการเตรียมค่าเว็บเซิร์ฟเวอร์ โปรแกรมย่อยเพื่อรับค่าการร้องขอของเข้าสู่หน่วยความจำชั่วคราวของเว็บเซิร์ฟเวอร์ และ โปรแกรมย่อยเพื่อตรวจสอบการ

ทำงานหลักของเว็บเซิร์ฟเวอร์ การทำงานของโปรแกรมย่ออยู่ในแต่ละส่วนสามารถแสดงได้ดังภาพที่ 26



ภาพที่ 26 โปรแกรมย่ออย่างสำหรับการทำงานของเว็บเซิร์ฟเวอร์

โปรแกรมย่ออย่าง HTTP Initialize จะตั้งค่าเริ่มต้นต่างๆ และกำหนดให้เว็บเซิร์ฟเวอร์อยู่ในสถานะพร้อมทำงาน (Start) จากนั้นมีการรับข้อมูลด้วยโปรแกรมย่ออย่าง HTTP Input โปรแกรมจะบันทึกข้อมูลการร้องขอเข้าสู่หน่วยความจำชั่วคราว พร้อมทั้งเปลี่ยนสถานะของเก็บเซิร์ฟเวอร์ให้อยู่ในสถานะเตรียมตรวจสอบการตอบรับ (HTTPIN) และ โปรแกรมย่ออย่าง Check HTTP Status จะถูกเรียกใช้งานโดยโปรแกรมหลักจะตรวจสอบว่า ข้อมูลการร้องขอที่ได้รับ จบ

สมบูรณ์หรือไม่ หากสมบูรณ์จะตรวจสอบ URL และสร้างผลลัพธ์ตามประเภทของ URL และส่งผลลัพธ์ออกสู่ระบบเครือข่ายผ่านโปรแกรมย่อ TCP Send

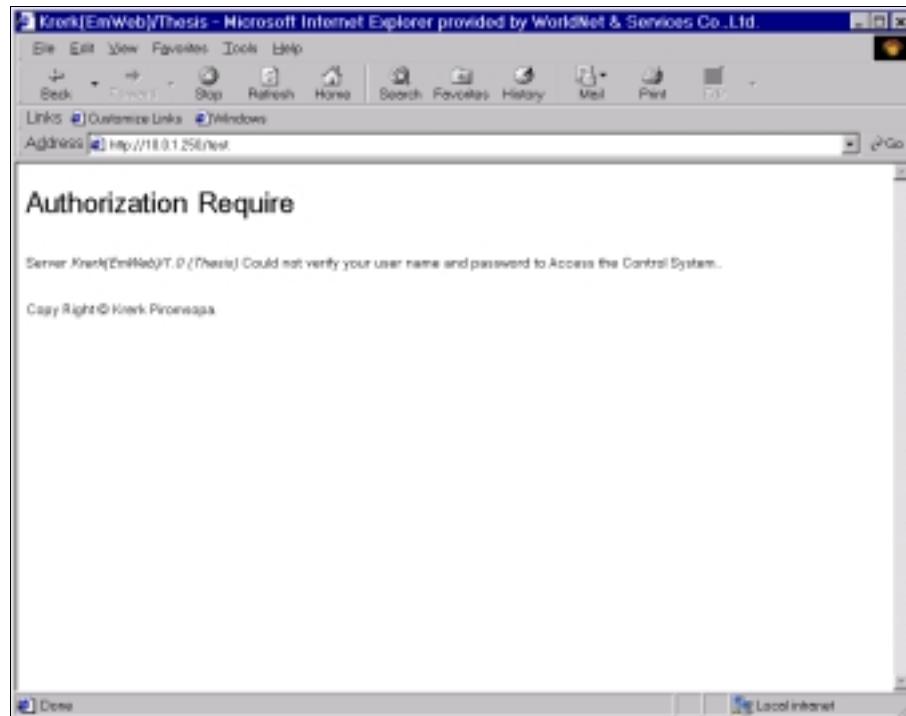
5.2. การร้องขอข้อมูลจากผู้ใช้บริการ

การร้องขอข้อมูลจากผู้ใช้บริการนั้น ในที่นี้ระบบสามารถรองรับได้เพียง Get Method เท่านั้น ทั้งนี้เนื่องจากการทำงานใน Get Method จะผ่านก่อค่าต่างๆ มาเป็นส่วนหนึ่งของ URL ทำให้ง่ายต่อการตรวจสอบ โดยข้อมูลที่ถูกส่งมาพร้อมกับการร้องขอคือ Directory ระบุถึงข้อมูลที่ต้องการ หมายเลขอัตโนมัติ หรือ IP รวมถึงชื่อและรหัสผ่านกรณีที่มีการใช้งานร่วมกับระบบรักษาความปลอดภัย การทำงานของโปรแกรมในส่วนนี้จะทำหน้าที่รับข้อมูลทั้งหมดที่ได้รับจาก TCP เก็บไว้ในหน่วยความจำชั่วคราวและตรวจสอบว่าข้อมูลการร้องขอังกล่าวจะบล็อกหรือไม่ ซึ่งข้อมูลในการร้องขอจะบดด้วย CR-LF CR-LF หากยังไม่พบโปรแกรมจะพยายามรับข้อมูลต่อไปจนกว่าจะจบ

เมื่อได้รับข้อมูลการร้องขอทั้งหมดแล้ว โปรแกรมจะตรวจสอบ Directory หรือ URL ที่ได้เบรียบเทียบกับระบบไฟล์เสมือนภายใน (Virtual File System) หากตรงกับชื่อไฟล์ที่ภายในระบบ โปรแกรมจะทำการตอบรับข้อมูลที่ตรงกับชื่อไฟล์นั้นๆ หากไม่ตรงกัน ระบบจะถือว่าข้อมูลที่ร้องขอเป็นภาษาสคริปต์และจะทำการเรียกด้วยแปลงภาษาเพื่อตอบผลลัพธ์ต่อไป

5.3. การตอบรับข้อมูล

การตอบรับข้อมูลของระบบนั้น ประกอบด้วยองค์ประกอบ 2 ส่วนคือ ส่วนหัวของข้อมูล แสดงสถานะและประเภทของข้อมูลที่ตอบรับ ซึ่งในที่นี้โปรแกรมจะตอบรับข้อมูลในส่วนหัวด้วยกันทั้งสิ้น 3 ประเภทคือ เมื่อข้อมูลที่ได้รับถูกต้องจะตอบรับว่าข้อมูลถูกต้องสถานะ 200 ตามมาตรฐาน HTTP และตามด้วยผลลัพธ์ ที่ได้จากระบบไฟล์เสมือนหรือตัวแปลงภาษาสคริปต์ (ทั้งนี้ขึ้นกับชื่อไฟล์ที่ทำการร้องขอ) กรณีที่ข้อมูลการร้องขอเป็นแบบสคริปต์ ระบบจะตรวจสอบสิทธิ์การใช้งานและหากไม่พบชื่อผู้ใช้โปรแกรมจะตอบรับด้วยสถานะ 401 ตามมาตรฐาน HTTP เพื่อให้โปรแกรมค้นผ่านเว็บตามพร้อมทั้งระบุชื่อและรหัสผ่านสำหรับผู้ใช้ ส่วนกรณีสุดท้ายคือเมื่อระบบไม่เข้าใจการร้องขอข้อมูลส่วนหัวจะตอบรับด้วยสถานะ 400 ซึ่งหมายถึงระบบไม่รองรับรูปแบบการร้องขอข้อมูลในรูปแบบดังกล่าว (ดังแสดงในภาพที่ 27.)



ภาพที่ 27 ผลลัพธ์ที่ได้เมื่อผู้ใช้ระบุชื่อและรหัสผ่านผิดพลาด

5.4. ระบบรักษาความปลอดภัย

กรณีของระบบรักษาความปลอดภัยนั้นในที่นี้หมายถึงระบบการพิสูจน์ตัวจริงแบบเบื้องต้นบนเว็บ (Basic Web Authentication) ซึ่งเมื่อระบบได้รับการร้องขอข้อมูล โปรแกรมจะตรวจสอบชื่อและรหัสผู้ใช้ดังกล่าวข้างต้น โดยหากไม่พบระบบจะตอบด้วยสถานะ 401 ซึ่งจะส่งผลให้โปรแกรมค้นผ่านเว็บสอบถามชื่อและรหัสผ่านจากผู้ใช้ (ดังภาพที่ 28.)



ภาพที่ 28 การสอบถามชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านของโปรแกรมค้นผ่านเว็บ

เมื่อผู้ใช้สืบและรหัสผ่านแล้ว โปรแกรมคืนฝ่ายเว็บจะทำการเข้ารหัสซึ่งอยู่แล้ว
รหัสผ่านตามมาตรฐาน Base 64 จากนั้นจึงส่งเข้ามาในส่วนหัวการร้องขอ ซึ่งหลังจากได้รับแล้ว
ระบบจะทำการถอดรหัสดังกล่าว แล้วเปรียบเทียบกับซึ่งอยู่และรหัสผ่านที่มีลิขิในการดูซึ่งข้อมูลหน้า
หน้าๆ ซึ่งหากถูกต้องก็จะประมวลผลต่อไปตามขั้นตอน หากไม่ถูกต้องระบบจะตอบรับด้วยสถานะ
401 เว็บไซต์จะแจ้งว่าซึ่งอยู่และรหัสผ่านจะถูกต้อง

บทที่ 6

การประมวลผลภาษาสคริปต์ที่ใช้ในการควบคุม

PHP Lite Script เป็นภาษาฝังตัว (Embedded Script) ที่ถูกพัฒนาขึ้น เพื่อใช้ในการควบคุมการทำงานของ เว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว โดยบางส่วนของโครงสร้างคำสั่งถูกดัดแปลงมาจาก PHP (Personal Home Page) อันเป็นภาษาสคริปต์ที่นิยมใช้งานแพร่หลาย ในการสร้างโปรแกรมประยุกต์ทางด้านเว็บ

6.1. ลักษณะทั่วไปของ PHP Lite Script

PHP Lite Script ประกอบด้วย ตัวแปร (Variables) ชุดคำสั่ง (Statements) และประยุกต์ควบคุม (Control Statements) ทั้งนี้จุดสำคัญหลักในการพัฒนา PHP Lite Script คือ เพื่อให้ผู้ใช้สามารถควบคุมการทำงานของ ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวได้ในขณะทำงาน (Runtime Control) ซึ่งวิธีการใช้งานนั้น สคริปต์จะถูกฝังเป็นส่วนหนึ่งของ HTML Code เพื่อให้สามารถสร้างผลลัพธ์ได้อย่างมีประสิทธิภาพ ดังนั้นจึงต้องมีการ Escape หรือใส่รหัสลีกเพื่อแยกระหว่าง Code ส่วนที่เป็น HTML Code และ PHP Code โดยทำการแทรกสคริปต์ลงระหว่างกรอบ Escape เพื่อช่วยในการสร้างผลลัพธ์แบบพลวัต (Dynamic)

6.2. โครงสร้างของภาษา PHP Lite Script

การ Escape ระหว่าง HTML Code และ PHP Code ตามมาตรฐานของ PHP ในปัจจุบันนั้น สามารถกระทำได้ทั้งสิ้น 4 วิธี คือการใช้เครื่องหมาย “<? ?>”, “<?php ?>”, “<% ?>” และ การกำหนดด้วย tag SCRIPT ของ HTML แต่บน PHP Lite Script ในที่นี้ เลือกใช้เพียงวิธีเดียวคือ การใช้เครื่องหมาย “<%” และ “%>” ทั้งนี้เนื่องจากเป็นวิธีการที่ใช้กันบันทุกวันระบบ เช่น ASP (Active Server Page ของ Microsoft) และ PHP (ดังตัวอย่างในภาพที่ 29)

```
<HTML><HEAD><TITLE>
<% echo ("TEST OF PHP LITE SCRIPT"); %>
</TITLE></HEAD>
<BODY>
<% echo ("PHP Lite Script Body"); %>
</BODY></HTML>
```

ภาพที่ 29 ตัวอย่างการแทรก Code ของ PHP Lite Script ลงใน HTML Code

6.2.1. ประเภทของค่าตัวแปรและค่าคงที่ (Variable and Constant)

ค่าตัวแปร (Variable) ภายใน PHP Lite Script นั้น ประกอบด้วย ประเภทข้อมูล (Type) 2 ประเภท คือ จำนวนเต็ม (Integer) และสายอักษร (String) การจัดอิมชีอ ของตัวแปลทำได้โดยการใช้ชื่อซึ่งเป็นตัวอักษรความยาวไม่เกิน 8 ตัวอักษร และชื่อที่นั่นด้วย \$ เท่า นั้น ส่วนค่าคงที่นั้น ในกรณีของจำนวนเต็ม สามารถอ้างอิงได้ดังนี้

1. จำนวนเต็ม แทนด้วยตัวเลขฐานสิบ เช่น 100

2. อ้างอิงด้วยเลขฐาน 16 เช่น 0x4000,0x2000 เป็นต้น

ทั้งนี้ค่าต่างๆ จะอ้างอิงได้ไม่เกิน 16 bit

ส่วนกรณีของค่าคงที่ประเภทสายอักษรนั้น จะอ้างอิงด้วยการใช้เครื่อง

หมาย " (Double Quote) เช่น "Name" เป็นต้น

6.2.2. ตัวปฏิบัติการเกี่ยวกับตัวแปร (Operator)

ตัวปฏิบัติการนั้น จะทำหน้าที่คำนวณและประมวลค่าเกี่ยวกับตัวแปร ต่างๆ เช่นการบวกลบ หรือต่อสายอักษรซึ่งสามารถจำแนกเป็นกลุ่มตามตัวแปรได้ดังนี้

6.2.2.1. ตัวปฏิบัติการบันทัวแปรประเภทจำนวนเต็ม (Number Operator) ประกอบด้วย “+” เพื่อทำการบวกค่าจำนวนต่าง และ “-“ เพื่อทำการลบจำนวนเต็ม

6.2.2.2. ตัวปฏิบัติการบันทัวแปรประเภทสายอักษร (String Operator) ประกอบด้วย “.” เพื่อใช้ทำการต่อสายอักษร (Concatenate) เช่น \$A = "My ". "Name"; จะมี ความหมายเหมือนกับ \$A = "My Name"; เป็นต้น

6.2.3. นิพจน์ (Expression)

เป็นการกระทำเพื่อ ประมวลผลลัพธ์ที่เกิดจากการกระทำการของตัวปฏิบัติ การ บันค่าคงที่และตัวแปลต่างๆ เช่น “1 + 2 + 0x2000” โดยผลลัพธ์ที่ได้จะเป็นนิพจน์ จะให้ค่าเป็น คำตอบของผลลัพธ์ ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับว่า尼พจน์ดังกล่าวอาศัยตัวปฏิบัติการใด ดังตัวอย่างต่อไปนี้

ตัวอย่างที่ 1

1+2-3+0x2000

ผลลัพธ์ที่ได้จะเป็น เลขจำนวนเต็มมีค่าเป็น 0x2000 ใน เลขฐาน 16 หรือ 8192 ในเลขฐาน 10 นั่นเอง

ตัวอย่างที่ 2

“User [“ . \$Name . “] is Authenticated”

หากค่าที่กำหนดในตัวแปร \$Name เป็น “Krerk” ผลลัพธ์ได้จะเป็น “User [Krerk] is Authenticated” เป็นต้น

ไวยากรณ์ของนิพจน์

Expression -> Term

Term -> Term Operator Expression

Term -> Variable

Term -> Constant

Term -> Null

6.2.4. ประโยค (Statements)

ประโยคหรือ Statements คือสิ่งที่กำหนดการทำงานของ PHP Lite Script เช่น การประมวลผล หรือ การกำหนดค่า เป็นต้น Statement สามารถจำแนกเป็นกลุ่มตามลักษณะการทำงานได้ดังนี้

1. ประโยคกำหนดค่า (Assignment Statement)
2. ประโยคควบคุม (Control Statement)
3. ประโยคประยุกต์ของระบบ (System Statement)

ไวยากรณ์ของ Statements

Statements -> Statements

Statements -> Statement

Statement -> Assignment Statement

Statement -> Control Statement

Statement -> System Statement

6.2.5. ประโยคกำหนดค่า (Assignment Statement)

ใช้เพื่อกำหนดค่าให้กับตัวแปรต่างๆ โดยการใช้เครื่องหมาย = เช่น ต้องการให้ตัวแปร \$a มีค่าเป็น 5 จะกราทำโดย \$a=5; เป็นต้น โครงสร้างของ Assignment จะประกอบด้วย ตัวแปรตามด้วยเครื่องหมาย “=” และ นิพจน์ตามลำดับ

ไวยากรณ์ของประโยคกำหนดค่า

Assignment -> Variable = Expression;

6.2.6. ประโยคควบคุม (Control Statement)

ประโยชน์คือควบคุมจะทำหน้าที่ในการกำหนด ทิศทางของการทำงานของระบบ เช่น การทำงานวนซ้ำเป็นต้น ในตัวแบบของงานวิจัยนี้ ได้กำหนดประโยชน์คือควบคุมขึ้นมา 1 ประเภทคือ While loop เพื่อใช้ในการทำงานที่ต้องวนซ้ำเป็นรอบ โดย While Loop จะทำงานซ้ำไปเรื่อยๆ ตราบเท่าที่เงื่อนไขของ Expression ยังเป็นจริง (True) หรือ ไม่เท่ากับศูนย์

ไวยากรณ์ของประโยชน์คือควบคุม

Control Statement -> While Loop

While Loop -> while (Expression) {Statements}

6.2.7. ประโยชน์คือประยุกต์ของระบบ (System Statement)

ประโยชน์คือประยุกต์ของระบบ เป็นประโยชน์ที่ระบบกำหนดให้เพื่อให้ผู้ใช้สามารถทำการควบคุมการทำงานที่เกี่ยวข้องกับระบบได้ เช่น echo เพื่อแสดงค่าของ Expression เป็นต้น ในงานวิจัยนี้มีการพัฒนาประโยชน์คือประยุกต์ขึ้นมาทั้งสิ้น 4 ประโยชน์ดังนี้

1. Echo Statement
2. Outport Statement
3. Inport Statement
4. String Convert Statement

ไวยากรณ์ของประโยชน์คือประยุกต์ของระบบ

System Statement -> Echo Statement

System Statement -> Outport Statement

System Statement -> Inport Statement

System Statement -> String Convert Statement

6.2.7.1. Echo Statement

เป็น Statement เพื่อใช้สำหรับแสดงค่าของ Expression โดยโครงสร้างของประโยชน์สามารถอธิบายได้ดังนี้

โครงสร้างของประโยชน์ echo

echo (String Expression);

ไวยากรณ์ของประโยชน์ echo

Echo Statement -> echo (Expression);

ประโยชน์คือลักษณะทำการประมวลนิพจน์จากนั้น จะแสดงค่าผลลัพธ์ที่ได้ของมายังหน้าเว็บ ทั้งนี้ ค่าของนิพจน์ที่ได้ความมีผลลัพธ์เป็น ข้อมูลประเภทสายอักขระ เพื่อให้สามารถแสดงผลได้ถูกต้อง

6.2.7.2. Outport Statement

เป็นประโยคเพื่อใช้สำหรับแสดงค่าที่ต้องการออกไปยัง Memory Mapped I/O ที่ระบุ โดยผู้ใช้สามารถระบุค่าของพอร์ตและข้อมูลที่ต้องการผ่านทางนิพจน์ จุดประสงค์ของประโยคดังกล่าวเพื่อใช้ในการกำหนดค่าให้กับอุปกรณ์ (Device) ที่ต้องการ

โครงสร้างของประโยค Outport

`outp (Port , Data);`

ไวยากรณ์ของประโยค Outport

`Outport Statement -> outp (Expression , Expression);`

ประโยค `outp` จะนำผลลัพธ์ที่ได้จากนิพจน์ที่ 1 มากำหนดค่า พอร์ตหรือตำแหน่งของหน่วยความจำ จากนั้นจะนำผลลัพธ์ที่จากการประมวลนิพจน์ที่ 2 แสดง เป็นผลลัพธ์ที่ไปเก็บยังหน่วยความจำในตำแหน่งของพอร์ตที่กำหนดข้างต้น

6.2.7.3. Import Statement

ประโยค `inp` จะทำหน้าที่อ่านค่าข้อมูลในหน่วยความจำ หรือ Memory Mapped I/O ที่ระบุโดยนิพจน์มาเก็บยังตัวแปรที่ต้องการ วัตถุประสงค์ของประโยคคือ การอ่านค่าและสถานะจากอุปกรณ์ที่ต่อฟร์พ์อยู่กับระบบ

โครงสร้างของประโยค Import

`inp (Port , Variable);`

ไวยากรณ์ของประโยค Import

`Import Statement -> inp (Expression , Variable);`

ผลลัพธ์ที่ได้จากนิพจน์ตัวแรกจะใช้กำหนดพอร์ตหรือตำแหน่ง ของหน่วยความจำที่ต้องการอ่านข้อมูล โดยประโยคดังกล่าวจะทำการอ่านค่าจากพอร์ต มาเก็บยัง ตัวแปรที่ระบุ

6.2.7.4. String Convert Statement

เป็นประโยคประยุกต์เพื่อทำหน้าที่แปลงข้อมูลประเภทจำนวนเต็มที่เก็บอยู่ในตัวแปร ให้เป็นข้อมูลประเภทสายอักขระ

โครงสร้างของประโยค String Convert

`str (Variable);`

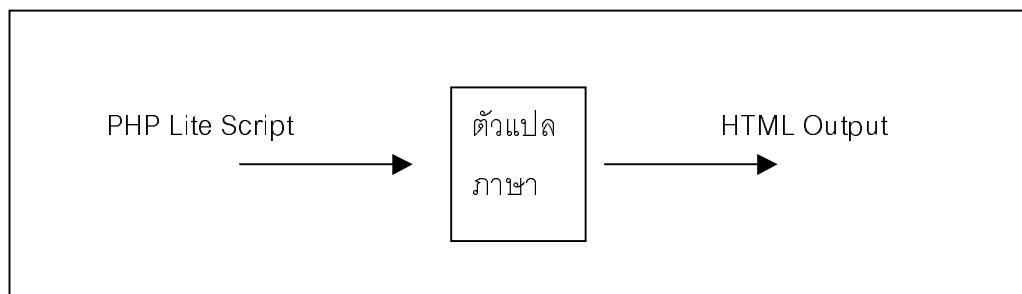
ไวยากรณ์ของประโยค String Convert

`String Convert Statement -> str (Variable);`

ผลลัพธ์ที่ได้จากประโยคนี้คือ การเปลี่ยนค่าคงที่ประเภทจำนวนเต็มในตัวแปรที่ระบุ มาเป็นค่าคงที่ประเภทสายอักขระ เช่น `$A` มีค่าเป็น `0x0001` เมื่อผ่านการทำางานของประโยค `str($A)`; จะได้ผลลัพธ์ค่า `$A` เป็น “0001” เป็นต้น

6.3. การสร้างตัวแปลงภาษา PHP Lite Script

การแปลงภาษาที่นี่คือการสร้างผลลัพธ์ที่ได้จากการประมวล PHP Lite Script รวมถึง การจัดการสภาพแวดล้อม (Environment) ในการทำงานเพื่อสนับสนุนการทำงาน ของภาษาด้วย ทั้งนี้การแปลงจะใช้การ Interpret เพื่อเป็นการสร้างผลลัพธ์แบบขณะทำงาน และสามารถรับเปลี่ยนตัว Script ได้ง่าย ลักษณะการทำงานของ PHP Lite Script นั้น เป็นการแปลงภาษาแบบ Interpret ซึ่งสามารถอธิบายโครงสร้างการทำงานได้ดังภาพที่ 30



ภาพที่ 30 การทำงานของตัวแปลงภาษา PHP Lite Script

การทำงานภายในของตัวแปลงภาษาที่นี่ ยังแบ่งออกได้อีก 2 ขั้นตอนย่อย คือ การวิเคราะห์คำศัพท์ (Lexical Analysis) ซึ่งจะทำหน้าที่ในการตรวจสอบและรู้จำคำต่างๆ จากนั้นมัดลัพธ์ที่ได้จากการวิเคราะห์คำศัพท์ หรือ TOKEN จะถูกส่งผ่านไปทำการวิเคราะห์ความหมาย (Semantic Analysis) เพื่อทำการตีความและสร้างผลลัพธ์ต่อไป

6.3.1. การเตรียมสภาวะแวดล้อม และ การรับค่าผ่านฟอร์มใน HTML

สภาวะแวดล้อมในการทำงานของ PHP Lite Script นั้น ประกอบด้วย ค่าต่างๆ ที่ส่งผ่านให้ตัวแปลงภาษาเรียกใช้งาน เช่น ค่าที่ได้รับผ่านเว็บในรูปแบบต่างๆ สภาวะของระบบในขณะนั้น ผู้ใช้งาน Script สามารถเข้าถึงตัวแปลงต่างๆ ที่ได้จากการ Submit ผ่านฟอร์มบน HTML ได้โดยตรงภายใน PHP Lite Script

จากตัวอย่างในภาพประกอบ 31 จะพบว่า ตัวแปร username จะถูกอิง ด้วย \$username เมื่ออழิภาษาใน PHP Lite Script อย่างไรก็ตาม เป็นต้นนั้นระบบจะสามารถรับค่าได้จาก METHOD GET เท่านั้น

```
<FORM METHOD=GET>
<INPUT TYPE="text" name="username">
<INPUT TYPE="SUBMIT">
</FORM>
<%
echo ($username);
%>
```

ภาพที่ 31 การอ้างอิงค่าจากฟอร์มบน HTML

6.3.2. การวิเคราะห์คำศัพท์ (Lexical Analysis)

ในการแปลงภาษาโดยทั่วไปนั้น ขั้นตอนแรกของการแปลงคือการหาค่า TOKEN ของภาษา ซึ่ง TOKEN เหล่านี้คือข้อความที่เป็น KEYWORD ภายในภาษาหนึ่น สำหรับกรณีของ PHP Lite Script นี้ TOKEN ของภาษาประกอบด้วย 18 TOKEN ดังนี้

1. STOP หรือเครื่องหมาย “}”
2. VAR คือตัวแปรทุกตัว ขึ้นต้นด้วย “\$”
3. WHILE เป็นข้อความคำว่า “while” ซึ่งเป็น Control Statement
4. IF ข้อความ “if” เป็น Control Statement (มิได้ทำการทดสอบในงานวิจัยนี้) ซึ่งจะพัฒนาต่อไปในอนาคต
5. ECHO ข้อความ “echo”
6. INP ข้อความ “inp”
7. OUTP ข้อความ “outp”
8. COMMA หรือเครื่องหมาย “,”
9. OB เครื่องหมาย “(“
10. CB เครื่องหมาย “)“
11. SCOLON เครื่องหมาย “;” (Semicolon)
12. START หรือเครื่องหมาย “{“
13. PLUS ในที่นี้คือ Operator “+”
14. MINUS ในที่นี้คือ Operator “-”
15. DOT ในที่นี้คือ Operator “.”

16. CONST ค่าคงที่ ซึ่งอาจเป็นสายอักขระ จำนวนเต็ม หรือเลขฐาน 16

ก็ได้

17. EQ เครื่องหมาย “=”

18. STRCONV ข้อความ “str”

การทำงานของกวิเคราะห์คำสัพท์นั้น เป็นต้นจะเปรียบเทียบเครื่องหมายหรือสัญลักษณ์ที่เป็นอักขระเพียงตัวเดียวกัน หากนั้นจึงจะเปรียบเทียบกับสัญลักษณ์อื่นๆ หากไม่ตรงกับสัญลักษณ์ใดๆ จะคืนค่าเป็น Error กรณีที่ TOKEN ที่ได้เป็น VAR จะคืนค่าเป็น VAR และ บอก VALUE เป็นชื่อตัวแปร ในทำนองเดียวกัน กรณีที่ TOKEN ที่ได้เป็น CONST ผลลัพธ์ที่ได้จะบอก VALUE เป็นค่าของCONST ที่อ่านได้

6.3.3. กวิเคราะห์ความหมาย (Semantic Analysis)

การทำงานของกวิเคราะห์ความหมาย จะตรวจสอบความถูกต้องของภาษา ประยุกต์ และนิพจน์ พร้อมทั้งแสดงผลลัพธ์ที่ได้ออกมา โดยความสามารถจัดกลุ่ม Semantic Analysis เป็นหมวดหมู่ตามหน้าที่การทำงานได้ตามไวยากรณ์ของภาษาดังกล่าวข้างต้น ดังนี้

1. นิพจน์ หรือ Expression จะทำหน้าที่ประมวลผล Expression
2. กลุ่มประยุกต์ควบคุม Control Statement
3. กลุ่มประยุกต์ของระบบ
4. กลุ่มประยุกต์กำหนดค่า

กลุ่มนิพจน์จะประมวลค่าต่างๆ ตามตัวปฏิบัติการหรือ Operator ที่ได้รับจากนั้นจะคืนค่าเป็นผลลัพธ์เพื่อให้กลุ่มอื่นใช้งานต่อไป

กลุ่มประยุกต์ควบคุม จะตรวจสอบผลลัพธ์ที่ได้จากนิพจน์ให้เป็นไปตามเงื่อนไขที่กำหนด หากเป็นไปตามเงื่อนไขที่กำหนดจะทำงานในช่วง START และ STOP หากไม่เป็น ประยุกต์จะข้ามไปจนกว่าจะเจอ STOP

กลุ่มประยุกต์ของระบบจะทำงานตามแต่ความหมายของ TOKEN ที่ได้ เช่น echo จะทำการแสดงผลนิพจน์ เป็นต้น

กลุ่มประยุกต์กำหนดค่า จะนำค่าที่ได้จากนิพจน์มาเก็บยังค่าของชื่อตัวแปรที่กำหนด

บทที่ 7

การใช้งานระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

การใช้งานระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวนั้น เริ่มต้นด้วยการกำหนดตั้งค่าต่างๆ ของระบบเครือข่ายและการควบคุมการใช้งานในระดับโปรแกรมประยุกต์ ซึ่งวัตถุประสงค์ของการตั้งค่าดังกล่าว เพื่อให้ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวสามารถติดตั้งเข้าได้กับระบบเครือข่ายทั่วไปซึ่งมีการกำหนดหมายเลขระบบเครือข่ายที่แตกต่างกัน พร้อมทั้งตรวจสอบการทำงานของระบบเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวในการสื่อสารข้อมูลผ่านระบบเครือข่ายไปพร้อมกันด้วย และการตั้งค่าในระดับโปรแกรมประยุกต์คือการเตรียมระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว เพื่อให้ปรับเปลี่ยนและควบคุมอุปกรณ์ต่อพ่วงต่างๆ โดยการกำหนดภาษาสคริปต์และบูรณาการความปลอดภัย

7.1. การกำหนดหมายเลข IP ให้กับระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

เนื่องจากระบบเครือข่ายโดยทั่วไปนั้น แต่ระบบเครือข่ายจะมีหมายเลข IP ที่แตกต่างกัน ดังนั้นเพื่อให้ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวสามารถทำงานได้บนระบบเครือข่ายทุกแห่ง ในที่นี้จึงให้ผู้ใช้ทำการกำหนดหมายเลข IP ให้กับระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวด้วยตัวเอง การกำหนดหมายเลข IP นั้นทำได้โดยการแก้ไขตาราง ARP ให้กับเครื่องไคลเอนต์ที่ต้องการเรียกใช้ เช่น กรณีต้องการให้เว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวมีหมายเลข IP เป็น 10.0.1.250 สามารถทำได้ดังนี้

บนระบบ Unix

```
arp -s 10.0.1.250 00:40:05:50:4f:4b
```

บนระบบ Windows

```
arp -s 10.0.1.250 00-40-05-50-4f-4b
```

ผลลัพธ์ที่ได้จากการทำงานของคำสั่งดังกล่าวทำให้เครื่องไคลเอนต์ กำหนดตาราง ARP เพื่อชี้หมายเลขตำแหน่ง IP 10.0.1.250 ไปยัง หมายเลขตำแหน่ง MAC ของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว โดยในที่นี้หมายเลขดังกล่าวคือ 00:40:05:50:4f:4b หลังจากนั้นเมื่อมีการส่ง IP Packet เข้าสู่ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว ระบบจะทำการจดจำหมายเลขตำแหน่ง IP ไว้ เพื่อกำหนดเป็นหมายเลขตำแหน่ง IP ของเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวต่อไป ซึ่ง IP Packet ในที่นี้อาจเป็น Ping หรือ TCP Packet ก็ได้

7.2. การทดสอบการทำงานในระดับเครือข่าย

การทดสอบการทำงานของระบบเครือข่ายนั้น วิธีการที่ง่ายที่สุดคือการทดสอบด้วยโปรแกรม PING ซึ่งพบทั้งบน Unix และ Windows โดยทำการ Ping หมายเลข IP ของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว เช่นหากต้องการตรวจสอบว่าระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวยังคงทำงานติดต่อ กับระบบเครือข่ายหรือไม่ ให้ทดสอบโดยการใช้คำสั่ง ping ตามด้วยหมายเลข IP ที่ต้องการทดสอบ

หากระบบยังคงเชื่อมต่ออยู่ผลลัพธ์ที่ได้ (ดูในภาพที่ 32) จะแสดงความเร็วในการตอบรับของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว ซึ่งการทดสอบพบว่า ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์จะตอบรับข้อมูลโดยใช้เวลาเฉลี่ย 20.7ms เมื่อทำงานปกติ ในกรณีที่ระบบไม่ตอบรับนั้น ให้ทำการตรวจสอบสถานะของการเชื่อมต่อและสายสัญญาณต่างๆ ของระบบเครือข่าย

```
$ ping 10.0.1.250
PING 10.0.1.250 (10.0.1.250) from 10.0.1.10 : 56 data
bytes
64 bytes from 10.0.1.250: icmp_seq=0 ttl=64 time=20.7 ms
64 bytes from 10.0.1.250: icmp_seq=1 ttl=64 time=20.7 ms
64 bytes from 10.0.1.250: icmp_seq=2 ttl=64 time=20.7 ms
```

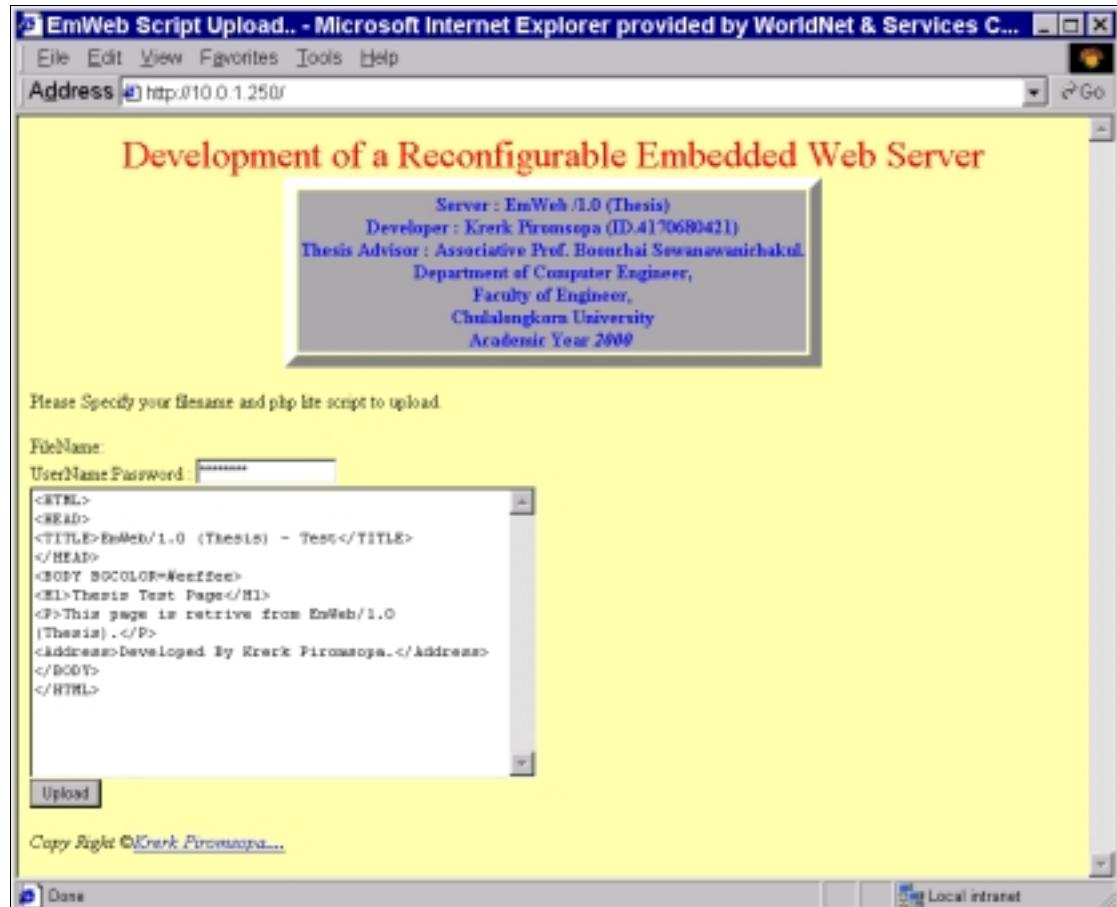
ภาพที่ 32 ผลลัพธ์จากการทดสอบสถานะทางเครือข่ายด้วยคำสั่ง ping

7.3. การตั้งค่าสคริปต์เข้าสู่ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

ในการตั้งค่าภาษาสคริปต์นั้น ผู้ใช้งานจะพัฒนาภาษาสคริปต์และหน้าเว็บโดยใช้โปรแกรมแก้ไขข้อมูลทั่วไป เช่น NOTEPAD หรือ PICO จากนั้นให้ส่งค่าที่ได้ดังกล่าวเข้าสู่ระบบโดยการกำหนด URL บนโปรแกรมค้น 찾เน็ต ให้ชี้ไปยังหมายเลข IP ของระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว เช่น <http://10.0.1.250/> เป็นต้น

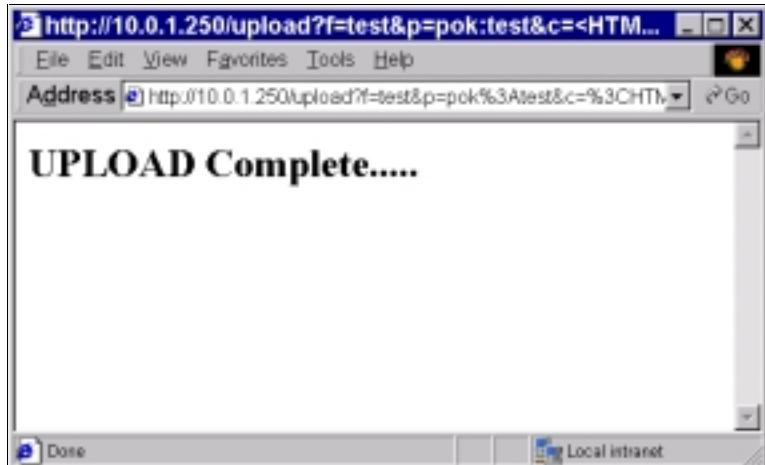
ระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว จะตอบรับกลับมาเป็นฟอร์ม (ดูตัวอย่างภาพที่ 32) ให้ผู้ใช้ตั้งค่า Username, Password และสคริปต์ลงในช่องว่างที่กำหนด โดยชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านนั้น จะกำหนดในช่อง Username:Password โดยใช้เครื่องหมาย ":" (Colon) เป็นตัวชี้นำ เช่นกรณีต้องการกำหนดชื่อผู้ใช้เป็น pok และ รหัสผ่านเป็น test ให้กำหนด Username:Password เป็น "pok:test" และใส่ข้อมูลภาษาสคริปต์ที่ต้องการลงในช่องว่างข้างล่าง (ทั้งนี้ผู้ใช้อาจอาศัย

โปรแกรมประยุกต์อื่นๆ เพื่อช่วยในการสร้างหน้าเว็บก็ได้ เช่น โปรแกรม Microsoft Front Page หรือ โปรแกรม Dreamweaver) เมื่อเสร็จสิ้นสมบูรณ์แล้วจึงกดปุ่ม Upload เพื่อส่งข้อมูลทั้งหมดเข้าสู่ระบบ



ภาพที่ 33 การส่งสคริปต์เข้าสู่ระบบเดิมเชิร์ฟเวอร์แบบผึ้งตัว

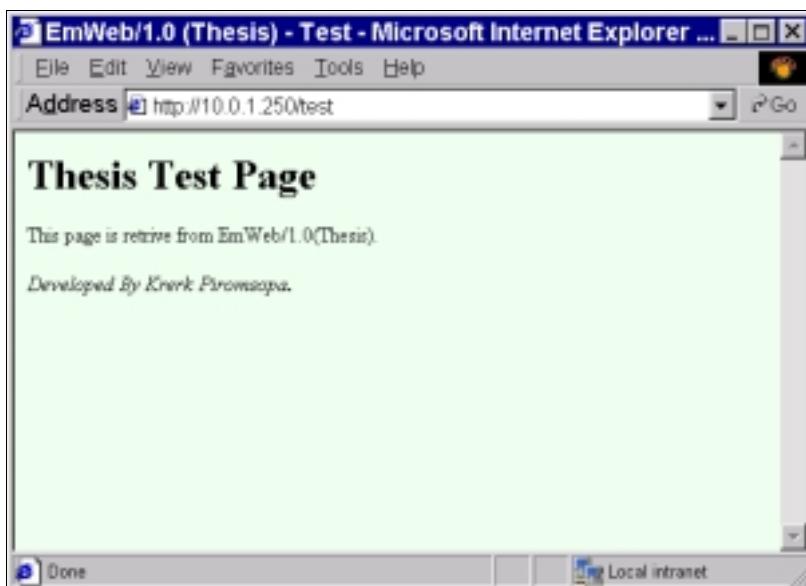
เมื่อระบบได้รับข้อมูลแล้วจะตอบกลับข้อมูลด้วยข้อความ
Upload
Complete ดังแสดงในภาพที่ 34 อย่างไรก็ตามเนื่องจากระบบดังกล่าว สามารถรองรับได้เพียงการส่งข้อมูลแบบ Method Get เท่านั้น ทำให้มีข้อจำกัดในเรื่องของความยาวของข้อมูลที่ส่งเข้าสู่ระบบ ซึ่งหากระบบไม่ทำการตอบรับใดๆ หมายความว่าสคริปต์ที่ส่งเข้าสู่ระบบนั้นอาจมีความยาวมากเกินไป การแก้ไขสามารถกระทำได้โดยการปรับสคริปต์ให้สั้นลง และส่งเข้าสู่ระบบใหม่อีกครั้งหนึ่ง



ภาพที่ 34 ผลลัพธ์จากการส่งข้อมูลเข้าสู่ระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

7.4. การเรียกใช้งานสคริปต์บนระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

เมื่อผู้ใช้งานได้ทำการส่งสคริปต์เข้าสู่ระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวแล้ว ผู้ใช้สามารถเรียกใช้งานสคริปต์ดังกล่าวได้โดยการกำหนด URL ให้ชี้ไปยังไฟล์ชื่อ test ของระบบ เช่น <http://10.0.1.250/test> (ดูตัวอย่างผลลัพธ์ในภาพที่ 35) ซึ่งระบบจะทำการประมวลผลผลลัพธ์ที่ได้จากสคริปต์ดังกล่าวและแสดงผลออกมายังหน้าเว็บ ทั้งนี้โปรแกรมค้นผ่านเว็บจะถูกต้อง Username และ Password เพื่อเข้าถึงข้อมูลดังกล่าว (ตามตัวอย่างในบทที่ 5) ให้ผู้ใช้ใส่ชื่อผู้ใช้ และรหัสผ่านตามที่กำหนดไว้ระหว่างการส่งสคริปต์เข้าสู่ระบบ ซึ่งหากระบบเว็บว่าชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านผิดพลาด ระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวจะไม่อนุญาตให้ผู้ใช้เรียกดูข้อมูลดังกล่าว



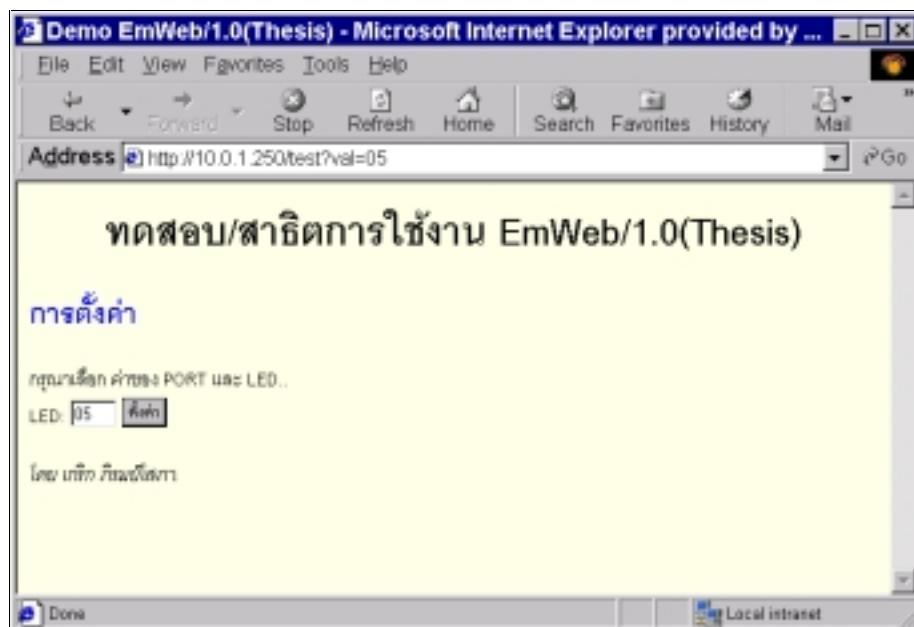
ภาพที่ 35 ตัวอย่างผลลัพธ์จากการเรียกใช้งานสคริปต์

ทั้งนี้เนื่องจากระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวถูกกำหนดให้มีการตั้งชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านทุกครั้ง เมื่อมีการตั้งค่าสคริปต์เข้าสู่ระบบ ดังนั้นในการเรียกใช้งานสคริปต์เพื่อแสดงผลลัพธ์นี้ หากมีการเปลี่ยนแปลงรหัสผ่าน หรือเป็นการเรียกใช้งานครั้งแรกเมื่อมีการเปิดโปรแกรมด้านเว็บนั้น ผู้ใช้จะต้องระบุชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านเสมอ แต่หากเคยมีการระบุชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านที่ถูกต้องไว้ก่อนแล้ว โปรแกรมคันผ่านเว็บจะส่งค่ารหัสผ่านนั้นในการเรียกขอข้อมูลทุกครั้งจนกว่าจะปิดโปรแกรม (ดูตัวอย่างการใส่ชื่อผู้ใช้และรหัสผ่านได้ในภาพที่ 28 บทที่ 5)

7.5. การรับค่าผ่านฟอร์มเพื่อใช้ประมวลผลในภาษาสคริปต์

การรับค่าผ่านฟอร์มเพื่อใช้สำหรับการประมวลผลในภาษาสคริปต์นั้น จัดทำขึ้นเพื่อให้ผู้ใช้งานสามารถติดต่อกับระบบควบคุมแบบฝังตัวได้โดยอาศัยการทำงานของโปรแกรมคันผ่านเว็บ โดยผู้ใช้สามารถอ้างถึงตัวแปรต่างๆ บนหน้าเว็บเพื่อใช้งานในสคริปต์ได้ทันที (ดังตัวอย่างในบทที่ 6) อย่างไรก็ตามข้อควรระวังในการอ้างอิงตัวแปรบนฟอร์มไปใช้งานในภาษาสคริปต์คือ ข้อมูลทุกด้วยจะถูกจัดเก็บเป็นตัวแปรประเภทสายอักษรมาใช้ตัวแปรประเภทจำนวน ซึ่งมีความใช้ค่าตั้งกล่าวเพื่อการคำนวณใดทางคณิตศาสตร์โดยไม่ทำการแปลงค่าก่อน

ตัวอย่างเช่น เราต้องการรับค่าจาก TEXT บนฟอร์ม HTML ชื่อ val เพื่อนำค่าที่ได้แสดงออกทางพอร์ตของระบบควบคุมแบบฝังตัว (ดังตัวอย่างในภาพที่ 36) ผู้ใช้สามารถพัฒนาสคริปต์ โดยการห้ามอิงตัวแปร val ด้วย \$val และแสดงผลลัพธ์ออกยังพอร์ต 0x2000 ด้วยประโยค outp ซึ่งตัวอย่างสคริปต์เพื่อสามารถแสดงดังภาพที่ 36 ทั้งนี้รายละเอียดเพิ่มเติมเกี่ยวกับคำสั่งต่างๆ ในภาษา PHP Lite นั้น สามารถดูได้ในบทที่ 6



ภาพที่ 36 ตัวอย่างหน้าเว็บในการรับค่าผ่านฟอร์ม

```

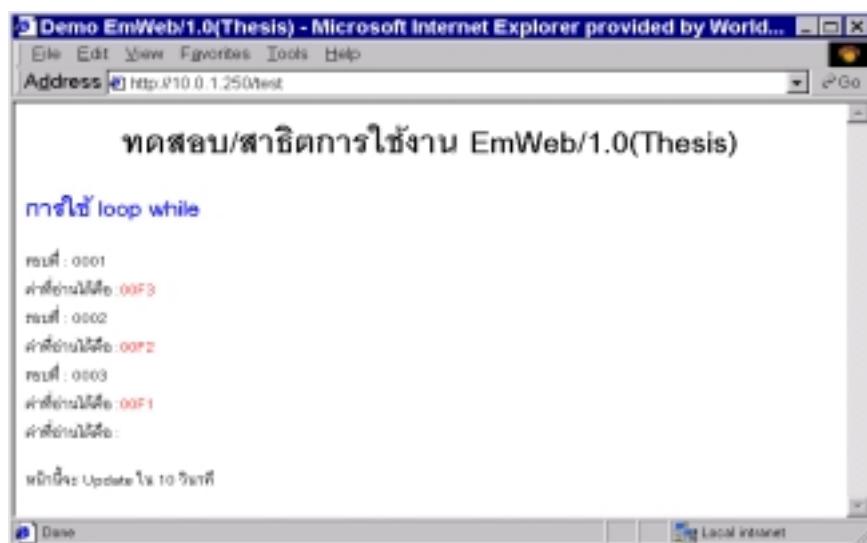
<HTML>
<HEAD><TITLE>Demo EmWeb/1.0(Thesis)</TITLE></HEAD>
<BODY BGCOLOR=lightyellow>
<H1 ALIGN=CENTER>ทดสอบ/สาธิตการใช้งาน EmWeb/1.0(Thesis)</H1>
<H2><FONT COLOR=BLUE>การตั้งค่า</FONT></H2>
<FORM METHOD=GET>
กรุณาเลือก ค่าของ PORT และ LED..<BR>
LED: <INPUT TYPE=TEXT NAME=val VALUE="00" SIZE=4>
<INPUT TYPE=SUBMIT VALUE="ตั้งค่า">
</FORM>
<%outp(0x2000,$val);%>
<Address>โดย เกริก วิรุณย์สกาน.</Address>
</BODY>
</HTML>

```

ภาพที่ 37 ตัวอย่างสคริปต์ในการรับค่าผ่านฟอร์ม

7.6. การทำงานของภาษาสคริปต์ที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น

ในการทำงานที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น ผู้ใช้อาจอาศัยการ Refresh ของโปรแกรมค้นผ่านเว็บเพื่อดึงข้อมูลสถานะของระบบตามช่วงเวลาที่กำหนด หรืออาศัยการทำงานแบบวนรอบเพื่อตั้งค่าหรืออ่านค่าจากอุปกรณ์ต่อพ่วงหลายตัวพร้อมกันดังตัวอย่างในภาพที่ 38 แสดงกระบวนการเพื่ออ่านข้อมูล ซึ่งโปรแกรมค้นผ่านเว็บจะทำการร้องขอข้อมูลทุกๆ 10 วินาที



ภาพที่ 38 ตัวอย่างผลลัพธ์จากการ Refresh และการทำงานแบบวนรอบ

การ Refresh นั้น สามารถกระทำได้หลายแนวทาง เช่น การใช้ Meta Tag หรือการใช้ JavaScript ทั้งนี้การ Refresh ที่ง่ายที่สุดคือการใช้ Meta Tag สำหรับการวนรอบนั้น ในภาษาสคริปต์ที่กำหนดขึ้นนี้มีการวนรอบแบบ while ให้ผู้พัฒนาเลือกใช้ โดยตัวอย่างการพัฒนาสคริปต์เพื่อการทำงานแบบวนรอบและการใช้ Meta Tag ใน การ Refresh นั้น สามารถแสดงได้ดังภาพที่ 39

```

<HEAD>
<TITLE>Demo EmWeb/1.0(Thesis)</TITLE>
<META HTTP-EQUIV="Refresh" CONTENT="10;URL=/test">
</HEAD>
<H1 ALIGN=CENTER>ทดสอบ/สาธิตการใช้งาน EmWeb/1.0(Thesis)</H1>
<H2><FONT COLOR=BLUE>การใช้ loop while</FONT></H2>
<%
$|=3;
while ($i) {
$|=4-$i; str($s);
echo("รอบที่ : ".$s."<BR>");
outp(0x2000,$i);inp(0x2000,$val); str ($val);
$i=$i-1;
%>
ค่าที่อ่านได้คือ :<FONT COLOR=RED>
<% echo($val);%>
<BR></FONT>
<% } %>
<P>หน้าจะ Update ใน 10 วินาที</P>

```

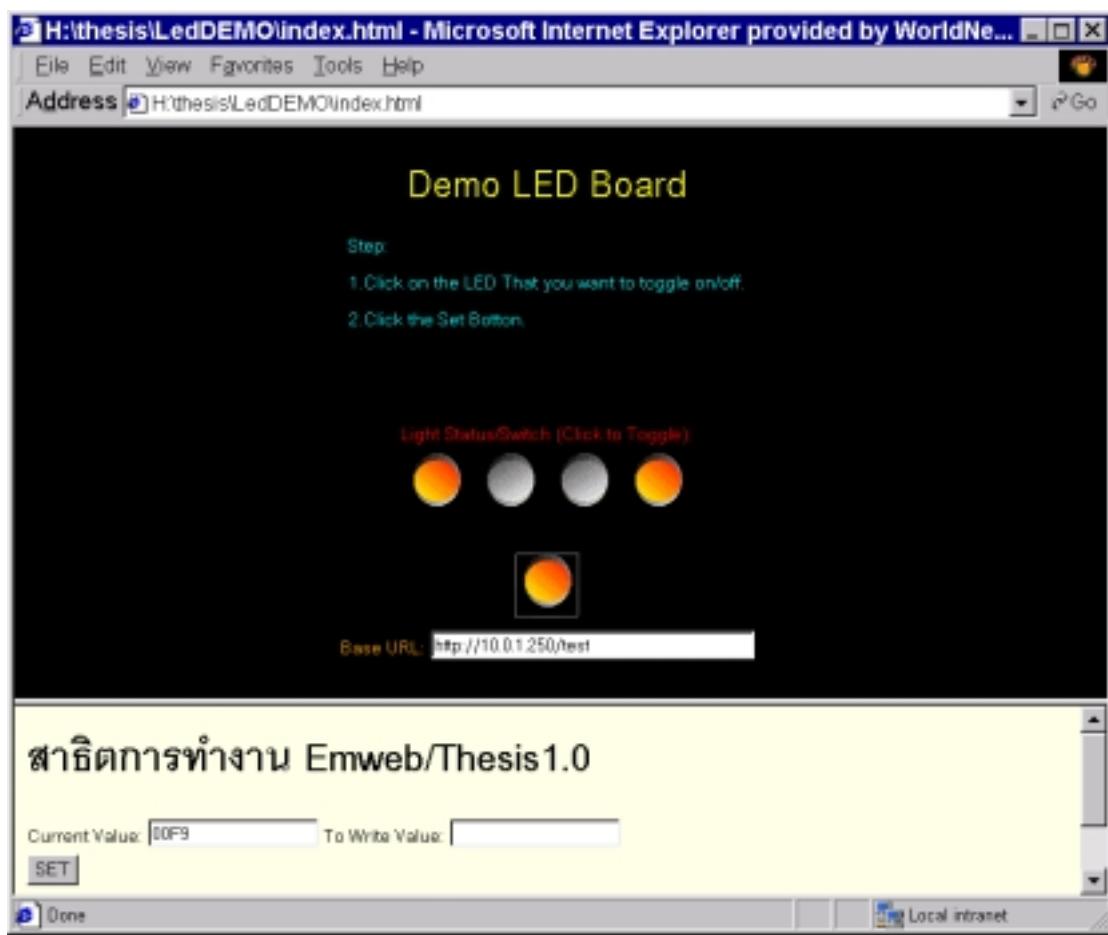
ภาพที่ 39 ตัวอย่างสคริปต์การทำงานแบบมีการ Refresh และการทำงานแบบวนรอบ

7.7. การทำงานร่วมกับภาษาอื่น ๆ เพื่อการควบคุมที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น

ในการทำงานที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น ภาษาสคริปต์ที่ฟังก์ชันระบบควบคุมแบบผังตัวอาจไม่เพียงพอต่อการควบคุมทั้งนี้เนื่องจากข้อจำกัดต่างๆ ของภาษาสคริปต์ และระบบควบคุมแบบผังตัวที่มีหน่วยความจำจำกัด ไม่สามารถเก็บข้อมูลที่มีขนาดใหญ่ ดังนั้นจึงอาจมีการเขียนโปรแกรมหรือสคริปต์ด้วยภาษาอื่น เพื่อเป็น Component ที่สนับสนุนการทำงานของระบบเก็บ

เชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวโดยฝากไว้ที่เชิร์ฟเวอร์อื่นๆ ซึ่งทำหน้าที่เป็นพี่เลี้ยงช่วยในการเก็บข้อมูลขนาดใหญ่

ตัวอย่างของ Component ในที่นี้พัฒนาด้วย JavaScript เพื่อใช้ในการทำงานร่วมกับอุปกรณ์ทดสอบ เพื่อทำการควบคุมการเปิดปิดสวิตช์ไฟ ศูนย์ปัตตประกอบด้วย 2 ส่วนคือ JavaScript ซึ่งเก็บอยู่ที่เว็บเชิร์ฟเวอร์ภายนอกหรือเครื่องคอมพิวเตอร์ของผู้ใช้งาน และ ศูนย์ปัตตเพื่อฝังในเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวเพื่อทำงานร่วมกับ Component นั้นๆ ทั้งนี้ผู้ใช้งานจะต้องทำการส่งศูนย์ปัตต์ส่วนที่เป็น PHP Lite เข้าสู่ระบบตามขั้นตอนปกติก่อน แล้วจึงเรียก URL ไปยังหน้าเว็บที่เก็บสิ่ง Component นั้นๆ ซึ่งลักษณะการควบคุมด้วย Component ดังกล่าว สามารถอธิบายได้ดังภาพที่ 40 โดยผู้ใช้งานสามารถเปิด-ปิด LED ได้โดยการกดที่รูป LED หั้ง 4 ดวง จากนั้นจึงกดที่รูป LED ดวงกลางเพื่อปรับเปลี่ยนสถานะของอุปกรณ์ทดสอบ



ภาพที่ 40 ตัวอย่างผลลัพธ์การประยุกต์ใช้ JavaScript บนเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

เพื่อให้สามารถควบคุมได้ดังภาพที่ 40 จะต้องมีการพัฒนา Component เป็น JavaScript เพื่อช่วยรองรับ Event ที่เกิดจากภาระที่รูป LED และเตรียมข้อมูลก่อนส่งเข้าสู่ระบบ เว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว โดยศรีปต์ทั้งหมดแบ่งออกเป็น 2 ส่วนคือ ศรีปต์ส่วนที่ฝังอยู่ในระบบ เว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว พัฒนาด้วย PHP Lite และ หน้าเว็บส่วนที่ฝากรายงานไว้บนเว็บเซิร์ฟเวอร์ภายนอก ซึ่งประกอบด้วยรูปภาพต่างๆ และ JavaScript Component ศรีปต์ทั้ง 2 ส่วนนี้ สามารถแสดงได้ดังภาพที่ 41 และ 42 ตามลำดับ

```
<BODY BGCOLOR="lightyellow">
<H1>สาธิตการทำงาน Emweb/Thesis1.0</H1>
<form method="get">
<%
outp(0x2000,$wr);
inp(0x2000,$val); str($val);
%>
Current Value:
<INPUT TYPE=TEXT NAME=rd VALUE=<% echo ($val);%>><RB>
To Write Value:
<INPUT TYPE=TEXT NAME=wr><BR>
<INPUT TYPE=SUBMIT VALUE="SET">
</form>
<address>โดย เกริก กิริมย์สิงหา</address>
</BODY>
```

ภาพที่ 41 ตัวอย่างศรีปต์ส่วนที่ฝังในเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว

จากภาพที่ 41 นั้นจะพบว่าศรีปต์จะรับค่าจากตัวแปร wr เพื่อเขียนออกสู่พอร์ต 0x2000 ดังนั้นหน้าที่ของศรีปต์ส่วนที่เป็น Component คือการสร้าง URL เพื่อรับข้อมูลจากระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวให้มีการส่งผ่านค่าตัวแปร wr ตามต้องการ เช่น กรณีต้องการตั้งค่า wr เป็น 5 ศรีปต์ส่วน Component จะต้องสร้าง URL เป็น <http://10.0.1.250/test?wr=05> เป็นต้น จากการทำงานในลักษณะดังกล่าว ผู้พัฒนาอาจพัฒนา Component นี้ด้วย JavaScript ดังแสดงในภาพที่ 42

```

<HTML><HEAD><TITLE>LED Module</TITLE></HEAD><BODY BGCOLOR="BLACK">
<SCRIPT LANGUAGE="JavaScript1.2">
function setimage(newval)
{ // Set Picture
document.led3.src= (newval & 8)? "1.gif":"0.gif"; document.led2.src= (newval & 4)? "1.gif":"0.gif";
document.led1.src= (newval & 2)? "1.gif":"0.gif"; document.led0.src= (newval & 1)? "1.gif":"0.gif"; }
function toggleval(val)
{ StrConst = new Array();
var newval;
StrConst[0] = "00";StrConst[1] = "01";StrConst[2] = "02";StrConst[3] = "03";
StrConst[4] = "04";StrConst[5] = "05";StrConst[6] = "06";StrConst[7] = "07";
StrConst[8] = "08";StrConst[9] = "09";StrConst[10] = "0J";StrConst[11] = "0K";
StrConst[12] = "0L";StrConst[13] = "0M";StrConst[14] = "0N";StrConst[15] = "0O";
Document.forms[0].dec.value ^= val; Newval = document.forms[0].dec.value;
Document.forms[0].hex.value =StrConst[newval]; Setimage(newval); }

Function setvalue()
{ self.parent.frames["sub"].location = document.forms[0].burl.value + "?wr=" + document.forms
[0].hex.value; }

</SCRIPT><CENTER><FONT COLOR="YELLOW" SIZE=+3>Demo LED Board</FONT><BR>
<TABLE><TR><TD><FONT COLOR="CYAN"><P ALIGN=LEFT>Step:<BR>1.Click on the LED That
you want to toggle on/off.<BR>2.Click the Set Botton.</P></FONT></TD></TR></TABLE><BR>
<BR><FONT COLOR="RED">Light Status/Switch (Click to Toggle):</FONT><BR>
<A HREF="javascript:toggleval(8);"><IMG NAME=led3 SRC="" BORDER=0></A>&nbsp;
<A HREF="javascript:toggleval(4);"><IMG NAME=led2 SRC="" BORDER=0></A>&nbsp;
<A HREF="javascript:toggleval(2);"><IMG NAME=led1 SRC="" BORDER=0></A>&nbsp;
<A HREF="javascript:toggleval(1);"><IMG NAME=led0 SRC="" BORDER=0></A>
<BR><FORM><A HREF="javascript:setvalue();"><IMG SRC="1.gif" ALT="SET" BORDER=0></a>
</CENTER><INPUT TYPE=HIDDEN NAME="dec" VALUE="0"><INPUT TYPE=HIDDEN NAME="hex"
VALUE="00"><CENTER><FONT COLOR="ORANGE">Base URL: </FONT><INPUT TYPE=TEXT
NAME="burl" SIZE=40></CENTER></FORM>
<SCRIPT LANGUAGE="JavaScript1.2">
setimage(document.forms[0].dec.value);
</SCRIPT></BODY></HTML>

```

นอกจากนี้เพื่อความสะดวกในการแสดงผลลัพธ์ของหน้าเว็บส่วน Component ที่พัฒนาโดย JavaScript และส่วนที่ฝังในระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว จึงอาศัยการแบ่งเฟรม และแปลงค่าจาก Event ต่างๆ ของผู้ใช้เป็นค่าที่ต้องการเพื่อส่งผ่านไปยังระบบเว็บเซิร์ฟเวอร์แบบฝังตัว โดยการแบ่งเฟรมสามารถทำได้โดยการใช้ HTML Tag ดังแสดงเป็นตัวอย่างในภาพที่ 43

```
<frameset rows="*,150">
    <frame name="main" src="ledmod.html">
    <frame name="sub" src="none.html">
</frameset>
```

ภาพที่ 43 ตัวอย่างหน้าหลักเพื่อทำการแบ่งเฟรม

บทที่ 8

บทสรุป การประยุกต์ใช้งาน และ ข้อเสนอแนะ

การพัฒนาระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวที่ปรับรูปลักษณะใหม่ได้นั้น เป็นประโยชน์อย่างยิ่งในการพัฒนาระบบควบคุมแบบฝังตัวทั่วไป เนื่องจากระบบดังกล่าวสามารถตัดแบ่งแก๊กให้เข้ากับสภาวะหรืออุปกรณ์ต่างๆ ที่ต่อพ่วงอยู่ได้โดยง่าย และยังอำนวยความสะดวกในการใช้งานในส่วนของผู้ใช้งาน เช่น การติดต่อสื่อสารกับอุปกรณ์ต่างๆ ได้โดยตรง ไม่ว่าจะอยู่ที่ใดก็ตามที่สามารถเข้าถึงอินเทอร์เน็ตได้ ผู้ใช้สามารถควบคุมและแก๊กค่าต่างๆ ของระบบควบคุมที่เป็นเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวได้ทันที อย่างไรก็ตามงานวิจัยดังกล่าวเป็นเพียงต้นแบบเท่านั้น ยังมีข้อบกพร่องหรือแนวทางที่ต้องปรับปรุงมากมาย

8.1. การประยุกต์ใช้งาน

การประยุกต์ใช้งานนั้น ผู้ใช้งานสามารถพัฒนา PHP Lite Script เพื่อใช้กำหนดการทำงานของตนเองให้เข้ากับอุปกรณ์ต่างๆ ที่ต่อพ่วงอยู่ได้โดยง่าย โดยระบบควบคุมแบบฝังตัวที่พัฒนาขึ้นนี้ มีความสามารถในการขับและรับสัญญาณแบบ TTL โดยการเชื่อมต่อผ่าน Memory Mapped I/O ดังกล่าวข้างต้น เช่น ระบบการขับเคลื่อนมอเตอร์ ระบบเปิดปิดวาล์ว ระบบการควบคุมเครื่องจักรอุตสาหกรรม หรือระบบไฟฟ้าในครัวเรือน เป็นต้น

8.2. แนวทางการปรับปรุง

แนวทางในการปรับปรุงระบบควบคุมแบบฝังตัวดังกล่าว ให้มีประสิทธิภาพมากขึ้นนั้น ประกอบด้วยการพัฒนาประสิทธิภาพทางด้านระบบเครือข่าย และ การพัฒนาระบบควบคุม ซึ่งสามารถสรุปเป็นหัวข้อได้ดังนี้

1. พัฒนาระบบเครือข่ายให้รองรับการทำงานแบบ Multi Session หรือมีผู้ใช้งานได้พร้อมกันมากกว่า 1 คน ณ เวลาเดียวกัน
2. จัดสร้างศูนย์กลางหรือ องค์ประกอบ (Component) ที่ซับซ้อนยิ่งขึ้น เพื่อช่วยให้สามารถควบคุมและเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ต่างๆ ได้โดยง่าย ซึ่งอาจจัดทำในรูปแบบของวัตถุ (Object) บนมาตรฐานอื่นๆ ของโปรแกรมประยุกต์บนเว็บ เช่น JavaScript, Java หรือ VBScript เป็นต้น
3. พัฒนาระบบ Watch Dog เพื่อใช้ในการตรวจสอบสถานะของระบบหากมีความผิดปกติเกิดขึ้น ให้ทำการแก้ไขตัวเองได้ ทั้งนี้เพื่อเป็นประโยชน์ในการพัฒนาระบบควบคุมที่ยากแก่การเข้าไปตรวจสอบหรือแก้ไข

แนวทางในการปรับปรุงและพัฒนาดังกล่าวรวมมาจากปัญหาและอุปสรรคต่างๆ ที่พบในระหว่างการวิจัยและทดสอบ โดยแนวทางการปรับปรุงมุ่งเน้นเพื่ออำนวยความสะดวกในการใช้งาน และ เพิ่มประสิทธิภาพการทำงานของระบบให้มีความทนทานมากขึ้น

8.3. บทสรุป

การพัฒนาระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวที่จัดทำขึ้นมาใหม่ได้เป็นการช่วยอำนวยความสะดวกในการพัฒนาระบบควบคุมผ่านระบบเครือข่ายเว็บที่มีความซับซ้อนมากยิ่งขึ้น ทั้งนี้อุปกรณ์ต่อพ่วงที่เป็นดิจิทัลต่างๆ สามารถพัฒนาเพื่อการเชื่อมต่อ และควบคุมได้อย่างสะดวกโดยอาศัยการพัฒนาสคริปต์และองค์ประกอบ (Component) ที่มีอยู่ ให้เหมาะสมกับสภาพการทำงานของอุปกรณ์นั้นๆ ได้ อย่างไรก็ตามอุปกรณ์และผลการวิจัยดังกล่าวยังมีจุดบกพร่องที่ควรปรับปรุงอีกหลายจุด ทั้งนี้เพื่อประโยชน์ ประสิทธิภาพและความสะดวกในการใช้งาน

8.4. ข้อเสนอแนะ

ระบบเว็บเชิร์ฟเวอร์แบบฝังตัวนั้น จะสามารถทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพหาก มีการทำงานร่วมกับภาษาสคริปต์อื่นๆ ในฝั่งผู้ใช้งาน ทั้งนี้เพื่อช่วยอำนวยความสะดวกในการสร้างหน้าจอติดต่อกับผู้ใช้ที่ดูเข้าใจง่าย และเหมาะสมแก่การควบคุม อย่างไรก็ตามระบบควบคุมในงานวิจัยนี้ ไม่เหมาะสมที่จะใช้ควบคุมระบบงานที่ต้องการความรวดเร็วในการประมวลผล หรือ การประมวลผลแบบ Real-time ดังนั้น หากต้องใช้กับงานควบคุมที่ซับซ้อนมากยิ่งขึ้น ควรเลือกใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ที่มีประสิทธิภาพมากกว่า

รายการอ้างอิง

- Aho A; Sethi R; Ullman J. Compilers Principles, Techniques, and Tools. Canada. : Addison-Wesley Publishing Company, 1997.
- Bakken S; and others. PHP Manual. PHP Documentation Group, 1999.
- Barenstein, N; Freed, N. MIME (Multipurpose internet Mail Extensions). RFC1521, 1993.
- Berners T; and others. Hypertext Transfer Protocol – HTTP/1.0. INTERNET DRAFT, 1996.
- Berners T; and others. Hypertext Transfer Protocol – HTTP/1.1. INTERNET DRAFT, 1999.
- Franks J. HTTP Authentication Basic and Digest Access Authentication. RFC2617 June, 1999.
- Intel Corporation. MCS 51 MICROCONTROLLER FAMILY USER'S MANUAL. February 1994.
- Lawrence S. Web Interface Development for Embedded Systems. Agranat Systems Inc. : Embedded Systems Conference, 1999.
- National Semiconductor. DP83902A ST-NIC. PRELIMINARY November 1995.
- Netscape Communications Corporation. JavaScript Reference. 1997.
- Netscape Communications Corporation. HTML Tag Reference. 1998.
- O'Brien M. Open Source Embedded Web Servers. GoAhead Software. : Embedded Systems Conference, 1999.
- Plummer, D. An Ethernet Address Resolution Protocol. RFC826 November, 1982.
- Postel, J. Internet Protocol. RFC791 September, 1981a.
- Postel, J. Internet Control Message Protocol. RFC792 September, 1981b.
- Postel, J. Transmission Control Protocol. RFC793 September, 1981c.
- Snell R. Web-Based Device Monitoring and Control. Intelligent instrumentation Inc. : Embedded Systems Conference, 1999.
- Stevens W. TCP/IP Illustrated. Volume1. Canada. : Addison-Wesley Publishing Company, 1994.
- Stevens W; Wright G. TCP/IP Illustrated. Volume2. Canada. : Addison-Wesley Publishing Company, 1995.

Wingard S. Embedding HTTP Functionality for Web-Based Configuration and Management of Devices. Spyglass, Inc. Embedded Systems Conference, 1999.

Pratt T;Zelkowitz M. PROGRAMMING LANGUAGES Design and Implementation. USA. : PRENTICE-HALL International Inc., 1996.

Withey N. Designing and Embedded Web Server. Institute of Electrical and Electronics Engineers, Inc.: IConline, 1998.

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

Development of a reconfigurable Embedded Web Server.

Krerk Piromsopa, Boonchai Sowanwanichakul.

Department of Computer Engineering,
Faculty of Engineering, Chulalongkorn University,
254 Phayathai Road, Patumwan,
Bangkok, Thailand 10330.
Tel. (662)-218-6956, Fax. (662)-218-6955
g41kpr@cp.eng.chula.ac.th

Abstract

As the Internet continue to grow, the number of devices and appliances connect to Internet are increasing. Consequently, the web server is developed to embedded with these devices for access, monitor and control. It's essential that this web server be Reconfigurable to make it function with any devices or appliances. Scripting Language such as javascript is used to customize, manage and reconfigure the system in order to integrate with different environment. This paper provides the issue of how to create an embedded web server box, the design requirements by using Intel MCS-51 the 8 bit microcontroller as a main processor with the power of sever-side script and Password Authentication.

1. Introduction

To obtain data from an embedded devices or appliances can be difficult. Traditionally, the data has been transferred through dedicate serial port. That means the numbers of devices connected is the more serial I/O interfaces require. If the terminal supported graphics, it might also be necessary to write a graphical interface; otherwise the data would dump out as straight text. By using an embedded Web server, developers can format and display the same data with HTML though any standard browser. Moreover, communication can be use Ethernet and HTTP can handle the transfer of larger amounts of data to any device on the network.

The design of embedded systems is the state of art computing system. It's the meeting of Qualities of service and Pricing. In the other word, the computer can control the cooking program in your microwave oven but it's not reasonable to use the high performance mainframe computer as the small and easy using microcontroller one. As a result this work will use the MCS-51 family from Intel which is widely use in the industry and appliances. In contract, the small 8bit microcontroller may be powerful enough for control simple device but it might be too slow to directly connect to the Ethernet network. This way, a network-interfacing controller is required. (As every systems need a dedicate NIC Adapter to connect to the network)

While each vendor try to develop their own web server for embedded into their device, the idea of how to create an Open Source Embedded Web servers is presented by GoAhead Software. Once the Open Source Embedded Web server is used, the developer have to modify and recompile the source code to make it function with their desire hardware. This is a strong drive for create the Reconfigurable embedded web server that is working as a component. This way, if the developer want to connect their device to the web, they can place this component as plug-in module and write some server-side script to satisfy their work.

In order to let the embedded web server gain an ability of reconfigured for functioning in any environment, the scripting language is the must. Scripting languages have proven particularly adept at integration applications, where new functionality is layered on top of existing components and resources rather than built from scratch. Like this, if the simple embedded web server is being built, it can be configured to working with any device as it'll connected through the I/O port of the microcontroller. Moreover, once useful resources were made available, Thus a strong security system was needed. That's the means of security authentication that should be also implemented to the systems. The very simple but powerful is the using of what you're known. (the password) as an authentication system.

This paper will take a look at the role and implementation for create and use a Reconfigurable embedded web server. The standard and protocol that must be meet and how to keep the system more secure with basic web password authentication.

2. Hardware Design Considerations.

The embedded web server is named as a thin server. With all the function that should be support in order to services, the server requires a communication channels with the client, and must provide enough memory for storing the web pages. Consequently, the network interface and Memory will be considerate in this section.

Network the embedded devices, cannot be easily done as the Personal Computer which require only a network adapter to plug in to the mother's board. Since the network interfaces adapter for PC usually comes in the standard bus such as ISA or PCI bus. Which is not support in the small microcontroller. The Alternative way is to build the LAN adapter myself. First step in creating a LAN adapter is selecting the Network Interface Controller. There are several Network Interface Controllers (NIC) from various vendors. Some of them support 100Mbs Ethernet. After take a look at each NIC, they can be classified by the bus width. In order to functioning with MCS-51 microcontroller, the 8bit bus width is chosen. The NSC DP83902A is selected since it's the very common compatible with NE2000 and the packet driver is easily ported to the MCS-51.

RAM is not only functioning as a data memory for program, but also must be acting as File Systems for the web server. As the common web server usually store information on the base of file and directory structure, It should be easy if the thin server handle it in the same manner. However, it's not quite a good idea to add a disk controller to the systems. The better solution is emulating the file systems using memory. (As if using in Window CE) The battery packed RAM is seeing more and use as an alternative to the more traditional non-volatile memory devices (As describe in Memory Interfacing and Architectures for Embedded Systems. [1]). Anyway, the MCS-51 address is limited to 64Kbyte. Most of them are using as variable and buffer. Consequently, there is not enough address for storing the big file system. This problem is also found on the old Apple computer that is limitation in memory address but still function with CPM by sliding the memory in to small bank. Each time using the memory, the preferred memory bank must be selected first.

Due to the only support of memory mapped I/O, both Memory and I/O must be connected to the same system bus with the different address mapped. The overview of how each component is connected is show in figure 1.

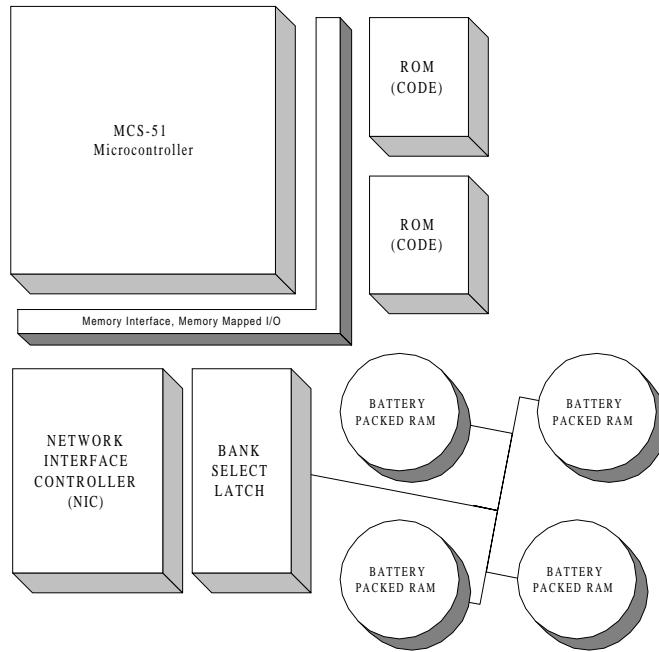


Figure 1 Hardware Block Diagram

3. Protocol and Standard Related

To construct web server, There are many protocol and standard that must be meet to make it functioning. Firstly the network standard will be considerate. Next, we will take a look at how to make web server functioning on the top of network protocol.

IP

Internet Protocol is the heart on the Internet. The current version of IP is 4.0. How to make the IP function is very simple, Since the IP is require only to identifying the network address. Which require only a little checksum function.

ARP

Address Resolution Protocol is the mechanism that make the IP protocol function on the top of Data link Layer, especially on Ethernet network. The goal of ARP protocol is to map the IP Address with the Ethernet MAC Address. ARP helps the client to find the true MAC address of the server. For example, when the client wants to send a Datagram to the server. They will first check their own ARP table if the MAC address of destination IP is known. If do so the out going Datagram is sent. In the other hand, the ARP request packet will be broadcast to ask for the MAC address of the destination IP. The server has to send the ARP response if the incoming ARP request's IP is match with the server IP address.

ICMP

Internet Control Message Protocol usually comes with the kernel of the Operating System. There are many functions that served by ICMP. The Purpose is for the host to exchange the error messages. This function is required for the embedded web server as a result of the way that each node use to check if the other node address is alive (called PING). Also, a number of ICMP message type is shown in the standard. But the only one that must be implemented is the PING response. The others can be ignored due to the space limitation of embedded systems.

UDP

User Datagram Protocol is a simple, Datagram-oriented, transport layer protocol. UDP provides no reliability. It sends the Datagram that is requested application to the IP layer, but no guarantee for reaching the destination. The UDP is useful to send the emergency from the web server to the other host when there are any error on the embedded system. The implementation is not necessary but since you try to build TCP, the UDP is on the way ready to service for you.

TCP

Transmission Control Protocol is an connection-oriented protocol. Before either end can exchange data, a connection must be established between them. Like the UDP and IP, TCP also have a checksum property. The different between the checksum from UDP and TCP is that the one from TCP is mandatory. TCP is used to handle the data between client and server. The point that TCP is being used by various applications is the abilities to guarantee the correct and successful data transfer. Moreover, TCP can be fragmented with the powerful sliding window. But to implement the fully support for the TCP Datagram. It's might be too complex and some function is useless for embedded system. In this prototype some part of TCP is being simplified to gain a benefit of easily implementation.

HTTP

HyperText Transfer protocol is the engine of the Web server. The main function of HTTP protocol is to provide the data transfer between the client (Browser) and the server. The HTTP can be divided into 2 parts. First is the Header that will carry the request and the response that description the content of the data in the following part. The Second part carry the data, which can be any type of documents. Ex. Images, plain text or binary stream that can be seen in MIME. But most of the document type is the HTML. However, HTTP is running as the application service on the top of TCP/IP network. On the server based web server HTTP will work as an application that transfer the data located in the file system to the network. In the embedded web is view is different. The requirement of the embedded web server is to acquire data from devices as well. We will describe later on how to acquire and setup the device using the scripting language.

4. Web Authentication

Authentication is one from the three methods in create security systems. The others are the Authorization and Accounting, which are differences in each application and should be binding at the runtime (Defined in Project Athena). As describe, the only thing that web server can be done to give the security is the Authentication.

To authenticate, the HTTP is being extended using methods called basic and digest. The basic authentication provides the simple authentication with base-64encode. While the digest authentication is useful for a complex security system. But so far, difficult to be implement on the small embedded system. As a result the basic authentication system is being implemented. And give the scripting language ability to handle the Authorization and Accounting by passing the parameter as a variable to the script process.

5. Embedded server-side scripting language.

Scripting language have proven particularly adept at integration applications, where new functionality is layered on top of exist components and resources rather than built from scratch (John Ousterhout says in the Embedded System Conference on “How Scripting Adds Value to Embedded Systems”). In the server based web server, the server side script is using to bind WebPages to the application in order to reduce the overhead of CGI method. Embedded Web server requires the same theme. Various scripting languages are being reviewed to meet the requirement of web server.

Active Server Pages (ASP) is a Microsoft developed approach to allow the easy creation of dynamic Web pages. The script language can be selected at runtime by specifying the desired language. However, multiple-scripting languages would be rare suitable for embedded web servers. (Michael O’Brien, 1999)

JavaScript has gained widespread attention as a leading scripting language, but its large memory footprint (200-400K) prevented its use in embedded applications. The idea of creating a strict subset of JavaScript called “Embedded JavaScript” is introduced by Michael O’Brien from GoAhead Software. The resulting implementation is a 15K embedded JavaScript interpreter that is enough for embedded application.

The Embedded JavaScript consist of global function, global variable, conditional control, loop, simple operation and comments. This feature provides a powerful to create the dynamic web application for embedded system.

6. Software Implementation

The system software part of the Embedded web server can be section into 2 parts. First is the, Network Connection. The other is the Device and I/O Handling. Both of them can be called as “Embedded Kernel”. The applications that service on the top of embedded will ask the kernel to create, connect, store and retrieved information through the HTTP protocol. (As shown in figure 2)

The network function is consisting of ARP that is working in the same level as IP. The incoming packet from the Media can be only IP or ARP. Other packets that the encapsulation data is not ARP or IP Datagram will be rejected. In case of IP, the MAC address of incoming packet must match with one of the Network Interface Adapter. Otherwise it’ll be ignored too.

After passing the IP checking, packet can be identified as ICMP (Ping request), TCP, and UDP by checking at the IP Header. If the incoming packet is not in any of these three types, It’s recommended to invoke no process, as they are not necessary to be implemented. In the case that incoming packet is classified as ICMP Ping request, the process only just answer by sending the ping reply immediately. Unlike ICMP, UDP packet will be passed to the application without checking anything. And the answering Datagram is depending on the application. If the packet is identified as TCP, there must be method of managing and maintaining each session. Since the connection must be synchronization and acknowledgement.

The File system management driver must manage the file systems that are based on the Battery packed RAM. As the memory is being sliding to small bank, It’s necessary to have a file allocation table as if there are in the floppy disk. The FAT style file system is being implemented. When the Application request for file access the driver then look at the allocation table to checking for the filename and where they are exactly stored. Then provide a cursor pointing at a file for read and write.

The web server is working on the top of file system handler and the TCP network. They receive data from network then checking and involve a data from file system that must be process through the Server Side Script Interpreter then send back to the Network. As there are an Interpreter, this means the small lexical analyzer and parser is implemented as a module of web server function.

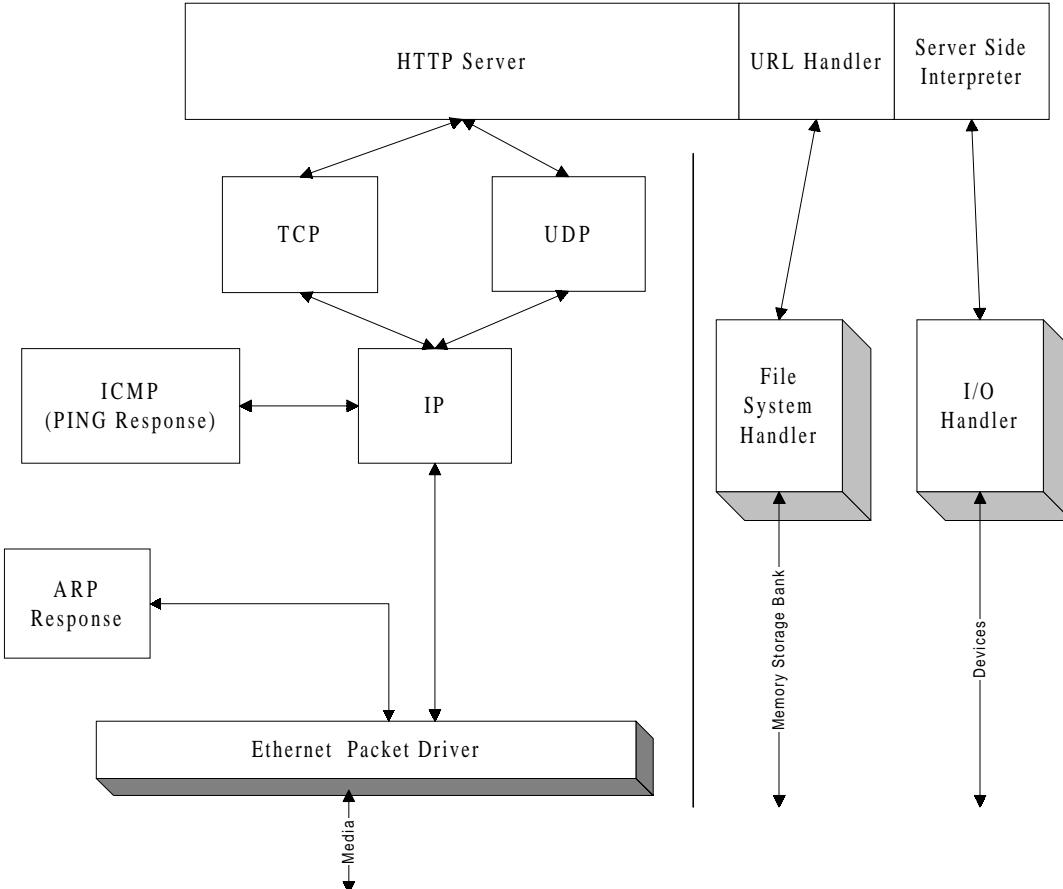


Figure 2 The software component in embedded web server.

7. Web Programming.

To program or reconfigure the web pages to dynamically function with any application, the server-side script is involved. As the server-side script usually content the standard HTML mixed with scripting language. There must be a tag to identify as if the preferred text is script or HTML tag. The ASP style of script is implemented. When the user want to write the script they must put it in the “<%” and “%>” tags.

The server will provide the standard function of JavaScript function such as read or write. With the special function to interface to the device (I/O). More over the user may create their own variable, which will always be the global variable. Or even create their own defined function with a few parameters.

Example. The Server side javascript on how to loop and output the value of I/O port.

```

<B> The Port Value of Server is </B>
<%
for (I=0;I<10;I++)
    write("The value of port[" + I + "] is" + getport(I) + "<BR>");
%>

```

8. Application, Future Vision and Development

Reconfigurable embedded web server can be useful in many situations. Since the power of web protocol is an easy way to create the user interface and remote data retrieval. Every devices and appliances should be embedded with the web server. As it'll provide the Open system and information sharing. For example, if the fax machine has a web capability. The whole office can use only one fax machine. The users in the difference part of the office can see the incoming document through the web. The other instance is the telephone answering machine. Suppose that you are away from your home and want to check if there is anybody making a call to you. Then you just dial your notebook to your home and see the answering machine status or even listen to the message.

It's been predicted that every device and appliance should be running over IP protocol. To archive this goal, an embedded web server and TCP/IP should have an open standard as they were in the Server based web server.

9. Conclusions

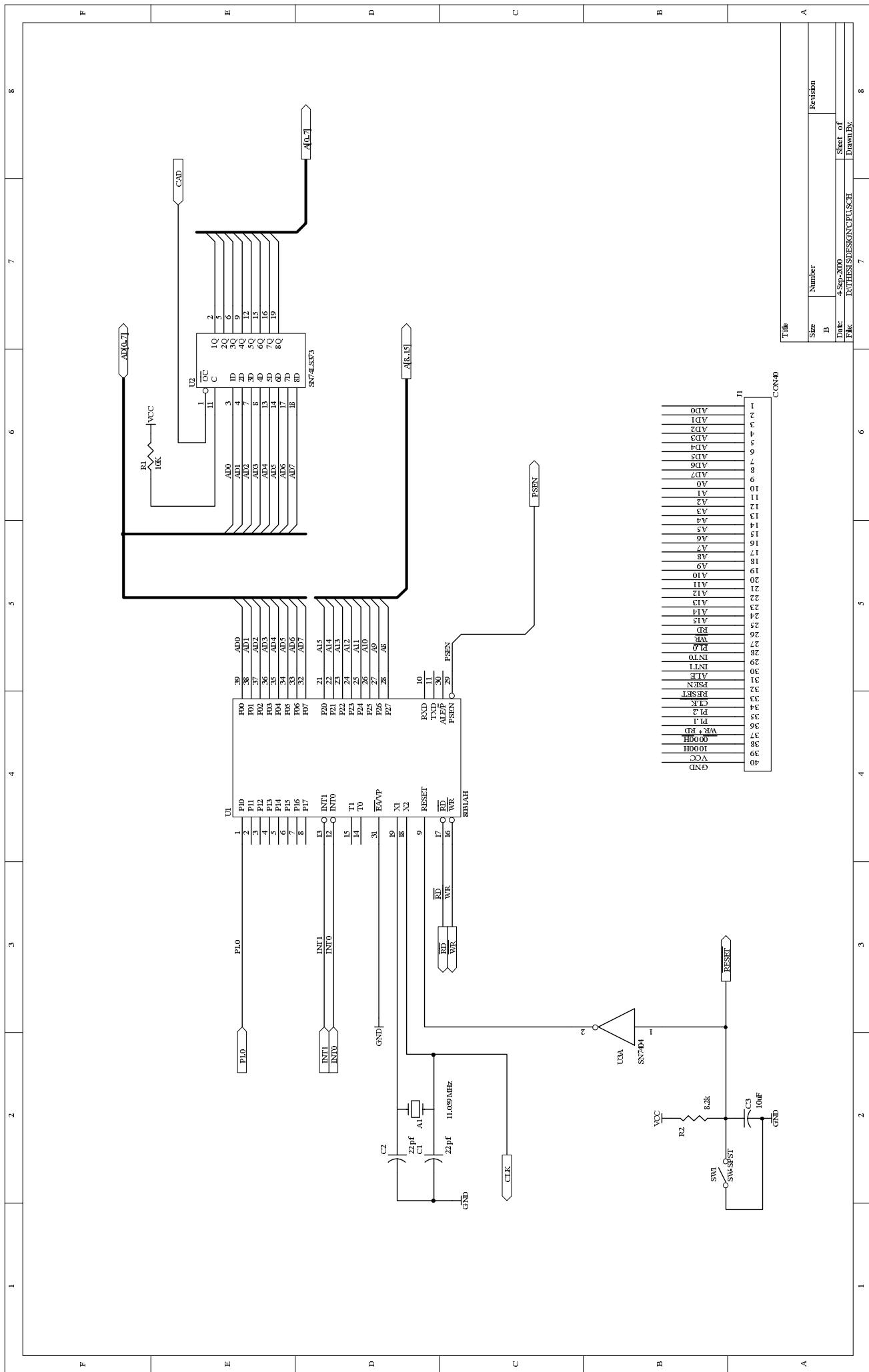
As the number of devices grow up everyday. It strongly forces to network the devices as the benefit of distributes the information and management. To add the web interfacing to device or appliance, people can utilize the information easier.

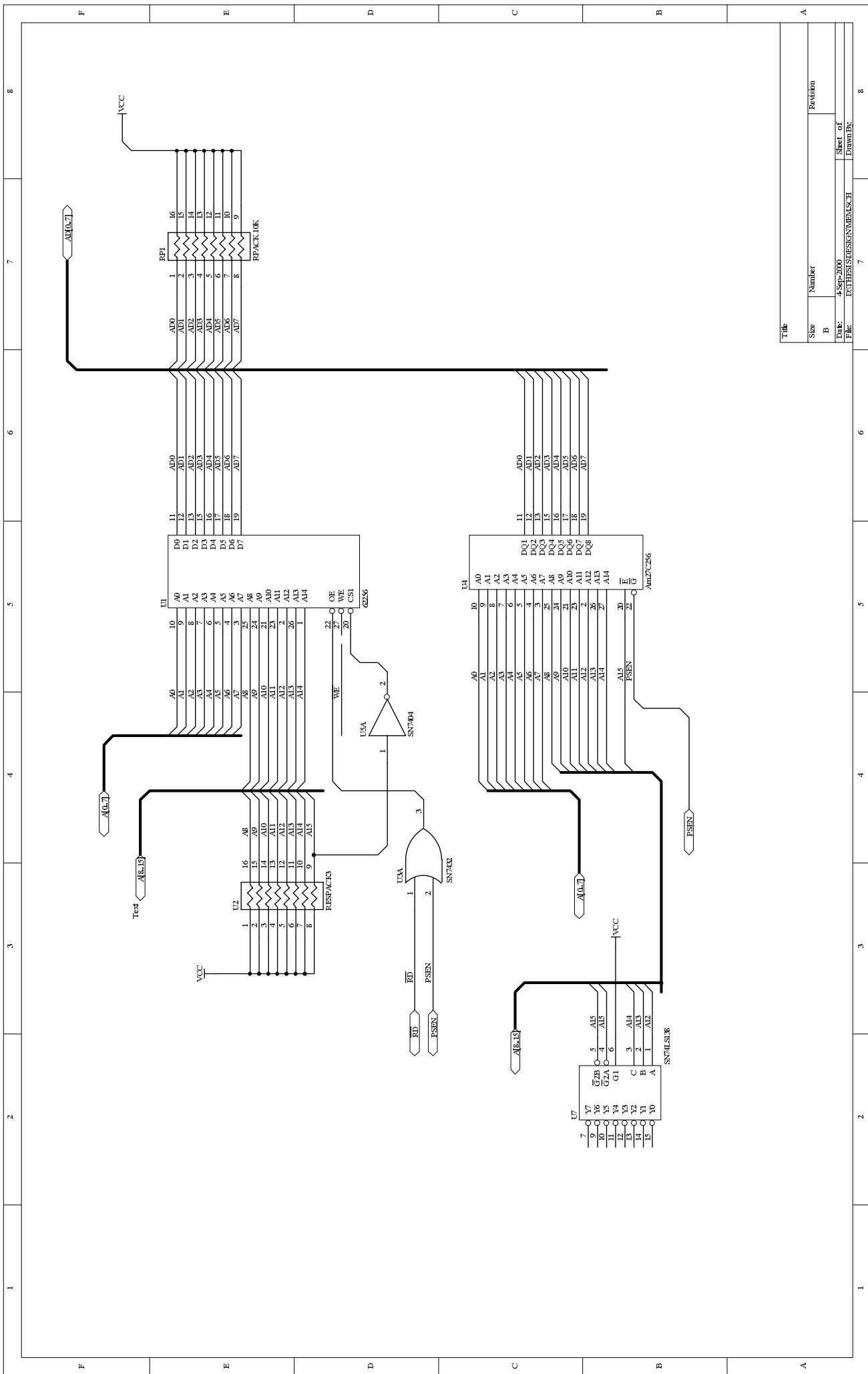
As the embedded web server can be reconfigure to function in any environment, The developer can easily connect their exist devices to the web with a little modification of server side scripting language without creating the whole system of their own.

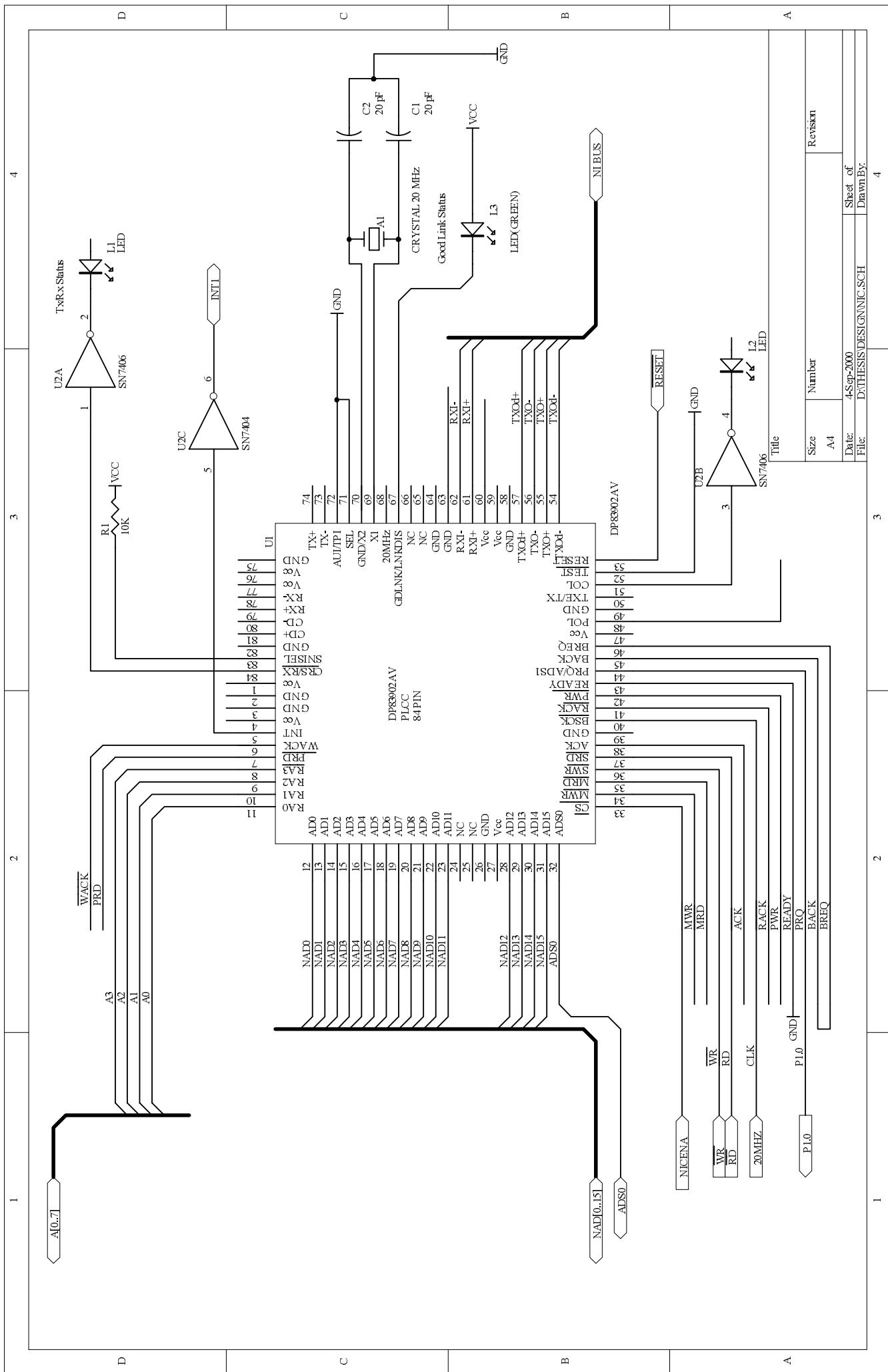
References

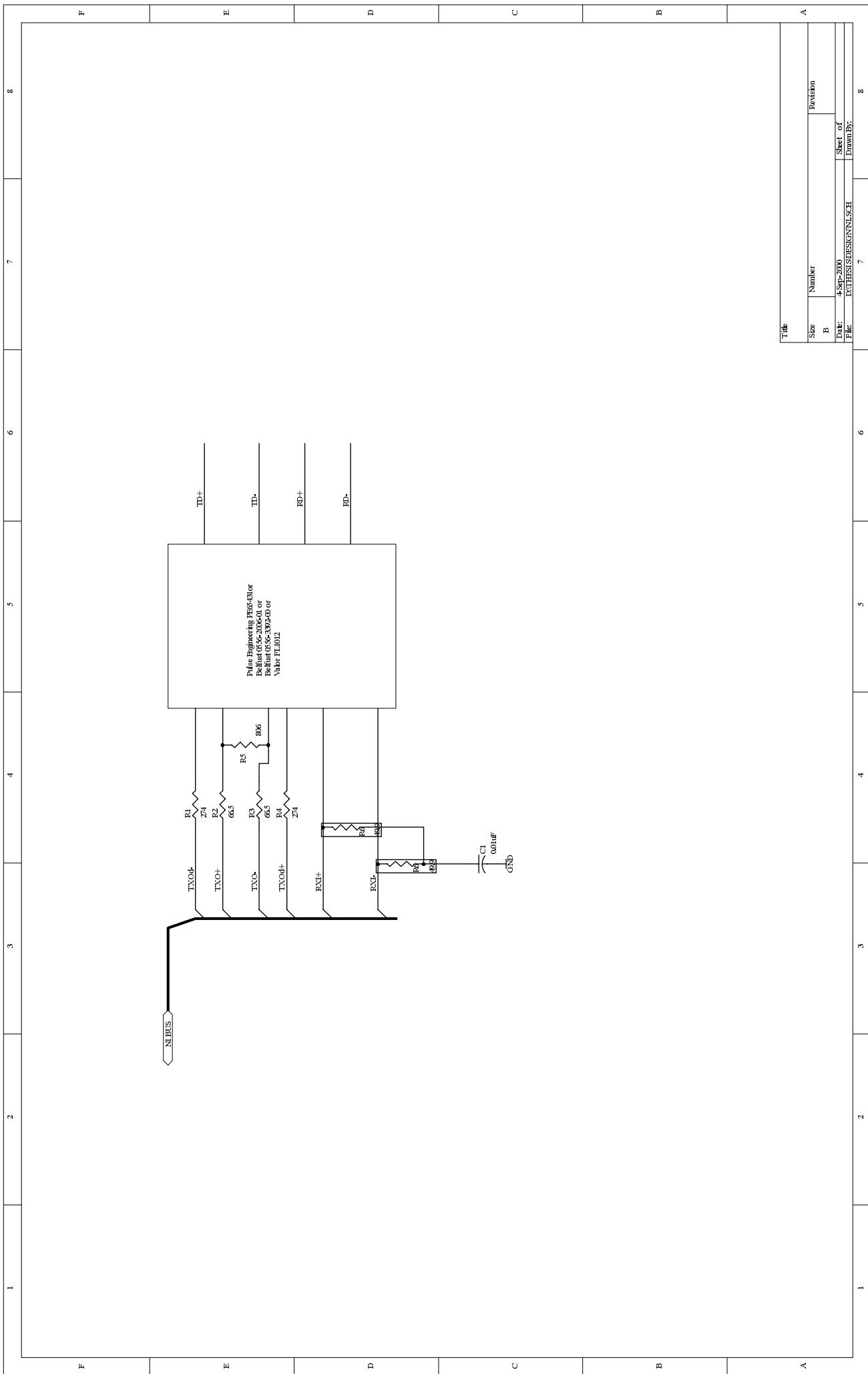
- [1] Joseph L.Long, "Memory Interfacing and Architectures for Embedded Systems," Embedded System Conference, Class 405
- [2] D. C. Plummer, 1992. "An Ethernet Address Resolution Protocol," RFC 826, 10 pages
- [3] H. Frystyk, R. Fielding, and T. Berners-Lee, 1993. "Hypertext Transfer Protocol – HTTP/1.0," RFC 1945, 60 pages
- [4] J.B Postel, 1980. "User Datagram Protocol," RFC 768, 3 pages
- [5] J.B Postel, 1981a. "Internet Protocol," RFC 791, 45 pages
- [6] J.B Postel, 1981b. "Internet Control Message Protocol," RFC 792, 21 pages
- [7] J.B Postel, 1981c. "Transmission Control Protocol," RFC 793, 85 pages
- [8] H. Frystyk, R. Fielding, and T. Berners-Lee, 1993. "Hypertext Transfer Protocol – HTTP/1.0," RFC 1945, 60 pages
- [9] H.Frystyk, J. Gettys, J. Mogul, R. Fielding, and T. Berners-Lee, 1997. "Hypertext Transfer Protocol – HTTP/1.1," RFC 2068,162 pages
- [10] J. Franks, P. Hallam-Baker, J. Hostetler, S. Lawrence, P. Leach, A.Luotonen, and L.Stewart, 1999. "HTTP Authentication: Basic and Digest Access Authentication," RFC 2069, 34 pages
- [11] Steve Wingard, Spyglass, Inc. "Embedding HTTP Functionality for Web-Based Configutaion and Management of Devices," Embedded System Conference, Class 460
- [12] Michael O'Brien, GoAhead Software, "Open Source Embedded Web Servers," Embedded System Conference, Class 407

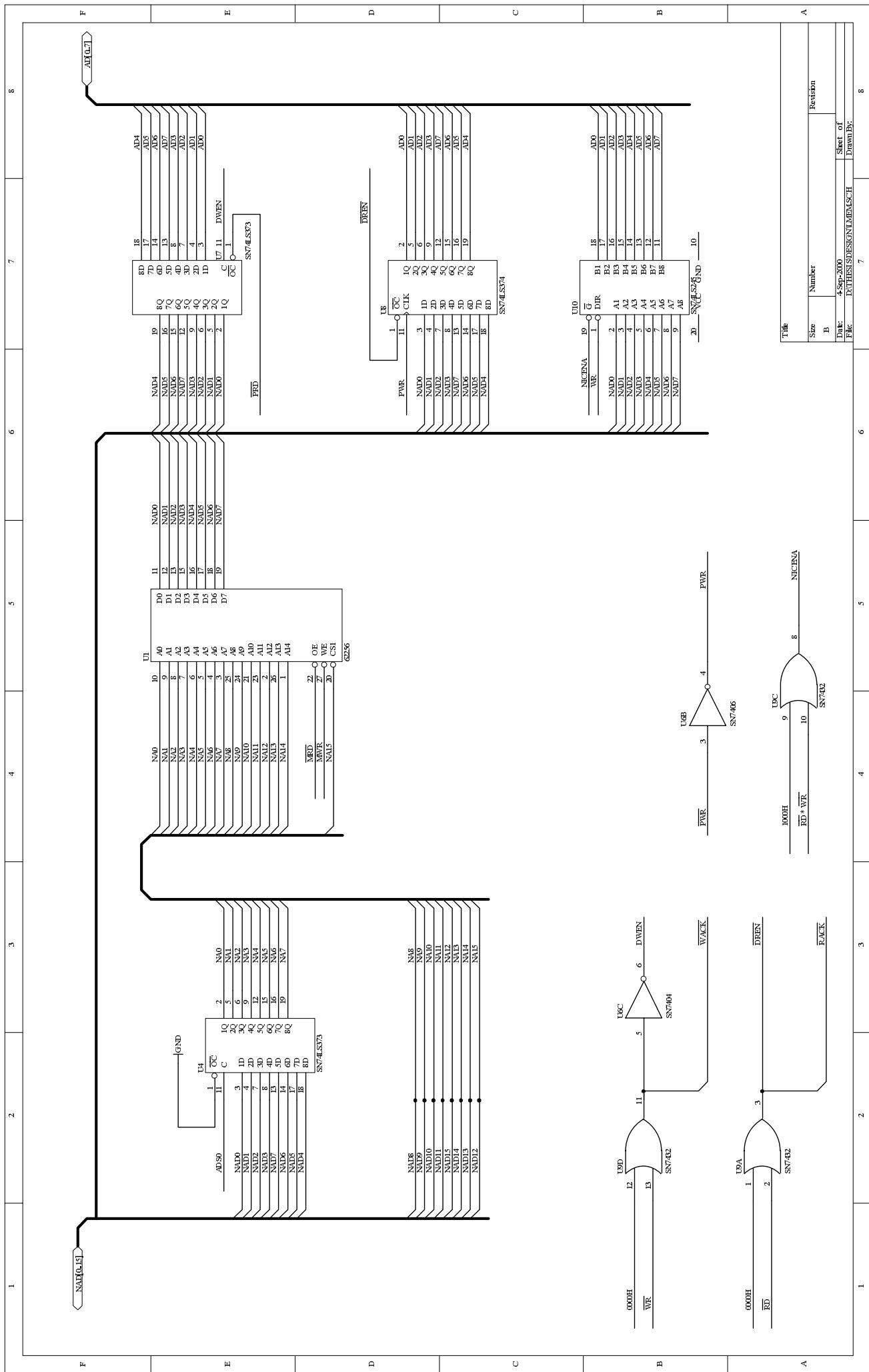
ภาคผนวก ข

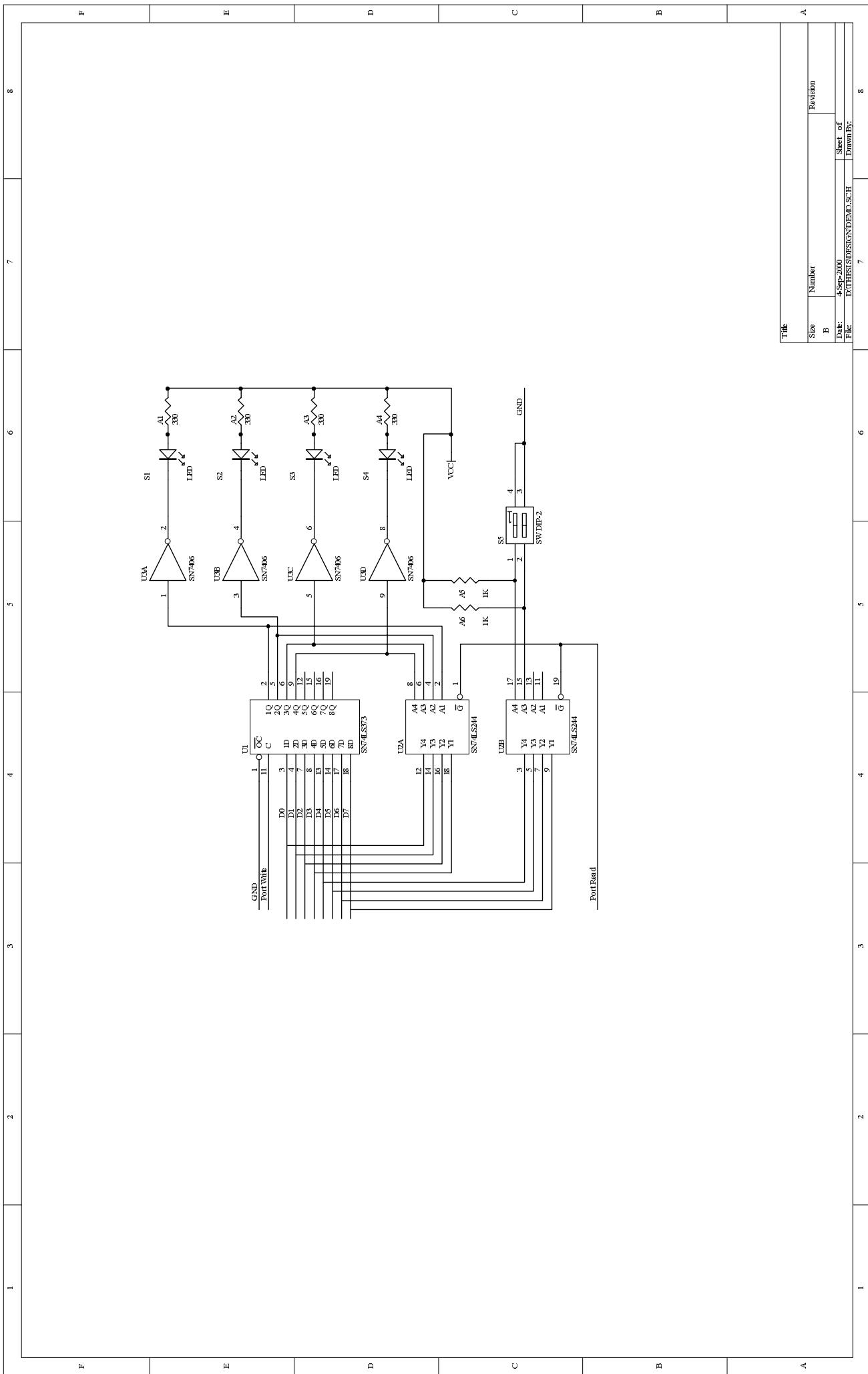












ภาคผนวก ค

```

; check sum routine Module....
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

PUBLIC CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
;           R7 CHECKSUM L
;INPUT : R0 STARTADD H
;           R1 STARTADD L
;           R2 BYTECOUNT H
;           R3 BYTECOUNT L

CHECKSUM:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    PUSH A
    ; ODD NO BUG FIX
    MOV A,R3
    JNB ACC.0,EVEN
    MOV DPL,R3
    MOV DPH,R2
    INC DPTR
    MOV R2,DPH
    MOV R3,DPL
    :
    ;
    MOV R6,#0
    MOV R7,#0

CHKLOOP:
    MOV DPH,R0
    MOV DPL,R1
    MOVX A,@DPTR
    MOV R4,A
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV R5,A
    INC DPTR
    MOV R0,DPH
    MOV R1,DPL

; BEGIN CALCULATE HERE
    CLR C
    ;ADD AROUND CARRY
    MOV A,R7
    ADD A,R5
    MOV R7,A
    MOV A,R6
    ADDC A,R4
    MOV R6,A
    MOV A,R7      ; CARRY

FIXED
    ADDC A,#0
    MOV R7,A
    MOV A,R6
    ADDC A,#0
    MOV R6,A
    MOV A,R7
    ADDC A,#0
    MOV R7,A
    ADDC A,#0
    MOV R7,A
    ; END CALCULATE
    CLR C
    MOV A,R3
    SUBB A,#2
    MOV R3,A
    MOV A,R2
    SUBB A,#0
    MOV R2,A
    CJNE R3,#0,CHKLOOP
    CJNE R2,#0,CHKLOOP
    MOV A,R7
    CPL A
    MOV R7,A
    MOV A,R6
    CPL A
    MOV R6,A
    POP A
    POP DPL
    POP DPH
    RET

```

```

; ICMP (PING RESPONSE) Module....
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
; Debug Serial Routine
    EXTERN C_IN
    EXTERN C_OUT
    EXTERN STROUT

    EXTERN SEND_PACKET

    EXTERN CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM M
;      R7 CHECKSUM L
;INPUT : R0 STARTADD H
;      R1 STARTADD L
;      R2 BYTECOUNT H
;      R3 BYTECOUNT L

    EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
;      R1 - Src L
;      R2 - Des H
;      R3 - Des L
;      R6 - Byte Count H
;      R7 - Byte Count L

    EXTERN MOVBUF
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - DES H
;      R1 - DES L

PUBLIC ICMP_RSP
PUBLIC SWAP_MAC
PUBLIC SWAP_IP
;OUTPUT : A PROTOCOL TYPE
    OBUF EQU E000H
    IBUF EQU F000H
    BOH EQU 16
; MEM
    IPHEADLEN EQU 32H

ICMP_RSP:
    ; CHECK IF ICMP OR NOT
    MOV A,IPHEADLEN
    ADD A,#BOH
    MOV DPL,A
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,#08,NOT_ICMP ; IS PING REQUEST
    ; LCALL STROUT

;      DB      "PACKET IS
;      PING",0AH,0DH,00H
;      LCALL CREATE_ICMP
;      LCALL STROUT
;      DB      "CREATE
;      ICMP",0AH,0DH,00H
;      LCALL SEND_PACKET
NOT_ICMP:
    RET

CREATE_ICMP:
    ; GET ALL IBUF TO OBUF
    MOV DPTR,#IBUF
    MOVX A,@DPTR
    ; GET THE LENGTH - 4B NIC FCS
    CLR C
    SUBB A,#4
    MOV R7,A
    PUSH A
    ; SAVE THE LENGTH L
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    SUBB A,#0
    MOV R6,A
    PUSH A
    ; SAVE THE LENGTH H
    MOV R0,#F0H
;      GET ALL DATA (SKIP 2HEADER)
    MOV R1,#02H
    MOV R2,#E0H
    MOV R3,#02H
    LCALL MOVSTR
    LCALL SWAP_MAC
    LCALL SWAP_IP

    ; SET ICMP TYPE TO PING
    RESPONSE (0)
    MOV DPTR,#OBUF
    MOV DPL,#36
    CLR A
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#38 ; PLACE
    THE CHECKSUM FIELD with 0000
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    MOVX @DPTR,A
    ; LCALL STROUT
    ; DB      "CLR
    CHKSUM",0AH,0DH,00H
    ; PLACE THE NEW LENGTH (OLD -
    4)
    ; & CREATE CHECKSUM
    POP A ; GET
    THE LENGTH BACK H
    MOV DPTR,#OBUF ; Get Total
Length
    INC DPTR

```

```

MOVX  @DPTR,A
MOV   R2,A
POP   A
MOV   DPTR,#OBUF
MOVX  @DPTR,A
CLR   C      ; CAL THE ICMP
LENGTH (Total - R1[36] + LENH[2] )
MOV   R1,#34
SUBB A,R1
MOV   R3,A
MOV   A,R2
SUBB A,#0
MOV   R2,A
MOV   R0,#E0H
MOV   R1,#36
LCALL CHECKSUM
;    LCALL STROUT
;    DB    "PUT
CHKSUM",0AH,0DH,00H
MOV   DPTR,#OBUF ; PLACE
THE CHECKSUM FIELD
MOV   DPL,#38
MOV   A,R6
MOVX  @DPTR,A
MOV   A,R7
INC   DPTR
MOVX  @DPTR,A
RET

SWAP_MAC:
MOV   R0,#F0H      ; SWAP
ETH MAC ADDRESS
MOV   R1,#02H
MOV   R2,#E0H
MOV   R3,#08H
MOV   R6,#0
MOV   R7,#6
LCALL MOVSTR
MOV   R0,#F0H
MOV   R1,#08H
MOV   R2,#E0H
MOV   R3,#02H
MOV   R6,#0
MOV   R7,#6
LCALL MOVSTR
RET

SWAP_IP:
MOV   R0,#F0H      ; SWAP IP
ADDRESS
MOV   R1,#32
MOV   R2,#E0H
MOV   R3,#28
MOV   R6,#0
MOV   R7,#4
LCALL MOVSTR
MOV   R0,#F0H

```

```

; IP Utility Module....
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

EXTERN CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
; R7 CHECKSUM L
;INPUT : R0 STARTADD H
; R1 STARTADD L
; R2 BYTECOUNT H
; R3 BYTECOUNT L

PUBLIC CAL_IP_LEN
PUBLIC IP_CHK
PUBLIC GEN_IP_CHK

OBUF EQU E000H
IBUF EQU F000H

BOH EQU 16
; MEM
BOTCP EQU 30H
TCPHEADLEN EQU 31H
IPHEADLEN EQU 32H
OUTLENH EQU 39H
OUTLENL EQU 3AH

IP0 EQU 3CH ; 3CH-3FH ; SET
THE IP
IP1 EQU 3DH
IP2 EQU 3EH
IP3 EQU 3FH

CAL_IP_LEN:
; RETURN A FOR PROTOCOL TYPE
    MOV DPTR,#IBUF
    MOV DPL,#BOH ;( skip
dma & nic header )
    MOVX A,@DPTR
;GET HEADER LEN
    ANL A,#0FH
    MOV B,#4
    MUL AB
    MOV IPHEADLEN,A
    MOV DPL,#BOH+16 ; GET
THE CURRENT IP
    MOVX A,@DPTR
    MOV IP0,A ;1
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV IP1,A ;2
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR

MOV IP2,A ;3
INC DPTR
MOVX A,@DPTR
MOV IP3,A ;4
MOV DPL,#BOH+9 ; RETURN PROTOCOL TYPE
MOVX A,@DPTR
RET

IP_CHK:
; A - 0 IF NO ERROR
    MOV R0,#HIGH(IBUF)
    MOV R1,#BOH
    MOV R2,#0
    MOV R3,IPHEADLEN
    LCALL CHECKSUM
    MOV A,R6
    ANL A,R7
    RET

; CONST
IPCHKSUM EQU 10
GEN_IP_CHK:
; PUT NEW LEN TO IP & NIC
    CLR C
    MOV A,IPHEADLEN
    ADD A,TCPHEADLEN
    ADD A,OUTLENL
    MOV R1,A
    MOV A,OUTLENH
    ADDC A,#0
    MOV R0,A
; IP LEN (H)
    MOV DPTR,#E000H+BOH+2
    MOVX @DPTR,A
    MOV A,R1
; IP LEN (L)
    INC DPTR
    MOVX @DPTR,A
; + 14 BYTE NIC HEAD
    MOV A,R1
    ADD A,#14
    MOV R1,A
    MOV A,R0
    ADDC A,#0
    MOV R0,A
; CHECK IF LESS THAN #60 BYTE
    MOV A,#60
    SUBB A,R1
    CLR A
    SUBB A,R0
    JB A.7,GT
    MOV R1,#60
    MOV R0,#00
GT:
; NIC LEN (L)
    MOV A,R1

```

```
MOV    DPTR,#E000H
MOVX   @DPTR,A
MOV    A,R0
; NIC LEN (H)
MOV    DPTR,#E001H
MOVX   @DPTR,A
; SET TTL / CLEAR FLAGMENT /
CLEAR CHKSUM
MOV    DPTR,#E000H+BOH+6
; CLR FLAGMENT
CLR    A
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR ; SET TTL TO 30
MOV    A,#30
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
INC    DPTR
CLR    A ; CLR CHKSUM
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOVX   @DPTR,A
;
MOV    R0,#E0H
MOV    R1,#BOH
MOV    R2,#0
MOV    R3,IPHEADLEN
LCALL  CHECKSUM
MOV    DPTR,#OBUF
MOV    DPL,#BOH+IPCHKSUM
MOV    A,R6
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOV    A,R7
MOVX   @DPTR,A
RET
```

```

; NETWORK INTERFACE CONTROLLER
HANDLE MODULE (NIC_RECV)
; FOR USING WITH NSC DP83902A ST-
NIC (SEE DP83902A DATASHEET FOR
MORE DETAIL
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
; USING: MEM 21H

        EXTERN C_IN
        EXTERN C_OUT
        EXTERN STROUT
        EXTERN SHOWHEX
; UTIL FUNCTION
        EXTERN HEXSTR
; Convert HEX 2 ASCII
; INPUT : A - Hex Value
; Return : R0 - First Byte
;           R1 - Second Byte

PUBLIC RECV_PACKET

; Input Buffer
IBUFH EQU F0H
IBUFL EQU 00H
IBUF EQU F000H

; CONSTANT CONFIG DATA
MASTER_ADD EQU 0000H
SLAVE_ADD EQU 1000H
DESMACPTR EQU 2

; VAR
ISRBUF EQU 21H
; CONST ISRBUF POINTER (BIT)
PRX EQU 08H
PTX EQU 09H
RXE EQU 0AH
TXE EQU 0BH
OVW EQU 0CH
CNT EQU 0DH
RDC EQU 0EH
RST EQU 0FH
; (BIT)
MACMATCH EQU 1FH
ISRECV EQU 1AH

; DB "NIC_RECV"
; RECIEVE PACKET
; MOVE PACKET FROM NIC TO BUFFER
RECV_PACKET:
        PUSH DPH
        PUSH DPL

PAGE 0
        PUSH A
        CLR MACMATCH
        MOV DPTR,#SLAVE_ADD ; TO
        MOV A,#22H
        MOVX @DPTR,A
; BNRY -> RMSTRADR1 , 0 ->
RMSTRADR0
        MOV DPL,#03H
        MOVX A,@DPTR ; READ BNRY
        LCALL SHOWHEX
        MOV DPL,#09H
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPL,#08H
        CLR A
        MOVX @DPTR,A
; SET RBCR1 ,RBCR0
        MOV P1,#01H
        MOV DPL,#0BH ; SET
RBCR1
        MOV A,#00H
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPL,#0AH ; SET
RBCR0 (5BYTE HEADER)
        MOV A,#05H
        MOV R7,A
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPL,#00H ; START
        MOV A,#0AH
        MOVX @DPTR,A
; DUMMY READ HEADER 4 BYTE
        MOV DPTR,#IBUF

DMRDLP:
        PUSH DPH
        PUSH DPL
        MOV DPTR,#MASTER_ADD
        JNB P1.0,$
        MOVX A,@DPTR
        POP DPL
        POP DPH
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        LCALL SHOWHEX
        DJNZ R7,DMRDLP

DMYCHKDMA:
        MOV DPTR,#SLAVE_ADD
        MOV DPL,#07H
        MOVX A,@DPTR
        MOV ISRBUF,A
        JNB RDC,DMYCHKDMA
        LCALL STROUT
        DB "END DMY
RD",0DH,0AH,00H
; CHECK FOR BOARDCAST
        MOV DPTR,#IBUF
        MOVX A,@DPTR
        CJNE A,#1,MACNOTMATCH

```

```

        SETB MACMATCH
MACNOTMATCH:
        INC DPTR
        MOVX A,@DPTR
        MOV R5,A ; NXT PTR
        INC DPTR
        MOVX A,@DPTR
        MOV R7,A ;REMOTE
BYTECOUNT L
        INC DPTR
        MOVX A,@DPTR
        MOV R6,A ;REMOTE
BYTECOUNT H
        MOV A,R7
        SUBB A,#2
        MOV R7,A
        MOV A,R6
        SUBB A,#0
        MOV R6,A
        INC R6
;
        MOV DPTR,#SLAVE_ADD ; TO
PAGE 0
        MOV A,#22H
        MOVX @DPTR,A
; BNRY -> RMSTRADR1 , 2 ->
RMSTRADRO
        MOV DPL,#03H
        MOVX A,@DPTR ; READ BNRY
        MOV DPL,#09H
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPL,#08H
        MOV A,#2
        MOVX @DPTR,A
; SET RBCR1 ,RBCR0
        MOV P1,#01H
        MOV DPL,#0BH ; SET
RBCR1
        MOV A,R6
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPL,#0AH ; SET
RBCR0
        MOV A,R7
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPL,#00H ; START
        MOV A,#0AH
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPTR,#IBUF
RECV_LOOP:
        PUSH DPH
        PUSH DPL
        JNB P1.0,$ ; WAIT FOR PRQ
;
        MOV DPTR,#MASTER_ADD
        MOVX A,@DPTR
; WRITE TO BUFFER
        POP DPL
        POP DPH
        POP A
        POP DPL
        POP DPH
        RET
CHKDMA:
        MOV DPTR,#SLAVE_ADD
        MOV DPL,#07H
        MOVX A,@DPTR
        MOV ISRBUF,A
        LCALL SHOWHEX
        JNB RDC,CHKDMA ; CHECK
IF REMOTE DMA IS DONE
; Remote Read Done
        MOV DPTR,#SLAVE_ADD
        MOV A,#22H
        MOVX @DPTR,A
; NXTPTR -> BNRY
        MOV DPL,#03H
        MOV A,R5
        MOVX @DPTR,A
SETB ISRECV ; INFORM
APP THAT PACKET IS RECV
; (DEBUG SHOWOUT)
;     MOV DPTR,#IBUF
;     MOVX A,@DPTR
;     MOV R6,A
;     INC DPTR
;     MOVX A,@DPTR
;     INC A
;     MOV R7,A
;DBGSHWLP:
;     INC DPTR
;     MOVX A,@DPTR
;     LCALL SHOWHEX
;     DJNZ R6,DBGSHWLP
;     DJNZ R7,DBGSHWLP
;
;     MOV A,#0AH
;     LCALL C_OUT
;     MOV A,#0DH
;     LCALL C_OUT
;
        POP A
        POP DPL
        POP DPH
        RET

```

```

; NETWORK INTERFACE CONTROLLER
HANDLE MODULE (INIT_NIC)
; FOR USING WITH NSC DP83902A ST-
NIC (SEE DP83902A DATASHEET FOR
MORE DETAIL
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
; USING: MEM 21H
    EXTERN C_IN
    EXTERN C_OUT
    EXTERN STROUT
; UTIL FUNCTION
    EXTERN HEXSTR
    ; Convert HEX 2 ASCII
    ; INPUT : A - Hex Value
    ; Return : R0 - First Byte
    ;           R1 - Second Byte

PUBLIC INIT_NIC

; Input Buffer
IBUFH EQU F0H
IBUFL EQU 00H
; Output Buffer
OBUFH EQU E0H
OBUFL EQU 00H
; INTERNAL BUFFER (IF CHANGE, MODIFY
CONST ISRBUF POINTER BELOW IN MAIN
&NIC_xxxx)
ISRBUF EQU 21H
; CONST ISRBUF POINTER
PRX EQU 08H
PTX EQU 09H
RXE EQU 0AH
TXE EQU 0BH
OVW EQU 0CH
CNT EQU 0DH
RDC EQU 0EH
RST EQU 0FH

; CONSTANT CONFIG DATA
MASTER_ADD EQU 0000H
SLAVE_ADD EQU 1000H
; NIC MAC ADDRESS ( CHANGE HERE TO
YOUR PREFER MAC ADDRESS )
PHYMAC0 EQU 00H
PHYMAC1 EQU 40H
PHYMAC2 EQU 05H
PHYMAC3 EQU 50H
PHYMAC4 EQU 4FH
PHYMAC5 EQU 4BH
; INTERNAL REGISTER

PSTART EQU 01H ; PAGE
START (INIT <> 0)
PSTOP EQU 03FH ;
0000H-7F000 FOR SEND, 7F00H-FFFFH
FOR RECV
DCR EQU 00001000B ;
DATA CONFIGURATION REGISTER
TCR EQU 00000000B ;
TRANSMIT CONFIGURATION REGISTER
LBTCR EQU 00000010B ;
LOOPBACK MODE 1 TCR
RCR EQU 00000000B ;
RECEIVE CONTROL REGISTER [00h] -
normal
; +----- Broadcast
Recieve
IMR EQU 00001011B ;
INTERRUPT MASK REGISTER (IN NIC_ISR
TOO)
;
INIT_NIC:
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD
; PROGRAM CR FOR PAGE 0
    MOV A,#21H
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#0EH ;
INIT DCR
    MOV A,#DCR
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#0AH ;
CLEAR RBCR0 AND RBCR1
    CLR A
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#0BH
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#0CH ; INIT
RCR
    MOV A,#RCR
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#0DH ;
SET TO LOOPBACK 1 OR 2
    MOV A,#LBTCR
    MOVX @DPTR,A
; INIT BUFFER RING (PSTART &
PSTOP & BNRY)
    MOV DPL,#01H
    MOV A,#PSTART
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#03H
; BNRY = PSTOP
    MOV A,#PSTOP
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#02H
    MOV A,#PSTOP
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#07H ;
CLEAR ISR

```

```

        MOV    A,#0FFH                         RET
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPL,#0FH             ;
INIT IMR
        MOV    A,#IMR
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPTR,#SLAVE_ADD
; PROGRAM CR FOR PAGE 1
        MOV    A,#61H
        MOVX   @DPTR,A
; INIT PHYSICAL MAC ADDR ,
MCAST MAC ADDR , CUR POINTER
        MOV    DPL,#01H
        MOV    A,#PHYMAC0
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPL
        MOV    A,#PHYMAC1
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPL
        MOV    A,#PHYMAC2
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPL
        MOV    A,#PHYMAC3
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPL
        MOV    A,#PHYMAC4
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPL
        MOV    A,#PHYMAC5
        MOVX   @DPTR,A
; Set current Page Register to
PSTART
        INC    DPL
        MOV    A,#PSTART
        MOVX   @DPTR,A
;        MOV    DPL,#00H
;        MOV    A,#41
;        MOVX   @DPTR,A
;        INC    DPL
;        CLR    A
;        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPL
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPL,#00H      ; PUT
STNIC IN START MODE
        MOV    A,#22H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPL,#0DH             ;
INIT TCR
        MOV    A,#TCR
        MOVX   @DPTR,A
; READY
;
        LCALL  STROUT
        DB     "INIT_NIC
COMPLETE",0AH,0DH,00H
;

```

```

; TCP ACK Module
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

; Debug Serial routine
EXTERN S_INIT
EXTERN C_IN
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT

PUBLIC TCP_CHK_ACK
; CONST
IBUFH EQU F0H
OBUFH EQU E0H
BOH EQU 16 ; BEGIN OF IP
HEAD

BOTCP EQU 30H
TCPHEADLEN EQU 31H
IPHEADLEN EQU 32H
;
ACK0 EQU 33H
ACK1 EQU 34H
ACK2 EQU 35H
ACK3 EQU 36H
;
DATALEN_H EQU 36H
DATALEN_L EQU 37H
;(BIT)
ACKFAIL EQU 1EH

TCP_CHK_ACK:
    CLR ACKFAIL
    MOV DPH,#IBUFH
    MOV A,BOTCP
    ADD A,#8 ; TO ACK FIELD
    MOV DPL,A
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,ACK0,CHK_ACK_FAIL
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,ACK1,CHK_ACK_FAIL
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,ACK2,CHK_ACK_FAIL
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,ACK3,CHK_ACK_FAIL
    SJMP TCP_CHK_END

CHK_ACK_FAIL:
    SETB ACKFAIL

TCP_CHK_END:
    RET

; TCP CLOSE
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

; Debug Serial routine
EXTERN C_IN
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT

EXTERN CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
; R7 CHECKSUM L
;INPUT : R0 STARTADD H
; R1 STARTADD L
; R2 BYTECOUNT H
; R3 BYTECOUNT L

EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
; R1 - Src L
; R2 - Des H
; R3 - Des L
; R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L

EXTERN MOVBUF
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - DES H
; R1 - DES L
EXTERN SWAP_MAC
EXTERN SWAP_IP
EXTERN SWAP_PORT
EXTERN CREATE_ACK

EXTERN SEND_PACKET

; CREATE ACK AT THE
TCP HEAD
; INPUT : R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L
; USING R2,R3,R4,R5 AS
TEMP
EXTERN
CREATE_TCP_CHECKSUM
; CREATE TCP CHECKSUM
; INPUT : OUTLENH,OUTLENL
EXTERN GEN_IP_CHK
EXTERN CREATE_BLK_HEADER

PUBLIC TCP_CLOSE

TCPSTAT EQU 23H ; (BYTE)

```

```

TCPINUSE EQU 18H ;(BIT)
TCP_CONN EQU 19H ; (BIT)
WFIN EQU 1BH ; (BIT)
WACK EQU 1CH ; (BIT)

IBUF EQU F000H
OBUF EQU E000H
BOH EQU 16 ; BEGIN OF IP
HEAD
TCPFLAG EQU 22H ;(BYTE)
FIN EQU 10H ;(BIT)
SYN EQU 11H
RST EQU 12H
PSH EQU 13H
ACK EQU 14H
URG EQU 15H
; MEM
BOTCP EQU 30H
TCPHEADLEN EQU 31H
IPHEADLEN EQU 32H
ACK0 EQU 33H
ACK1 EQU 34H
ACK2 EQU 35H
ACK3 EQU 36H
DATALEN_H EQU 37H
DATALEN_L EQU 38H
OUTLENH EQU 39H
OUTLENL EQU 3AH
; EXPECTED NEXT INCOME SEQ
ESEQ0 EQU 2CH
ESEQ1 EQU 2DH
ESEQ2 EQU 2EH
ESEQ3 EQU 2FH
;
BLK_RSP_HEAD EQU FFC0H

TCP_CLOSE:
    JB TCP_CONN,ISCONN
    JNB WFIN,ISCONN
    RET
ISCONN:
    LCALL STROUT
    DB "CLOSE"
CONN",0AH,0DH,00H
    MOV OUTLENH,#0
    MOV OUTLENL,#0
    LCALL CREATE_BLK_HEADER
    ; PUT THE OLD ESEQ TO ACK NO.
    ;MOV
    DPTR,#OBUF+BOH+20+8
    ;MOV A,ESEQ0
    ;MOVX @DPTR,A
    ;INC DPTR
    ;MOV A,ESEQ1
    ;MOVX @DPTR,A
    ;INC DPTR
    ;MOV A,ESEQ2

;MOVX @DPTR,A
;INC DPTR
;MOV A,ESEQ3
;MOVX @DPTR,A
;MOV R6,#0
;MOV R7,#0
LCALL CREATE_ACK
; PUT SEQ TO OBUF
; MOV DPH,#HIGH(OBUF)
MOV A,BOTCP
ADD A,#4
MOV DPL,A
MOV A,ACK0
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,ACK1
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,ACK2
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,ACK3
MOVX @DPTR,A
; EXPECTED RETURN ACK NO.
CLR C
MOV A,#1
ADD A,ACK3
MOV ACK3,A
CLR A
ADDC A,ACK2
MOV ACK2,A
CLR A
ADDC A,ACK1
MOV ACK1,A
CLR A
ADDC A,ACK0
MOV ACK0,A
; PUT NEW WIN SIZE
MOV A,BOTCP
ADD A,#14
;MOV DPH,#E0H
MOV DPL,A
MOV A,#0EH
MOVX @DPTR,A
CLR A
INC DPTR
MOVX @DPTR,A
; SET TCP FLAG
MOV TCPFLAG,#0
SETB FIN
SETB ACK
MOV A,BOTCP
ADD A,#13
MOV DPL,A
MOV A,TCPFLAG
MOVX @DPTR,A
; CREATE NEW TCP CHECKSUM

```

```

LCALL CREATE_TCP_CHECKSUM ; TCP FIN
LCALL GEN_IP_CHK ; THESIS : DEVELOPMENT OF A
LCALL SEND_PACKET RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SETB WFIN SERVER
SETB WACK ; BY KRERK PIROMSOPA
; SJMP $ ; COMPUTER ENGINEER.
RET ; CHULALONGKORN UNIVERSITY

; Debug Serial routine
EXTERN C_IN
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT
EXTERN HEXSTR

EXTERN CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
; R7 CHECKSUM L
;INPUT : R0 STARTADD H
; R1 STARTADD L
; R2 BYTECOUNT H
; R3 BYTECOUNT L

EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
; R1 - Src L
; R2 - Des H
; R3 - Des L
; R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L

EXTERN MOVBUF
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - DES H
; R1 - DES L
EXTERN SWAP_MAC
EXTERN SWAP_IP
EXTERN SWAP_PORT
EXTERN SEND_PACKET
EXTERN CREATE_ACK
; CREATE ACK AT THE TCP HEAD
; INPUT : R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L
; USING R2,R3,R4,R5 AS
TEMP
EXTERN
CREATE_TCP_CHECKSUM ; CREATE TCP CHECKSUM
; INPUT : OUTLENH,OUTLENL
EXTERN GEN_IP_CHK
EXTERN CREATE_BLK_HEADER

PUBLIC TCP_FIN_RSP

TCPSTAT EQU 23H ; (BYTE)
TCPINUSE EQU 18H ;(BIT)
TCP_CONN EQU 19H ; (BIT)

```

```

WFIN EQU 1BH ; (BIT)
WACK EQU 1CH ; (BIT)

IBUF EQU F000H
OBUF EQU E000H
BOH EQU 16 ; BEGIN OF IP
HEAD
TCPFLAG EQU 22H ;(BYTE)
FIN EQU 10H ;(BIT)
SYN EQU 11H
RST EQU 12H
PSH EQU 13H
ACK EQU 14H
URG EQU 15H
; MEM
BOTCP EQU 30H
TCPHEADLEN EQU 31H
IPHEADLEN EQU 32H
ACK0 EQU 33H
ACK1 EQU 34H
ACK2 EQU 35H
ACK3 EQU 36H
DATALEN_H EQU 37H
DATALEN_L EQU 38H
OUTLENH EQU 39H
OUTLENL EQU 3AH
; EXPECTED NEXT INCOME SEQ
ESEQ0 EQU 2CH
ESEQ1 EQU 2DH
ESEQ2 EQU 2EH
ESEQ3 EQU 2FH
;
BLK_RSP_HEAD EQU FFC0H

TCP_FIN_RSP:
; LCALL STROUT
; DB
"TCPFIN",0AH,0DH,00H
MOV OUTLENH,#0
MOV OUTLENL,#0
LCALL CREATE_BLK_HEADER
MOV R6,#0
MOV R7,#1
LCALL CREATE_ACK
; PUT SEQ TO OBUF
MOV DPH,#HIGH(OBUF)
MOV A,BOTCP
ADD A,#4
MOV DPL,A
MOV A,ACK0
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,ACK1
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,ACK2
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,ACK3
MOVX @DPTR,A
; EXPECTED RETURN ACK NO.
CLR C
MOV A,#1
ADD A,ACK3
MOV ACK3,A
CLR A
ADDC A,ACK2
MOV ACK2,A
CLR A
ADDC A,ACK1
MOV ACK1,A
CLR A
ADDC A,ACK0
MOV ACK0,A
; PUT NEW WIN SIZE
MOV A,BOTCP
ADD A,#14
;MOV DPH,#E0H
MOV DPL,A
MOV A,#0EH
MOVX @DPTR,A
CLR A
INC DPTR
MOVX @DPTR,A
; SET TCP FLAG
MOV TCPFLAG,#0
JB WFIN,NOWFIN
SETB FIN
NOWFIN:
MOV TCPSTAT,#0 ; CLOSE
CONN
SETB ACK
MOV A,BOTCP
ADD A,#13
MOV DPL,A
MOV A,TCPFLAG
MOVX @DPTR,A
; CREATE NEW TCP CHECKSUM
LCALL CREATE_TCP_CHECKSUM
LCALL GEN_IP_CHK
LCALL SEND_PACKET
;
LCALL STROUT
DB "TERM SESS
",0AH,0DH,00H
;
RET

```

```

; TCP PUSH MODULE           BOH      EQU 16 ; BEGIN OF IP
; THESIS : DEVELOPMENT OF A HEAD
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB TCPFLAG EQU 22H ;(BYTE)
SERVER          FIN      EQU 10H ;(BIT)
; BY KRERK PIROMSOPA       SYN      EQU 11H
; COMPUTER ENGINEER.       RST      EQU 12H
; CHULALONGKORN UNIVERSITY PSH      EQU 13H
;                                     ACK      EQU 14H
; Debug Serial routine     URG      EQU 15H
EXTERN C_IN      ; MEM
EXTERN C_OUT     BOTCP   EQU 30H
EXTERN STROUT    TCPHEADLEN EQU 31H
EXTEN CHECKSUM  IPHEADLEN EQU 32H
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
;      R7 CHECKSUM L
;INPUT : R0 STARTADD H
;      R1 STARTADD L
;      R2 BYTECOUNT H
;      R3 BYTECOUNT L
ACK0     EQU 33H
ACK1     EQU 34H
ACK2     EQU 35H
ACK3     EQU 36H
DATALEN_H EQU 37H
DATALEN_L EQU 38H
OUTLENH   EQU 39H
OUTLENL   EQU 3AH

EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
;      R1 - Src L
;      R2 - Des H
;      R3 - Des L
;      ; R6 - Byte Count H
;      R7 - Byte Count L
; TCP SYN
; INPUT : R0 - DES H
;      R1 - DES L
; EXTERN SWAP_MAC
; EXTERN SWAP_IP
; EXTERN SWAP_PORT
; EXTERN CREATE_ACK
; CREATE ACK AT THE TCP HEAD
; INPUT : R6 - Byte Count H
;      ; R7 - Byte Count L
;      ; USING R2,R3,R4,R5 AS
; EXTERN
; CREATE_TCP_CHECKSUM
;      ; CREATE TCP CHECKSUM
;      ; INPUT : OUTLENH,OUTLENL
; EXTERN GEN_IP_CHK
; EXTERN CREATE_BLK_HEADER
; PUBLIC TCP_PSH_RSP
; INUSEFLAG EQU 23H
; TCPINUSE EQU 18H
IBUF    EQU F000H
OBUF    EQU E000H

TCP_PSH_RSP:
        LCALL CREATE_BLK_HEADER
        ; CREATE ACK NO
        MOV    R6,DATALEN_H
        MOV    R7,DATALEN_L
        LCALL CREATE_ACK
        ; PUT SEQ TO OBUF
        MOV    DPH,#E0H
        MOV    A,BOTCP
        ADD    A,#4
        MOV    DPL,A
        MOV    A,ACK0
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPTR
        MOV    A,ACK1
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPTR
        MOV    A,ACK2
        MOVX   @DPTR,A
        INC    DPTR
        MOV    A,ACK3
        MOVX   @DPTR,A
        ; PUT NEW WIN SIZE
        MOV    A,BOTCP
        ADD    A,#14
        ;MOV    DPH,#E0H
        MOV    DPL,A
        MOV    A,#20H
        ;MOV    A,#00H
        MOVX   @DPTR,A
        CLR    A
        ;MOV    A,#100
        INC    DPTR
        MOVX   @DPTR,A

```

```

; SET TCP FLAG ; TCP PUSH MODULE
MOV  TCPFLAG,#0 ; THESIS : DEVELOPMENT OF A
SETB ACK RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
MOV  A,BOTCP SERVER
ADD  A,#13 ; BY KRERK PIROMSOPA
MOV  DPL,A ; COMPUTER ENGINEER.
MOV  A,TCPFLAG ; CHULALONGKORN UNIVERSITY
MOVX @DPTR,A

; CREATE NEW TCP CHECKSUM ; ; Debug Serial routine
JUST ACK DO NOTHING EXTERN C_IN
MOV  OUTLENH,#0 EXTERN C_OUT
MOV  OUTLENL,#0 EXTERN STROUT
LCALL CREATE_TCP_CHECKSUM EXTERN SHOWHEX

LCALL GEN_IP_CHK
RET EXTERN CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
; R7 CHECKSUM L
;INPUT : R0 STARTADD H
; R1 STARTADD L
; R2 BYTECOUNT H
; R3 BYTECOUNT L

EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
; R1 - Src L
; R2 - Des H
; R3 - Des L
; R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L

EXTERN MOVBUF
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - DES H
; R1 - DES L
EXTERN SWAP_MAC
EXTERN SWAP_IP
EXTERN SWAP_PORT
EXTERN CREATE_ACK

EXTERN SEND_PACKET

; CREATE ACK AT THE TCP HEAD
; INPUT : R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L
; USING R2,R3,R4,R5 AS TEMP
EXTERN
CREATE_TCP_CHECKSUM ; CREATE TCP CHECKSUM
; INPUT : OUTLENH,OUTLENL
EXTERN GEN_IP_CHK
EXTERN CREATE_BLK_HEADER

PUBLIC TCP_SEND
; INPUT : R0 - SRC DATA H
; R1 - SRC DATA L
; R6 - Byte Count H

```

```

;      R7 - Byte Count L

INUSEFLAG EQU 23H
TCPINUSE EQU 18H ;(BIT)
WACK   EQU 1CH ; (BIT)

IBUF   EQU F000H
OBUF   EQU E000H
BOH    EQU 16 ; BEGIN OF IP
HEAD
TCPFLAG EQU 22H ;(BYTE)
FIN     EQU 10H ;(BIT)
SYN     EQU 11H
RST     EQU 12H
PSH     EQU 13H
ACK     EQU 14H
URG     EQU 15H
; MEM
BOTCP  EQU 30H
TCPHEADLEN EQU 31H
IPHEADLEN EQU 32H
ACK0   EQU 33H
ACK1   EQU 34H
ACK2   EQU 35H
ACK3   EQU 36H
DATALEN_H EQU 37H
DATALEN_L EQU 38H
OUTLENH EQU 39H
OUTLENL EQU 3AH
; EXPECTED NEXT INCOME SEQ
ESEQ0  EQU 2CH
ESEQ1  EQU 2DH
ESEQ2  EQU 2EH
ESEQ3  EQU 2FH
;
TMP    EQU 2AH
;
BLK_RSP_HEAD EQU      FFC0H
;

; SEND TCP DATA
TCP_SEND:
; INPUT : R0 - SRC DATA H
;          R1 - SRC DATA L
;          R6 - Byte Count H
;          R7 - Byte Count L
    MOV    OUTLENH,R6
    MOV    OUTLENL,R7
    MOV    R2,#HIGH(OBUF)
    MOV    R3,#LOW(OBUF)+56
    LCALL  MOVSTR
    LCALL  CREATE_BLK_HEADER
; PUT THE OLD ESEQ TO ACK NO.
    MOV    DPTR,#OBUF+BOH+20+8
    MOV    A,ESEQ0
    MOVX  @DPTR,A
    INC    DPTR

MOV    A,ESEQ1
MOVX  @DPTR,A
INC    DPTR
MOV    A,ESEQ2
MOVX  @DPTR,A
INC    DPTR
MOV    A,ESEQ3
MOVX  @DPTR,A
; PUT SEQ TO OBUF
    MOV    DPH,#HIGH(OBUF)
MOV    A,BOTCP
ADD   A,#4
MOV    DPL,A
MOV    A,ACK0
MOVX  @DPTR,A
INC    DPTR
MOV    A,ACK1
MOVX  @DPTR,A
INC    DPTR
MOV    A,ACK2
MOVX  @DPTR,A
INC    DPTR
MOV    A,ACK3
MOVX  @DPTR,A
; EXPECTED RETURN ACK NO.
CLR    C
MOV    A,OUTLENL
ADD   A,ACK3
MOV    ACK3,A
MOV    A,OUTLENH
ADDC  A,ACK2
MOV    ACK2,A
CLR    A
ADDC  A,ACK1
MOV    ACK1,A
CLR    A
ADDC  A,ACK0
MOV    ACK0,A
; PUT NEW WIN SIZE TO OUTLEN
MOV    A,BOTCP
ADD   A,#14
;MOV    DPH,#E0H
MOV    DPL,A
MOV    A,#22H
MOVX  @DPTR,A
MOV    A,#38H
INC    DPTR
MOVX  @DPTR,A
; SET TCP FLAG
MOV    TCPFLAG,#0
SETB  PSH
SETB  ACK
MOV    A,BOTCP
ADD   A,#13
MOV    DPL,A
MOV    A,TCPFLAG
MOVX  @DPTR,A

```

```

; CREATE NEW TCP CHECKSUM
LCALL  CREATE_TCP_CHECKSUM
LCALL  GEN_IP_CHK
LCALL  SEND_PACKET
SETB   WACK
RET

; TCP Synch MODULE
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

; Debug Serial routine
EXTERN S_INIT
EXTERN C_IN
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT

EXTERN CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
;      R7 CHECKSUM L
;INPUT  : R0 STARTADD H
;      R1 STARTADD L
;      R2 BYTECOUNT H
;      R3 BYTECOUNT L

EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT  : R0 - Src H
;      R1 - Src L
;      R2 - Des H
;      R3 - Des L
;      R6 - Byte Count H
;      R7 - Byte Count L

EXTERN MOVBUF
; Move Sequence of String
; INPUT  : R0 - DES H
;      R1 - DES L
EXTERN SWAP_MAC
EXTERN SWAP_IP
EXTERN SWAP_PORT
EXTERN CREATE_ACK
EXTERN
CREATE_TCP_CHECKSUM
; CREATE TCP CHECKSUM
; INPUT : OUTLENH,OUTLENL

PUBLIC TCP_SYN_RSP

TCPFLAG EQU 22H
FIN      EQU 10H
SYN      EQU 11H
RST      EQU 12H
PSH      EQU 13H
ACK      EQU 14H
URG      EQU 15H

INUSEFLAG EQU 23H
TCPINUSE EQU 18H

```

```

IBUF EQU F000H
OBUF EQU E000H
BLK_RSP_HEAD EQU      FFC0H
BOH          EQU 16 ; BEGIN OF IP
HEAD
; MEM
BOTCP EQU 30H
TCPHEADLEN EQU 31H
IPHEADLEN EQU 32H
ACK0 EQU 33H
ACK1 EQU 34H
ACK2 EQU 35H
ACK3 EQU 36H
;
OUTLENH EQU 39H
OUTLENL EQU 3AH

; TCP SYN
TCP_SYN_RSP:
    ; GET ALL IBUF TO OBUF
    MOV      DPTR,#IBUF
    MOVX   A,@DPTR
    ; GET THE LENGTH - 4B NIC FCS
    CLR     C
    SUBB   A,#4
    MOV     R7,A
    PUSH   A
    ; SAVE THE LENGTH L
    INC     DPTR
    MOVX   A,@DPTR
    SUBB   A,#0
    MOV     R6,A
    PUSH   A
    ; SAVE THE LENGTH H
    MOV     R0,#F0H
; GET ALL DATA (SKIP 2 HEADER)
    MOV     R1,#02H
    MOV     R2,#E0H
    MOV     R3,#02H
    LCALL  MOVSTR
    LCALL  SWAP_MAC
    LCALL  SWAP_IP
    LCALL  SWAP_PORT
    ; CREATE ACK NO ( old ack +1)
    MOV     R6,#0
    MOV     R7,#1
    LCALL  CREATE_ACK
    ; EXPECTED RETURN ACK NO.
    MOV     ACK0,#00H
    MOV     ACK1,#00H
    MOV     ACK2,#00H
    MOV     ACK3,#02H
    ; PUT SEQ TO OBUF
    MOV     DPH,#E0H
    MOV     A,BOTCP
    ADD    A,#4
    MOV     DPL,A
    CLR     A
    MOVX   @DPTR,A
    INC     DPTR
    CLR     A
    MOVX   @DPTR,A
    INC     DPTR
    CLR     A
    MOVX   @DPTR,A
    INC     DPTR
    MOV     A,#01H
    MOVX   @DPTR,A
    ; PUT NEW WIN SIZE
    MOV     A,BOTCP
    ADD    A,#14
    ;MOV    DPH,#E0H
    MOV     DPL,A
    MOV     A,#20H
    MOV     A,#00H
    MOVX   @DPTR,A
    CLR     A
    MOV     A,#100
    INC     DPTR
    MOVX   @DPTR,A
    ; SET TCP & INUSED FLAG
    SETB   ACK
    MOV     A,BOTCP
    ADD    A,#13
    MOV     DPL,A
    MOV     A,TCPFLAG
    MOVX   @DPTR,A
    SETB   TCPINUSE
    ; CREATE NEW TCP CHECKSUM
    MOV     OUTLENH,#0
    MOV     OUTLENL,#0
    LCALL  CREATE_TCP_CHECKSUM
    ; PUT NEW LEN
    POP    A
    MOV     DPTR,#E001H
    MOVX   @DPTR,A
    POP    A
    MOV     DPTR,#E000H
    MOVX   @DPTR,A
    ; SAVE PACKET HEADER FOR TCP-
SEND
    ; ETH HEAD & IPHEAD
    MOV     R0,#E0H
    MOV     R1,#02H
    MOV     R2,#HIGH
(BLK_RSP_HEAD)
    MOV     R3,#LOW
(BLK_RSP_HEAD)
    MOV     R6,#0
    MOV     R7,#34
    LCALL  MOVSTR
    ; TCP HEAD
    MOV     R0,#E0H
    MOV     R1,BOTCP

```

```

        MOV    R2,#HIGH
(BLK_RSP_HEAD)
        MOV    R3,#LOW
(BLK_RSP_HEAD)+34
        MOV    R6,#0
        MOV    R7,#20
        LCALL  MOVSTR
; SET TCP HEAD LEN
        MOV
DPTR,#BLK_RSP_HEAD+46
        MOV    A,#50H
        MOVX   @DPTR,A
        LCALL  STROUT
        DB    "SAVE
HEAD",0AH,0DH,00H
        RET

; NETWORK INTERFACE CONTROLLER
; HANDLE MODULE (NIC_RECV)
; FOR USING WITH NSC DP83902A ST-
; NIC (SEE DP83902A DATASHEET FOR
; MORE DETAIL)
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
; USING: MEM 21H

        EXTERN C_IN
        EXTERN C_OUT
        EXTERN STROUT
        EXTERN SHOWHEX
; UTIL FUNCTION
        EXTERN HEXSTR
; Convert HEX 2 ASCII
; INPUT : A - Hex Value
; Return : R0 - First Byte
;           R1 - Second Byte
        EXTERN CHK_RING

PUBLIC RECV_PACKET

; Input Buffer
IBUFH  EQU  F0H
IBUFL  EQU  00H
IBUF   EQU  F000H

; CONSTANT CONFIG DATA
MASTER_ADD  EQU  0000H
SLAVE_ADD   EQU  1000H
DESMACPTR   EQU  2
PSTART      EQU  01H      ; PAGE
START (INIT <> 0)
PSTOP       EQU  03FH     ;
0000H-7F000 FOR SEND, 7F00H-FFFFH
FOR RECV

; VAR
ISRBUF  EQU  21H
; CONST ISRBUF POINTER (BIT)
PRX     EQU  08H
PTX     EQU  09H
RXE    EQU  0AH
TXE    EQU  0BH
OVW    EQU  0CH
CNT    EQU  0DH
RDC    EQU  0EH
RST    EQU  0FH
; (BIT)
MACMATCH EQU 1FH
ISRECV  EQU  1AH
;

```

```

TMP EQU 2AH

; DB "NIC_RECV"
; RECEIVE PACKET
; MOVE PACKET FROM NIC TO BUFFER
RECV_PACKET:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    PUSH A
; CLR EX0
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD+7
    MOV A,#1
    MOVX @DPTR,A
    CLR MACMATCH
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD ; TO
PAGE
    MOV A,#62H
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#07H
    MOVX A,@DPTR
    MOV TMP,A ; Curr
PAGE
    MOV DPL,#00H
    MOV A,#22H
    MOVX @DPTR,A
; BNRY -> RMSTRADR1 , 0 ->
RMSTRADR0
    MOV DPL,#03H
    MOVX A,@DPTR ; READ BNRY
    INC A
    CJNE
A,#PSTOP+1,DMRDEQPSTOP
    MOV A,#PSTART
DMRDEQPSTOP:
    MOV R4,A
    CJNE A,TMP,CONN
; LCALL STROUT
; DB "END RX",0DH,0AH,00H
    LJMP ENDRX

CONN:
; LCALL SHOWHEX
    MOV DPL,#09H
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#08H
    CLR A
    MOVX @DPTR,A
; SET RBCR1 ,RBCR0
    MOV P1,#01H
    MOV DPL,#0BH ; SET
RBCR1
    MOV A,#00H
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#0AH ; SET
RBCR0 (5BYTE HEADER)
    MOV A,#05H
    MOV R7,A

; MOVX @DPTR,A
; MOV DPTR,#MASTER_ADD
; MOVX A,@DPTR
; MOV DPTR,#SLAVE_ADD ;
START
    MOV A,#0AH
    MOVX @DPTR,A
; DUMMY READ HEADER 4 BYTE
    MOV DPTR,#IBUF
DMRDLP:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    MOV DPTR,#MASTER_ADD
    JNB P1.0,$
    MOVX A,@DPTR
    POP DPL
    POP DPH
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
; LCALL SHOWHEX
    DJNZ R7,DMRDLP
DMYCHKDMA:
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD
    MOV DPL,#07H
    MOVX A,@DPTR
    MOV ISRBUF,A
    JNB RDC,DMYCHKDMA
; LCALL STROUT
; DB "END DMY
RD",0DH,0AH,00H
; CHECK FOR BOARDCAST
    MOV DPTR,#IBUF
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,#1,MACNOTMATCH
    SETB MACMATCH
MACNOTMATCH:
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV R5,A ; NXT PTR
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV R7,A ;REMOTE
BYTECOUNT L
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV R6,A ;REMOTE
BYTECOUNT H
    MOV A,R7
    ADD A,#2
    MOV R7,A
    MOV A,R6
    ADDC A,#0
    MOV R6,A
    INC R6

```

```

        MOV    DPTR,#SLAVE_ADD ; TO
PAGE 0
        MOV    A,#22H
        MOVX   @DPTR,A
; BNRY -> RMSTRADR1 , 2 ->
RMSTRADR0
        MOV    A,R4
        MOV    DPL,#09H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPL,#08H
        MOV    A,#2
        MOVX   @DPTR,A
; SET RBCR1 ,RBCR0
        MOV    P1,#01H
        MOV    DPL,#0BH      ; SET
RBCR1
        MOV    A,R6
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPL,#0AH      ; SET
RBCR0
        MOV    A,R7
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPL,#00H      ; START
        MOV    A,#0AH
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPTR,#IBUF
RECV_LOOP:
        PUSH   DPH
        PUSH   DPL
        JNB    P1.0,$ ; WAIT FOR PRQ

        MOV
DPTR,#MASTER_ADD
        MOVX   A,@DPTR
; WRITE TO BUFFER
        POP    DPL
        POP    DPH
        MOVX   @DPTR,A
; LCALL SHOWHEX
        INC    DPTR
        DJNZ   R7,RECV_LOOP
        DJNZ   R6,RECV_LOOP
        MOV    A,#'!'
        LCALL  C_OUT
CHKDMA:
        MOV    DPTR,#SLAVE_ADD
        MOV    DPL,#07H
        MOVX   A,@DPTR
        MOV    ISRBUF,A
; LCALL SHOWHEX
        JNB    RDC,CHKDMA      ; CHECK
IF REMOTE DMA IS DONE
; Remote Read Done
        MOV    DPTR,#SLAVE_ADD
        MOV    A,#22H
        MOVX   @DPTR,A
; NXTPTR -> BNRY

        MOV    DPL,#03H
        MOV    A,R5
        DEC    A
; CJNE A,TMP,NOTEQCURR
; LCALL SHOWHEX
;NOTEQCURR:
        MOVX   @DPTR,A
SETB   ISRECV ; INFORM
APP THAT PACKET IS RECV
ENDRX:
; (DEBUG SHOWOUT)
; MOV    DPTR,#IBUF
; MOVX   A,@DPTR
; MOV    R6,A
; INC    DPTR
; MOVX   A,@DPTR
; INC    A
; MOV    R7,A
;DBGSHWLP:
; INC    DPTR
; MOVX   A,@DPTR
; LCALL  SHOWHEX
; DJNZ   R6,DBGSHWLP
; DJNZ   R7,DBGSHWLP
; MOV    A,#0AH
; LCALL  C_OUT
; MOV    A,#0DH
; LCALL  C_OUT
;
; SETB   EX0
; POP    A
; POP    DPL
; POP    DPH
; RET

; ARP Module....
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

        EXTERN STROUT
        EXTERN SHOWHEX
        EXTERN SEND_PACKET
        EXTERN SWAP_MAC
        EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
;         R1 - Src L
;         R2 - Des H

```

```

;      R3 - Des L
;      R6 - Byte Count H
;      R7 - Byte Count L
PUBLIC ARP_RSP

BOH    EQU 16
IBUF   EQU F000H
; NIC MAC ADDRESS ( CHANGE HERE TO
YOUR PREFER MAC ADDRESS )
PHYMAC0  EQU 00H
PHYMAC1  EQU 40H
PHYMAC2  EQU 05H
PHYMAC3  EQU 50H
PHYMAC4  EQU 4FH
PHYMAC5  EQU 4BH
; MEM
IP0    EQU 3CH
IP1    EQU 3DH
IP2    EQU 3EH
IP3    EQU 3FH

NOT_ARP:
        LCALL STROUT
        DB "NOT ARP",0DH,0AH,00H
        RET

NOT_IP:
        LCALL STROUT
        DB "NOT MYIP",0DH,0AH,00H
        RET

ARP_RSP:
        ; CHECK IF ARP OR NOT (FRAME
TYPE = 0806H)
        MOV DPTR,#IBUF+14
        MOVX A,@DPTR
        CJNE A,#08H,NOT_ARP
        INC DPTR
        MOVX A,@DPTR
        CJNE A,#06H,NOT_ARP
        ; CHECK IF MATCH IP THEN
RESPONSE
        MOV DPL,#BOH+24
        MOV A,IP0
        LCALL SHOWHEX
        MOVX A,@DPTR
        LCALL SHOWHEX
        CJNE A,IP0,NOT_IP
        INC DPTR
        MOV A,IP1
        LCALL SHOWHEX
        MOVX A,@DPTR
        LCALL SHOWHEX
        CJNE A,IP1,NOT_IP
        INC DPTR
        MOV A,IP2
        LCALL SHOWHEX
        MOVX A,@DPTR

LCALL SHOWHEX
CJNE A,IP2,NOT_IP
INC DPTR
MOV A,IP3
LCALL SHOWHEX
MOVX A,@DPTR
CJNE A,IP3,NOT_IP
;

LCALL STROUT
DB "ARP RECV",0DH,0AH,00H
MOV R0,#F0H
MOV R1,#02H
MOV R2,#E0H
MOV R3,#02H
MOV R6,#00
MOV R7,#64
LCALL MOVSTR
MOV R0,#F0H
MOV R1,#BOH+8
MOV R2,#E0H
MOV R3,#BOH+18
MOV R6,#00
MOV R7,#10
LCALL MOVSTR ; TARGET ->
SENDERR
        MOV R0,#F0H
        MOV R1,#BOH+18
        MOV R2,#E0H
        MOV R3,#BOH+8
        MOV R6,#00
        MOV R7,#10
LCALL MOVSTR ; SENDER ->
TARGET
        MOV R0,#F0H
        MOV R1,#8
        MOV R2,#E0H
        MOV R3,#2
        MOV R6,#00H
        MOV R7,#06
LCALL MOVSTR ; GEN MAC
        MOV DPH,#E0H
        MOV DPL,#8
        MOV A,#PHYMAC0
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        MOV A,#PHYMAC1
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        MOV A,#PHYMAC2
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        MOV A,#PHYMAC3
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        MOV A,#PHYMAC4
        MOVX @DPTR,A

```

```

INC DPTR ; HTTP INPUT
MOV A,#PHYMAC5 ; THESIS : DEVELOPMENT OF A
; RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
; SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
; EXTERNSTROUT
; EXTERN SHOWHEX
; EXTERNSTR_CX_COMP
; EXTERNSTR_FIND_CHR

MOVX @DPTR,A ; EXTERN MOVSTR
MOV R0,#E0H ; Move Sequence of String
MOV R1,#8 ; INPUT : R0 - Src H
MOV R2,#E0H ; R1 - Src L
MOV R3,#BOH+8 ; R2 - Des H
MOV R6,#00H ; R3 - Des L
MOV R7,#06 ; R6 - Byte Count H
LCALL MOVSTR ; GEN MAC ; R7 - Byte Count L
MOV DPTR,#E000H ; EXTERN TCP_SEND
MOV A,#BOH+28 ; INPUT : R0 - SRC DATA H
MOVX @DPTR,A ; R1 - SRC DATA L
CLR A ; R6 - Byte Count H
MOVX @DPTR,A ; R7 - Byte Count L
MOV DPL,#BOH+6 ; EXTERN TCP_CLOSE
MOVX @DPTR,A ; EXTERN AUTH_CHECK
INC DPTR ; EXTERN HTTP_HEAD_SHOW
CLR A ; EXTERN HTTP_URL

MOVX @DPTR,A ; IBUF EQU F000H
LCALL SEND_PACKET ; BOH EQU 16 ; BEGIN OF IP HEAD
RET ; MEM
; BOTCP EQU 30H
; TCPHEADLEN EQU 31H
; IPHEADLEN EQU 32H
; DATALEN_H EQU 37H
; DATALEN_L EQU 38H
; MAXBLOCK EQU 200
; CURRH EQU DFFEH
; CURRL EQU DFFFH
; CNTH EQU DFFCH
; CNTL EQU DFFDH

PUBLIC HTTP_INIT
PUBLIC HTTP_IN
PUBLIC CHK_HTTP_STAT
PUBLIC HTTP_SEND

; RECV BUFF
HTTP_IBUF EQU D000H
; RECV BUF PTR OFFSET

```

```

CUR_DPH EQU 00H
CUR_DPL EQU 01H
; HTTP STAT / FLAG
HTTP_STAT EQU 24H
; BIT ADDRESSIBLE
HTTPSTART EQU 20H
HTTPPIN EQU 21H
HTTPSEND EQU 22H
HTTPCLOSE EQU 23H

HTTP_INIT:
    MOV HTTP_STAT,#0 ; CLEAR
STAT
    SETB HTTPSTART ; NOW
START
    MOV A,#D0H
    MOV DPTR,#HTTP_IBUF
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    MOV A,#02H
    MOVX @DPTR,A
    RET

HTTP_IN:
    SETB HTTPPIN
    MOV DPTR,#HTTP_IBUF      ;
MOV ALL DATA TO HTTP_IBUF
    MOVX A,@DPTR
    MOV R2,A
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV R3,A
    MOV A,BOTCP
    ADD A,TCPPHEADLEN
    MOV R0,#F0H
    MOV R1,A
    MOV R6,DATALEN_H
    MOV R7,DATALEN_L
    LCALL MOVSTR
    MOV A,R2
    MOV DPH,A
    MOV A,R3
    MOV DPL,A
    CLR A
    MOVX @DPTR,A      ;
TERMINATE THE STRING
    MOV DPTR,#HTTP_IBUF
    MOV A,R2
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    MOV A,R3
    MOVX @DPTR,A
    RET

CHK_HTTP_STAT:
    JB HTTPPIN,ISHTTPIN
    ; JMP IF DATA ALREADY IN

;     LCALL STROUT
;     DB "HTTP:NOTIN",0AH,0DH,00H
;     RET ; WAIT FOR DATA TO
INPUT
ISHTTPIN:
    JNB HTTPCLOSE,ISNCLOSE ;
JMP IF NOT CLOSE
    ; LCALL STROUT
    ; DB
    "HTTP:WCLOSE",0AH,0DH,00H
    RET ; ALREADY CLOSE WAIT
FOR NEXT SESSION
ISNCLOSE:
    JNB HTTPSEND,ISNSEND ;
JMP IF NOT SENDING YET
    LCALL TCP_CLOSE ; TIME TO
CLOSE CONN
    ; LCALL STROUT
    ; DB
    "HTTP:CLOSE",0AH,0DH,00H
    SETB HTTPCLOSE
    RET

ISNSEND:
    ; LCALL STROUT
    ; DB
    "HTTP:ISNSEND",0AH,0DH,00H
    MOV DPTR,#HTTP_IBUF+1
    MOVX A,@DPTR
    CLR C
    SUBB A,#4 ; GO BACK 4BYTE
TO CHECK CRLF(CRLF(END OF HTTP)
    MOV R2,A
    MOV DPL,#00H
    MOVX A,@DPTR
    SUBB A,#0
    MOV R1,A
    LCALL STR_CX_COMP
    DB 0DH,0AH,0DH,0AH,00H
    CJNE R0,#0,ISNDONE ; JMP IF
NOT DONE
    LCALL STROUT
    DB "HTTP-RSP",0AH,0DH,00H
; LCALL AUTH_CHECK
    LCALL HTTP_URL
; MOV R0,#HIGH
(Response_TEST)
; MOV R1,#LOW
(Response_TEST)
; MOV R6,#0
; MOV R7,#239
; MOV R6,#HIGH(281)
; MOV R7,#LOW(281)
; LCALL HTTP_SEND
    SETB HTTPSEND

ISNDONE:
; LCALL STROUT
; DB "HTTP:NEND",0AH,0DH,00H

```

```

RET                                MOVX A,@DPTR
                                    ADD A,R7
HTTP_SEND:                         MOVX @DPTR,A
; CHECK FOR ODD                      MOV DPTR,#CURRH
                                    MOVX A,@DPTR
                                    ADDC A,R6
                                    SJMP CONT
ISODD:                            MOVX @DPTR,A
                                    MOV DPTR,#CNTH
                                    ADD A,#1
                                    MOV R7,A
                                    MOV A,R6
                                    ADDC A,#0
                                    MOV R6,A
CONT:                             MOV DPTR,#CNTH
                                    MOV A,R6
                                    MOVX @DPTR,A
                                    MOV A,R7
                                    MOV DPTR,#CNTL
                                    MOVX @DPTR,A
                                    MOV DPTR,#CURRH
                                    MOV A,R0
                                    MOVX @DPTR,A
                                    MOV DPTR,#CURRL
                                    MOV A,R1
                                    MOVX @DPTR,A
; START SEND LOOP
SENDLOOP:                          MOV DPTR,#CURRH
                                    MOVX A,@DPTR
                                    MOV R0,A
                                    MOV DPTR,#CURRL
                                    MOVX A,@DPTR
                                    MOV R1,A
                                    MOV DPTR,#CNTL
                                    MOVX A,@DPTR
                                    CLR C
                                    SUBB A,#MAXBLOCK
                                    MOV R5,A
                                    MOV DPTR,#CNTH
                                    MOVX A,@DPTR
                                    SUBB A,#0
                                    MOV R4,A
                                    JNB A.7,SENDGT
                                    MOV DPTR,#CNTH
                                    MOVX A,@DPTR
                                    MOV R6,A
                                    MOV DPTR,#CNTL
                                    MOVX A,@DPTR
                                    MOV R7,A
                                    SJMP TOSEND
SENDGT:                           MOV R6,#0
                                    MOV R7,#MAXBLOCK
TOSEND:                           ; SET NEXT POINTER & COUNTER
                                    MOV DPTR,#CURRL
                                    MOVX A,@DPTR
                                    ADD A,R7
                                    MOVX @DPTR,A
                                    MOV DPTR,#CURRH
                                    MOVX A,@DPTR
                                    ADDC A,R6
                                    MOVX @DPTR,A
                                    MOV DPTR,#CNTH
                                    MOV A,R4
                                    MOVX @DPTR,A
                                    MOV DPTR,#CNTL
                                    MOV A,R5
                                    MOVX @DPTR,A
                                    LCALL TCP_SEND
; LCALL STROUT
; DB "HTTP SEND
OUT",0DH,0AH,00H
; CHECK IF CNT >0
                                    MOV DPTR,#CNTL
                                    MOVX A,@DPTR
                                    MOV R5,A
                                    MOV DPTR,#CNTH
                                    MOVX A,@DPTR
                                    CJNE R5,#0,CHKEND
                                    CJNE A,#0,CHKEND
                                    SJMP ENDHTTPSEND
CHKEND:                          JNB A.7,SENDLOOP
ENDHTTPSEND:                      RET

```

```

; Main Module....
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

; EXTERN DEBUGMAIN
; Debug Serial routine
    EXTERN S_INIT
    EXTERN C_IN
    EXTERN C_OUT
    EXTERN STROUT
    EXTERN Ser_isr

; NIC HANDLER ROUTINE
    EXTERN INIT_NIC
    EXTERN SEND_PACKET
    EXTERN RECV_PACKET
    EXTERN NIC_ISR

; ICMP HANDLER
    EXTERN CAL_IP_LEN
;OUTPUT : A PROTOCOL TYPE
    EXTERN ICMP_RSP

; ARP HANDLER
    EXTERN ARP_RSP

; TCP HANDLER
    EXTERN TCP_RSP
    EXTERN TCP_CLOSE

; UTIL FUNCTION
    EXTERN HEXSTR
; Convert HEX 2 ASCII
; INPUT : A - Hex Value
; Return : R0 - First Byte
;           R1 - Second Byte

; HTTP_UTIL
    EXTERN CHK_HTTP_STAT

    EXTERN INIT_TIMER
    EXTERN ISR_TIMER

; STATUS (BYTE)
STAT EQU 23H
HTTPSTAT EQU 24H
;(BIT)
ISRECV EQU 1AH
MACMATCH EQU 1FH
;
; Start of Main Program
    ORG 0000H
    LJMP MAIN

;=====Interrupt Vector
Table=====
; External Interrupt 0 (INT0)
    ORG 0003H
    LJMP NIC_ISR
    RETI
; Timer 0 Overflow (T0)
    ORG 000BH
    LJMP ISR_TIMER
    RETI
; External Interrupt 1 (INT1)
    ORG 0013H
; LJMP NIC_ISR
    LJMP 8013H
    RETI
; Timer 1 Overflow (T1)
    ORG 001BH
    LJMP 801BH
    RETI
; Serial Interrupt
    ORG 0023H
    LJMP Ser_isr

;=====
=====

MAIN:
; SWITCH TO BLANK 0
    CLR RS0
    CLR RS1
    MOV SP,#50H
; CLR STATUS BYTE
    MOV STAT,#0H
    MOV HTTPSTAT,#0H
;LCALL S_INIT
    LCALL STROUT
    DB 0AH,0DH,"Thesis :
Development of A Reconfigurable
Embedded Web Server",0AH,0D
    DB " By : Krerk Piromsopa
(Computer Engineer Chulalongkorn
University)"
    DB 0AH,0DH,00H
    LCALL INIT_NIC
    SETB EX0
    LCALL INIT_TIMER
    SETB EA

MAIN_LOOP:
    JNB ISRECV,NOPACKET ; ;
;CHECK IF PACKET RECV
    CLR EX0
ISPACKET:
    CLR ISRECV
    JB MACMATCH,NOT_BRDCAST
    LCALL STROUT
    DB "BCAST
Recv.",0Ah,0Dh,00h

```

```

        LCALL ARP_RSP           ; NETWORK INTERFACE CONTROLLER
        SJMP END_CHK            ; HANDLE MODULE (NIC_ISR)
NOT_BRDCAST:
        LCALL STROUT
        DB "Recv.",0Ah,0Dh,00h ; ; FOR USING WITH NSC DP83902A ST-
        LCALL CAL_IP_LEN ; CAL IP ; NIC (SEE DP83902A DATASHEET FOR
HEADER LEN FOR OTHER USE ; MORE DETAIL)
; [A] CONTENT IP ; THESIS : DEVELOPMENT OF A
PROTOCOL TYPE ; RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
                SERVER
                ; BY KRERK PIROMSOPA
                ; COMPUTER ENGINEER.
                ; CHULALONGKORN UNIVERSITY
                ; USING: MEM 21H
                EXTERN C_IN
                EXTERN C_OUT
                EXTERN STROUT
                EXTERN SHOWHEX
; UTIL FUNCTION
                EXTERN HEXSTR
                ; Convert HEX 2 ASCII
                ; INPUT : A - Hex Value
                ; Return : R0 - First Byte
                ; R1 - Second Byte
RING IS NOT EMPTY
                EXTERN RECV_PACKET
                PUBLIC NIC_ISR
                PUBLIC SEND_PACKET
NOT_ICMP:
                CJNE A,#01,NOT_ICMP
                LCALL ICMP_RSP ; ICMP
HANDLER
                SJMP END_CHK
NOT_TCP:
                CJNE A,#06,NOT_TCP
                LCALL STROUT
                DB "TCP",0DH,0AH,00H
; LCALL WATCHDOG
                LCALL TCP_RSP ; TCP
HANDLER
NOT_TCP:
END_CHK:
                LCALL RECV_PACKET
                JB ISRECV,ISPACKET ;
                SETB EX0
NOPACKET:
                JNB 19H,NOCONN
                JB 1CH,ISWAIT
                JB 1BH,ISWAIT
                ; Do Server Job Here....
                CLR EX0
                LCALL CHK_HTTP_STAT
                SETB EX0
NOCONN:
                ; Do Another Job Here....
ISWAIT:
                LJMP MAIN_LOOP
                END
; Input Buffer
                IBUFH EQU FOH
                IBUFL EQU 00H
; Output Buffer
                OBUF EQU E000H
                OBUFH EQU E0H
                OBUFL EQU 00H
; CONSTANT CONFIG DATA
                MASTER_ADD EQU 0000H
                SLAVE_ADD EQU 1000H
                PSTOP EQU 3FH
                PSTART EQU 01H
                ISRBUF EQU 21H
; CONST ISRBUF POINTER
                PRX EQU 08H
                PTX EQU 09H
                RXE EQU 0AH
                TXE EQU 0BH
                OVW EQU 0CH
                CNT EQU 0DH
                RDC EQU 0EH
                RST EQU 0FH
IMR EQU 00011011B ; INTERRUPT MASK REGISTER (EDIT IN
INTERRUPT MASK REGISTER (EDIT IN
NIC_INIT TOO)
TMP EQU 2AH

```

```

TRBUF EQU      041H ; TRANSFER
BUFFER (NIC LOCAL) DO NOT MATCH
WITH(PSTART&PSTOP)
; SEND PACKET
; MOVE BUFFER TO NIC THEN TRANSMIT
SEND_PACKET:
    LCALL STROUT
    DB 'TX',0AH,0DH,00H
;     MOV DPH,#OBUFH
;     MOV DPL,#OBUFL
    MOV DPTR,#OBUF
    MOVX A,@DPTR
    MOV R1,A
; GET LOW BYTE
    MOV R7,A
    INC DPTR ; INC COUNTER
    MOVX A,@DPTR
    MOV R0,A
; GET HIGH BYTE
    MOV R6,A
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD
CHK SNDNOW:
    MOVX A,@DPTR
; CHECK IF STILL SENDING OR NOT.
    CJNE A,#26H,SEND_NOTNOW
; IF DO THEN WAIT(POOLLING).
    JMP
    CHK SNDNOW
SEND NOTNOW:
; CLR EX0
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD
    MOV DPL,#0AH ; SET
RBCR[0,1] RSAR[0,1]
    MOV A,R1
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#0BH
    MOV A,R0
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#08H ; SET
RSAR[0,1]
    MOV A,00H
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#09H
    MOV A,#TRBUF
; THE START OF TRANSFER PAGE
    MOVX @DPTR,A
; SET RD[2,1,0] -> [0,1,0]
    MOV DPL,#00H
    MOV A,#12H ; Remote
Write
    MOVX @DPTR,A
;     MOV DPH,#OBUFH
;     MOV DPL,#OBUFL
    MOV DPTR,#OBUF+2
;     INC DPTR
; SKIP 2 BYTE LENGTH
;     INC DPTR
    INC R6
    PUSH DPH
    PUSH DPL
WDMALP2:
WDMALP1:
    POP DPL
    POP DPH
    MOVX A,@DPTR
    INC DPTR
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    JNB P1.0,$ ; WAIT
FOR PRQ
    MOV DPTR,#MASTER_ADD
    MOVX @DPTR,A
;     LCALL SHOWHEX
;     DJNZ R7,WDMALP1
;     DJNZ R6,WDMALP2
WDMA_DONE:
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD+07H
;     MOV DPL,#07H
; READ ISR
    MOVX A,@DPTR
    MOV ISRBUF,A
    JNB RDC,WDMA_DONE
;     JNB RDC,WDMALP1
    POP DPL
    POP DPH
; CLEAR RDC
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD+07H
    MOV A,#40H
    MOVX @DPTR,A
; Set TPSR , TBCR1 , TBCR0
    MOV DPTR,#SLAVE_ADD+04H
;     MOV DPL,#04H ;TPSR
    MOV A,#TRBUF
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR ;TBCR0
    MOV A,R1
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR ;TBCR1
    MOV A,R0
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPL,#00H
    MOV A,#26H
; Transmit Packet
    MOVX @DPTR,A
;     LCALL STROUT
    DB '..Complete',0AH,0DH,00H
;

```

```

;      SETB  EX0          ;  

        RET  
  

; INTERRUPT SERVICE ROUTINE FOR NIC  

NIC_ISR:  

        PUSH  DPH  

        PUSH  DPL  

        PUSH  A  

;           CLR      EX1      ;  

DISABLE INT1  

        CLR      EX0  
  

;           LCALL  STROUT  

;           DB      0AH,0DH,"ISR :",00H  

;  

        MOV     DPTR,#SLAVE_ADD      ;  

CHANGE TO PAGE 0  

        MOVX   A,@DPTR  

        ANL    A,#00111111B  

        MOVX   @DPTR,A  

        MOV    DPL,#07H      ;  

READ ISR  

        MOVX   A,@DPTR  

        MOV    ISRBUF,A  

;  

;           PUSH  A  

;           LCALL  SHOWHEX  

;           LCALL  STROUT  

;           DB      0AH,0DH,00H  

;           POP   A  
  

        JNB    PRX,NOT_PRX      ;  

CHECK IF PRX (PACKET RECV)  

IS_DAT:  

;           LCALL  STROUT  

;           DB      "START RDMA  

READ",0Dh,0Ah,00h  

           LCALL  RECV_PACKET  

;           LCALL  STROUT  

;           DB      "RDMA DONE",0DH,0AH,00H  

NOT_PRX:  

;  

;           LCALL  CHK_RING  

;           CJNE   A,#00,IS_DAT  

;  

        MOV     DPTR,#SLAVE_ADD+7  

; WRITE TO ISR TO CLEAR INT  

        MOV     A,#0FFH  

        MOVX   @DPTR,A  
  

        MOV     DPL,#0FH      ;  

CLEAR IMR  

        MOV     A,#0  

        MOVX   @DPTR,A

```

```

; String Utility...
; By Kerk Piromsopa
;
    EXTERN C_OUT

    PUBLIC SHOWHEX
; PRINT OUT HEX TO SERIAL
; INPUT : A - HEX VALUE

    PUBLIC HEXSTR
; Convert HEX 2 ASCII
; INPUT : A - Hex Value
; Return : R0 - First Byte
;           R1 - Second Byte
    PUBLIC STRHEX
; CONVERT STR TO VALUE
; INPUT : R0 - First Byte
;           R1 - Second Byte
; Return : a - Hex Value

    PUBLIC MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
;           R1 - Src L
;           R2 - Des H
;           R3 - Des L
;           R6 - Byte Count H
;           R7 - Byte Count L

    PUBLIC MOVBUF
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - DES H
;           R1 - DES L

STRTABLE     DB
"0123456789ABCDEF"

HEXSTR:
    PUSH  A
    PUSH  DPH
    PUSH  DPL
    MOV   DPTR,#STRTABLE
    MOV   R1,A
    SWAP A
    ANL  A,#0FH
    MOVC A,@A+DPTR
    MOV   R0,A
    MOV   A,R1
    ANL  A,#0FH
    MOVC A,@A+DPTR
    MOV   R1,A
    POP   DPL
    POP   DPH
    POP   A
    RET

SHOWHEX:
    MOV   B,A
    MOV   A,R0
    PUSH A
    MOV   A,R1
    PUSH A
    MOV   A,B
    PUSH A
    LCALL HEXSTR
    MOV   A,R0
    LCALL C_OUT
    MOV   A,R1
    LCALL C_OUT
    MOV   A,'x'
    LCALL C_OUT
    POP   A
    MOV   B,A
    POP   A
    MOV   R1,A
    POP   A
    MOV   R0,A
    MOV   A,B
    RET

STRHEX:
    MOV   A,R0
    JB   A.6,ALPHA1
    SJMP DIGIT1
ALPHA1:
    ADD  A,#9
DIGIT1:
    ANL  A,#0FH
    SWAP A
;    LCALL SHOWHEX
    PUSH A
    MOV   A,R1
    JB   A.6,ALPHA2
    SJMP DIGIT2
ALPHA2:
    ADD  A,#9
DIGIT2:
    ANL  A,#0FH
    MOV   R1,A
;    LCALL SHOWHEX
    POP   A
    ORL  A,R1
;    LCALL SHOWHEX
    RET

MOVSTR:
    PUSH A
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    INC  R6
MOVSTR_LOOP:
    MOV   DPH,R0
    MOV   DPL,R1
;
    CLR   A

```

```

    MOVC A,@A+DPTR ; TCP Module
; ; THESSIS : DEVELOPMENT OF A
; ; RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
; ; SERVER
; ; BY KRERK PIROMSOPA
; ; COMPUTER ENGINEER.
; ; CHULALONGKORN UNIVERSITY

; ; Debug Serial routine
    INC DPTR      EXTERN S_INIT
    MOV R2,DPH    EXTERN C_IN
    MOV R3,DPL   EXTERN C_OUT
    DJNZ R7,MOVSTR_LOOP EXTERN STROUT
    DJNZ R6,MOVSTR_LOOP EXTERN HEXSTR
    POP DPL      ; Convert HEX 2 ASCII
    POP DPH      ; INPUT : A - Hex Value
    POP A        ; Return : R0 - First Byte
    RET         ;     R1 - Second Byte

MOVBUF:           ; NIC HANDLER ROUTINE
    POP DPH      ;get in-line
    string address from stack
    POP DPL
    ;PUSH A
    MOVBUFLoop:  EXTERN CHECKSUM
    CLR A        ;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
    MOVC A,@A+DPTR ;Read ;     R7 CHECKSUM L
    next byte.    ;INPUT : R0 STARTADD H
    INC DPTR     ;     R1 STARTADD L
    ;Bump pointer. ;     R2 BYTECOUNT H
    CJNE A,#0,MOVBUF1 ;     R3 BYTECOUNT L
    SJMP END2BUF

MOVBUF1:          EXTERN MOVSTR
    PUSH DPH    ; Move Sequence of String
    PUSH DPL    ; INPUT : R0 - Src H
    MOV DPH,R0  ;     R1 - Src L
    MOV DPL,R1  ;     R2 - Des H
    MOVX @DPTR,A ;     R3 - Des L
    INC DPTR    ;     R6 - Byte Count H
    MOV R0,DPH  ;     R7 - Byte Count L
    MOV R1,DPL
    POP DPL
    POP DPH
    SJMP MOVBUFLoop

END2BUF:          EXTERN MOVBUF
    ;POP A
    CLR A
    JMP @A+DPTR ;Return to ; Move Sequence of String
    program.    ; INPUT : R0 - DES H
                ;     R1 - DES L

; ; TCP HANDLER ROUTINE
; ; EXTERN TCP_SYN_RSP
; ; EXTERN TCP_CHK_ACK
; ; EXTERN TCP_PSH_RSP
; ; EXTERN TCP_FIN_RSP
; ; EXTERN TCP_CHK_ISEQ
; ; EXTERN INIT_TCP_SEND
; ; EXTERN CHECK_TCP_SEND

; ; WEB SERVER COMMAND
; ; EXTERN HTTP_INIT
; ; EXTERN HTTP_IN
; ; EXTERN CHK_HTTP_STAT
; ; EXTERN START_TIMER

```

```

PUBLIC TCP_RSP
HTTP_PORT EQU 80

OBUF EQU E000H
OBUFH EQU 0E0H
IBUF EQU F000H
IBUFH EQU 0F0H

TCPFLAG EQU 22H ;(BYTE)
FIN EQU 10H ;(BIT)
SYN EQU 11H
RST EQU 12H
PSH EQU 13H
ACK EQU 14H
URG EQU 15H

STAT EQU 23H ; (BYTE)
TCPINUSE EQU 18H ; (BIT) 0 - LISTEN ,
1 - SYNRECV
TCPCON EQU 19H ; (BIT) 0 - WAIT FOR
OPEN, 1 - CONNECTION ESTABLISH
WFIN EQU 1BH ; (BIT) 0 - NO WAIT ,
1 - WAIT FOR FIN
WACK EQU 1CH ; (BIT) 0 - NOWAIT ,
1 - WAIT FOR ACK PACKET
ACKFAIL EQU 1EH ; (BIT) 0 - PASS , 1 -
FAIL
NOT_ESEQ EQU 1DH ; (BIT) 0 - PASS , 1
- NOMATCH

BOH EQU 16
; MEM
BOTCP EQU 30H
TCPHEADLEN EQU 31H
IPHEADLEN EQU 32H
DATALEN_H EQU 37H
DATALEN_L EQU 38H
TCPPORT EQU 3BH

TCP_RSP:
;CREATE PSUEDO HEADER FROM
LAST 12 BYTE OF IP
    MOV R0,#IBUFH
    MOV R1,#BOH+8
    MOV R2,#OBUFH
    MOV R3,#00H
    MOV R6,#00H
    MOV R7,#12
    LCALL MOVSTR
    MOV DPTR,#OBUF
    CLR A ; INSERT 0 TO
TTL FIELD
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    INC DPTR ; CLEAR IP
CHKSUM & REPLACE WITH TCP LENGTH

MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOVX @DPTR,A
;
;GET IP HEADER LEN
MOV DPH,#IBUFH
MOV DPL,#BOH+2
MOVX A,@DPTR
MOV DATALEN_H,A
INC DPTR
MOVX A,@DPTR
MOV DATALEN_L,A
MOV A,IPHEADLEN
ADD A,#BOH ; %A CONTENT
THE BEGIN OF TCP HEADER
MOV BOTCP,A
ADD A,#3
MOV DPL,A
MOVX A,@DPTR
; GET TCP PORT
MOV TCPPORT,A
MOV A,BOTCP
ADD A,#12 ; ADD 12 BYTE
TO GET TCP HEADER LEN (H)
MOV DPL,A
MOVX A,@DPTR
SWAP A
ANL A,#0FH
MOV B,#4
MUL AB ; %A
CONTENT THE LEN OF HEADER
MOV TCPHEADLEN,A
MOV DPH,#OBUFH
; MOV DPL,#3
; MOVX @DPTR,A ; PUT THE
LEN TO PSUEDO HEADER
CLR C
MOV A,DATALEN_L
SUBB A,IPHEADLEN
MOV DATALEN_L,A
MOV A,DATALEN_H
SUBB A,#0
MOV DATALEN_H,A
MOV DPL,#2 ; PUT LEN
TO PSUEDO HEADER
MOVX @DPTR,A
MOV A,DATALEN_L
INC DPTR
MOVX @DPTR,A
; MOVE TO OBUF (SKIP 12 BYTE
PSUEDO HEADER) FOR DO CHECKSUM
MOV R7,DATALEN_L
MOV R6,DATALEN_H
MOV R0,#IBUFH
MOV R1,BOTCP
MOV R2,#OBUFH

```

```

        MOV    R3,#12 ; FOR 12 BYTE
PSUEDO HEADER
        LCALL  MOVSTR
; PAD 1 ZERO
        MOV    DPH,R2
        MOV    DPL,R3
        MOV    A,#00H
        MOVX   @DPTR,A
;
        MOV    R0,#OBUFH
        MOV    R1,#00H
        MOV    A,DATALEN_L
        CLR    C
        JB     ACC.0,ODD
        ADD    A,#12 ; + PSUEDO
HEADER
        SJMP   ODD_NXT
ODD:
        ADD    A,#13
ODD_NXT:
        MOV    R3,A
        MOV    A,DATALEN_H
        ADDC  A,#0
        MOV    R2,A
        LCALL  CHECKSUM
        CJNE   R6,#0,TCP_FAIL
        CJNE   R7,#0,TCP_FAIL
        SJMP   TCP_CHKSUM_PASS
TCP_FAIL:
        LCALL  STROUT
        DB     "TCP CHKSUM
FAIL",0AH,0DH,00H
        RET
TCP_CHKSUM_PASS:
        LCALL  STROUT
        DB     "TCP CHECKSUM
PASS",0AH,0DH,00H
; RECALC FOR TRUE DATALEN
        CLR    C
        MOV    A,DATALEN_L
        SUBB  A,TCPHEADLEN
        MOV    DATALEN_L,A
        MOV    A,DATALEN_H
        SUBB  A,#0
        MOV    DATALEN_H,A
;-----
        MOV    DPTR,#IBUF
        MOV    A,BOTCP
        ADD    A,#13 ; FIND THE FLAG
BYTE
        MOV    DPL,A
        MOVX  A,@DPTR
        MOV    TCPFLAG,A
        JNB   SYN,NOT_SYN
        JB    TCPINUSE,TCP_FAIL_INUSE
        SJMP  NOTINUSE
TCP_FAIL_INUSE:
;

        LCALL  STROUT
        DB     "FAIL : TCP
INUSE",0AH,0DH,00H
        RET
NOTINUSE:
;

        MOV    A,TCPPORT
        CJNE  A,#HTTP_PORT,NOT_HTTP_PORT ;
CHECK IF NOT HTTP_PORT
        SJMP   PORTMATCH
NOT_HTTP_PORT:
        LCALL  STROUT
        DB     "NOT HTTP",0AH,0DH,00H
        RET
PORTMATCH:
        LCALL  HTTP_INIT
        LCALL  TCP_SYN_RSP      ;
PACKET IS SYNC
        LCALL  STROUT
        DB     "SYN
COMPLETE",0AH,0DH,00H
        SETB   WACK ; MUST WAIT
FOR TCPACK
        LCALL  SEND_PACKET
        LCALL  START_TIMER
        RET
NOT_SYNC:
        LCALL  TCP_CHK_ISEQ   ;
CHECK FOR INCOMING SEQ
        JB
NOT_ESEQ,TCP_FAIL_NOTSEQ
        JNB
TCPINUSE,TCP_FAIL_NOCONN      ;
CHECK IF CONN
        JNB   ACK,NO_ACK
; PACKET GOT ACK
; Check for EXPECTED ACK no...
        LCALL  TCP_CHK_ACK
        JB    ACKFAIL,TCP_ACK_FAIL
        SETB   TCPCON ; TCP
NOW CONNECTING
        LCALL  STROUT
        DB     "ACK PASS",0AH,0DH,00H
        CLR    WACK
NO_ACK:
; IF WACK IS SET MUST WAIT ...
DO NOTHING
        JNB   WACK,NOWACK
        LCALL  STROUT
        DB     "WACK",0AH,0DH,00H
; CHECK IF SEND QUEUE IS
EMPTY
;           LCALL
CHECK_TCP_SEND
        RET
NOWACK:
;
```

```

JNB    FIN,NOT_FIN          ; TCP Util Module (MISC...)
; THESSIS : DEVELOPMENT OF A
; RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
; SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY

; Debug Serial routine
EXTERN S_INIT
EXTERN C_IN
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT

EXTERN CHECKSUM
;OUTPUT : R6 CHECKSUM H
;      R7 CHECKSUM L
;INPUT  : R0 STARTADD H
;      R1 STARTADD L
;      R2 BYTECOUNT H
;      R3 BYTECOUNT L

EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
;      R1 - Src L
;      R2 - Des H
;      R3 - Des L
;      R6 - Byte Count H
;      R7 - Byte Count L

EXTERN MOVBUF
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - DES H
;      R1 - DES L
EXTERN SWAP_MAC
EXTERN SWAP_IP

PUBLIC CREATE_ACK
; CREATE ACK AT THE TCP HEAD
; INPUT : R6 - Byte Count H
;      R7 - Byte Count L
; USING R2,R3,R4,R5 AS TEMP
PUBLIC SWAP_PORT
PUBLIC CREATE_TCP_CHECKSUM
; CREATE TCP CHECKSUM
; INPUT : OUTLENH,OUTLENL

PUBLIC TCP_CHK_ISEQ
; CHECK FOR EXPECTED
INCOMING SEQ
PUBLIC CREATE_BLK_HEADER

TCPFLAG EQU 22H
FIN      EQU 10H
SYN      EQU 11H
RST      EQU 12H

```

PSH EQU 13H		ADD A,#4 ; FOR IBUF SEQ
ACK EQU 14H	NO	MOV DPL,A
URG EQU 15H		MOVX A,@DPTR
INUSEFLAG EQU 23H		MOV R2,A
TCPINUSE EQU 18H ;(BIT)		INC DPTR
NOT_ESEQ EQU 1DH ;(BIT)		MOVX A,@DPTR
IBUF EQU F000H		MOV R3,A
OBUF EQU E000H		INC DPTR
BLK_RSP_HEAD EQU FFC0H		MOVX A,@DPTR
BOH EQU 16 ; BEGIN OF IP		MOV R4,A
HEAD		INC DPTR
; MEM		MOVX A,@DPTR
BOTCP EQU 30H		;MOV R5,A
TCPHEADLEN EQU 31H		CLR C
IPHEADLEN EQU 32H		ADD A,R7
OUTLENH EQU 39H		MOV ESEQ3,A
OUTLENL EQU 3AH		MOV A,R4
; EXPECTED NEXT INCOME SEQ		ADDC A,R6
ESEQ0 EQU 2CH		MOV ESEQ2,A
ESEQ1 EQU 2DH		MOV A,R3
ESEQ2 EQU 2EH		ADDC A,#0
ESEQ3 EQU 2FH		MOV ESEQ1,A
SWAP_PORT:		MOV A,R2
MOV R0,#F0H ; SWAP		ADDC A,#0
PORT ADDRESS		MOV ESEQ0,A
MOV R1,BOTCP		; OUTPUT TO OBUF
MOV R2,#E0H		MOV DPH,#E0H
MOV R3,BOTCP		MOV A,BOTCP
INC R3 ;(+2 BYTE FOR	NO	ADD A,#8 ; FOR OBUF ACK
DES PORT)		
INC R3		MOV DPL,A
MOV R6,#0		MOV A,ESEQ0
MOV R7,#2		MOVX @DPTR,A
LCALL MOVSTR		INC DPTR
MOV R0,#F0H		MOV A,ESEQ1
MOV R1,BOTCP		MOVX @DPTR,A
INC R1 ;(+2 BYTE FOR		INC DPTR
DES PORT)		MOV A,ESEQ2
INC R1		MOVX @DPTR,A
MOV R2,#E0H		INC DPTR
MOV R3,BOTCP		MOV A,ESEQ3
MOV R6,#0		MOVX @DPTR,A
MOV R7,#2		; COMPLETE
LCALL MOVSTR		RET
RET		
;		;
CREATE ACK AT THE TCP HEAD		CREATE_TCP_CHECKSUM:
;		LCALL STROUT
INPUT : R6 - Byte Count H		DB "GEN TCP
;		CHKSUM",0AH,0DH,00H
R7 - Byte Count L		; GEN PSUEDO HEADER
;		MOV R0,#E0H
USING R2,R3,R4,R5 AS TEMP		MOV R1,#16+8
;		MOV R2,#C0H
SET ESEQ[0..4]		MOV R3,#00
CREATE_ACK:		MOV R6,#0
MOV DPH,#F0H		
MOV A,BOTCP		

```

MOV    R7,#12
LCALL MOVSTR
MOV    DPTR,#C000H
CLR    A
MOVX   @DPTR,A
; PUT LEN TO PSUEDO HEAD
MOV    DPL,#3
MOV    A,OUTLENL
ADD    A,TCPHEADLEN
PUSH   A
MOVX   @DPTR,A
CLR    A
ADDC   A,OUTLENH
MOV    DPL,#2
PUSH   A
MOVX   @DPTR,A
; CLEAR OBUF CHECKSUM
MOV    DPH,#E0H
MOV    A,BOTCP
ADD    A,#16
MOV    DPL,A
CLR    A
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOVX   @DPTR,A
; COPY TCP HEAD & DATA
MOV    R0,#E0H
MOV    R1,BOTCP
MOV    R2,#C0H
MOV    R3,#12
POP    A
MOV    R6,A
POP    A
MOV    R7,A
PUSH   A ; LEN L
MOV    A,R6
PUSH   A ; LEN H
LCALL MOVSTR
; RUN CHECKSUM
MOV    R0,#C0H
MOV    R1,#00H
POP    A
MOV    R2,A
POP    A
MOV    R3,A
CLR    C
ADD    A,#12 ; ADD PSUDO
HEAD LEN
MOV    R3,A
MOV    A,R2
ADDC  A,#0
MOV    R2,A
LCALL CHECKSUM
MOV    DPH,#E0H ; PUT
BACK THE CHKSUM
MOV    A,BOTCP
ADD    A,#16
MOV    DPL,A
MOV    A,R6
MOVX  @DPTR,A
MOV    A,R7
INC    DPTR
MOVX  @DPTR,A
LCALL STROUT
DB
"CHKSUM_CMP",0DH,0AH,00H
RET

TCP_CHK_ISEQ:
; CHECK FOR EXPECTED INCOMING SEQ
CLR    NOT_ESEQ
MOV    DPH,#F0H
MOV    A,BOTCP
ADD    A,#4 ; FOR IBUF SEQ
NO
MOV    DPL,A
MOVX  A,@DPTR
CJNE  A,ESEQ0,WRONG_SEQ
INC    DPTR
MOVX  A,@DPTR
CJNE  A,ESEQ1,WRONG_SEQ
INC    DPTR
MOVX  A,@DPTR
CJNE  A,ESEQ2,WRONG_SEQ
INC    DPTR
MOVX  A,@DPTR
CJNE  A,ESEQ3,WRONG_SEQ
SJMP  ETCP_ISEQ
WRONG_SEQ:
SETB  NOT_ESEQ
ETCP_ISEQ:
RET

CREATE_BLK_HEADER:
; UPDATE IDENT NO.
MOV
DPTR,#BLK_RSP_HEAD+14+5
MOVX  A,@DPTR
ADD   A,#2
MOVX  @DPTR,A
MOV
DPTR,#BLK_RSP_HEAD+14+4
MOVX  A,@DPTR
ADDC  A,#0
MOVX  @DPTR,A
; MOV TO OBUF
MOV    R0,#HIGH
(BLK_RSP_HEAD)
MOV    R1,#LOW
(BLK_RSP_HEAD)
MOV    R2,#HIGH(obuf)
MOV    R3,#LOW(obuf)+2
MOV    R6,#0
MOV    R7,#53

```

```

LCALL MOVSTR ; PHP-LITE SCRIPT INTERPRET
MOV IPHEADLEN,#20 ; THESIS : DEVELOPMENT OF A
MOV TCPHEADLEN,#20 RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
MOV BOTCP,#2+14+20 SERVER
RET ; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
EXTERN C_IN
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT
EXTERN SHOWHEX
EXTERN HEXSTR
EXTERN STRHEX

EXTERN MOVSTR
EXTERN EXPRESSION
EXTERN ISCHAR
EXTERN ISNUM
EXTERN INITSYMTABLE
EXTERN SETVAR
EXTERN GETTOKEN
EXTERN DOINP
EXTERN DOOUTP
EXTERN DOIF
EXTERN DOWHILE
EXTERN DOSTRCONV
EXTERN PHPENV
PUBLIC GETDAT
PUBLIC SKPDLM
PUBLIC SEMICOLONEND
PUBLIC PHP
PUBLIC DOSTATEMENTS

STOP EQU 0
VAR EQU 1
WHILE EQU 2
IF EQU 3
ECHO EQU 4
INP EQU 5
OUTP EQU 6
COMMA EQU 7
OB EQU 8
CB EQU 9
SCOLON EQU 10
START EQU 11
PLUS EQU 12
MINUS EQU 13
DOT EQU 14
CONST EQU 15
EQ EQU 16
STRCONV EQU 17
ERROR EQU FFH

; ORG 0000H
; LJMP PHPMAIN

;PAGE 0

```

```

;-----  

;R2 - curptr h  

;R3 - curptr l  

;R4 -  

;R5 -  

;R6 - TMP  

;R7 - TMP  

;-----  

;PAGE 1 FOR OTHER MODULE

VARNAME EQU 0DFA0H ; 256
BYTE BUFFER
VARBUFF EQU 0DFA8H
SYMBUFF EQU 0DFC0H
EXPOUT EQU 0DF00H ; FIRST 2
BYTE DPH,DPL
ASSBUFF EQU 0DF90H ; ASSIGN
BUFFER

DOECHO:  

; ECHO DATA -> ECHO (EXP);  

LCALL STROUT  

DB "ECHO",0DH,0AH,00H
LCALL GETTOKEN
CJNE A,#OB,NOTOB
LCALL EXPRESSION
MOV DPTR,#EXPOUT+2

ECHOLOOP:  

MOVX A,@DPTR
INC DPTR
CJNE A,#00,ECHOEMIT
SJMP SEMICOLONEND

ECHOEMIT:  

MOV R6,A
LCALL EMIT_CHAR
SJMP ECHOLOOP

NOTOB:  

SEMICOLONEND:  

LCALL GETTOKEN
CJNE A,#SCOLON,SEMICOLONEND
RET

DOASSIGN:  

;  

LCALL STROUT
DB "ASSIGN",00H
SETB RS0
MOV R0,#HIGH(SYMBUFF)
MOV R1,#LOW(SYMBUFF)
MOV R2,#HIGH(ASSBUFF)
MOV R3,#LOW(ASSBUFF)
MOV R6,#0
MOV R7,#8
LCALL MOVSTR
CLR RS0
LCALL GETTOKEN

CJNE A,#EQ,NOTEQ
SJMP ASSIGNEXP

NOTEQ:  

ENDASSIGN:  

; LJMP SEMICOLONEND ;
ALREADY END WITH SEMICOLON
LCALL STROUT
DB "END ASSIGN",00H
RET

ASSIGNEXP:  

LCALL EXPRESSION
SETB RS0
MOV R0,#HIGH(ASSBUFF)
MOV R1,#LOW(ASSBUFF)
MOV R2,#HIGH(VARNAME)
MOV R3,#LOW(VARNAME)
MOV R6,#0
MOV R7,#8
LCALL MOVSTR
MOV R0,#HIGH(EXPOUT+2)
MOV R1,#LOW(EXPOUT+2)
MOV R2,#HIGH(VARBUFF)
MOV R3,#LOW(VARBUFF)
MOV R6,#0
MOV R7,#24
LCALL MOVSTR
CLR RS0
LCALL SETVAR
SJMP ENDASSIGN

DOSTATEMENTS:  

; CHECK FOR MATCH FUNCTION
; IF MATCH JUMP TO ROUTINE
STMLOOP:  

LCALL GETTOKEN
CJNE A,#WHILE,NOTWHITE
LCALL DOWHILE
SJMP STMLOOP

NOTWHITE:  

CJNE A,#IF,NOTIF
LCALL DOIF
SJMP STMLOOP

NOTIF:  

CJNE A,#ECHO,NOTECHO
LCALL DOECHO
SJMP STMLOOP

NOTECHO:  

CJNE A,#INP,NOTINP
LCALL DOIOP
SJMP STMLOOP

NOTINP:  

CJNE A,#OUTP,NOTOUTP
LCALL DOOUTP
SJMP STMLOOP

NOTOUTP:  

CJNE A,#VAR,NOTVAR
LCALL DOASSIGN

```

```

SJMP STMLOOP
NOTVAR:
CJNE
A,#STRCONV,NOTSTRCONV
LCALL DOSTRCONV
SJMP STMLOOP
NOTSTRCONV:
; NOT SUPPORT / END SO RETURN
LCALL SHOWHEX
LCALL STROUT
DB "END STATEMENTS",00H
RET

MOV DPL,R3
MOVX A,@DPTR
MOV R6,A ; CURR DAT
INC DPTR
MOVX A,@DPTR
MOV R7,A ; LOOK AHEAD
MOV R2,DPH
MOV R3,DPL
POP A
POP DPL
POP DPH
RET

FINDESC:
; FIND THE ESC BLOCK <%
LCALL GETDAT
CJNE R6,#00,CHKESC
SJMP ENDFINDESC
CHKESC:
CJNE R6,'<',TOEMIT
CJNE R7,'%',TOEMIT
LCALL GETDAT ; SKIP \%\
SJMP ENDFINDESC
TOEMIT:
LCALL EMIT_CHAR
SJMP FINDESC ; LOOP
ENDFINDESC:
RET

SKPDLIM:
; skip delimiter
LCALL GETDAT
CJNE R6,' ',NOTBLK ; IF ''
THEN SKIP
SJMP SKPDLIM
NOTBLK:
CJNE R6,#0DH,NOT0D ; IF
0DH THEN SKIP
SJMP SKPDLIM
NOT0D:
CJNE R6,#0AH,NOT0A ; IF 0AH
THEN SKIP
SJMP SKPDLIM
NOT0A:
; CHECK IF END ESC BLOCK
CJNE R6,'%',ENDSKPDLIM
CJNE R7,'>',ENDSKPDLIM
LCALL GETDAT ; SKIP >
LCALL FINDESC
CJNE R6,#0,SKPDLIM ;
SHOULD NOT BE HERE
ENDSKPDLIM:
RET

PHPMAIN:
PHP:
PUSH DPH

```

```

PUSH DPL
; INIT STACK & POINTER
LCALL INITSYMTABLE
LCALL PHPENV
MOV DPTR,#D000H
MOV A,#HIGH(D002H)
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,#LOW(D002H)
MOVX @DPTR,A
MOV R2,#HIGH(B020H)
MOV R3,#LOW(B020H)
LCALL FINDESC
CJNE R6,#0,PHPDO
SJMP PHPEND

PHPDO:
LCALL DOSTATEMENTS

PHPEND:
POP DPL
POP DPH
RET

; Computer Engineer Senior Project
; String Routine
; By Krerk Piromsopa (3817166)
; Date : 29 July 1998 (0.2a)
; Rewrite / Optimize for Thesis
; Date : 23 February 2000
; Reversion : 0.3a

EXTERN SHOWHEX

; Usage Internal MEM : 2BH
; String must Terminate with null (00H)
TMP EQU 2BH
NUL EQU 00H

PUBLIC STR_CX_COMP
; Compare CODE String with EX DATA
String
; Input
; R1 - Hi byte address pointer to STR1
; R2 - Low byte address pointer to STR1
; using
; R3 - Hi byte address pointer to CODE
STR2 ( not use )
; R4 - Low byte address pointer to CODE
STR2 ( not use )
; now change to immediate
; Output
; R0 - 0 if same
; 1 if difference
STR_CX_COMP:
    POP DPH      ;get in-line
    string address from stack
    POP DPL
    MOV R3,DPH
    MOV R4,DPL

NXT_CHR:
    MOV DPH,R1
    MOV DPL,R2
    MOVX A,@DPTR
    INC DPTR
    MOV R1,DPH
    MOV R2,DPL
    MOV TMP,A
    MOV DPH,R3
    MOV DPL,R4
; MOV A,#0
    CLR A
    MOVC A,@A+DPTR
    INC DPTR
    MOV R3,DPH
    MOV R4,DPL
; MOV TMP,R5
    CJNE A,#NUL,STR_NOT_NULL
    SJMP STR_NULL

STR_NOT_NULL:

```

```

        CJNE
A,TMP,STR_CX_COMP_NOTEQ ; Output
                        ; R0 - 0 if same
                        ;      1 if not found..
;END
STR_NULL:
        MOV  R0,#0
        SJMP STR_END_RET
STR_CX_COMP_NOTEQ:
        MOV  R0,#1
STR_END:
        CLR  A
        MOVC A,@A+DPTR
        CJNE A,#00H,STR_END_SRC
        SJMP STR_END_RET
STR_END_SRC:
        INC  DPTR
        SJMP STR_END
STR_END_RET:
        CLR  A
        JMP  @A+DPTR

        PUBLIC STR_FIND CHR
; Find First Position of CHAR in String
; Input
; R1 - Character to find
; DPTR - Pointer to the String. ; End with
NUL
; Output
; R0 - OFFSET
;      FF if not found..
STR_FIND CHR:
        MOV  R0,#00H
        MOV  TMP,R1
STR_FIND_LOOP:
        MOVC A,@DPTR
        CJNE
A,TMP,STR_FIND CHR_NOTEQ
        RET
STR_FIND CHR_NOTEQ:
        INC  R0
        INC  DPTR
        CJNE A,#NUL,STR_FIND_LOOP
STR_FIND CHR_NOTFOUND:
        MOV  R0,#FFH
        RET

        PUBLIC STR_NCX COMP
; COMPARE CHAR UNTIL NULL with CODE
DATA
; input
; R1 - Hi byte address pointer to STR1
; R2 - Low byte address pointer to STR1
; R3 - Hi byte address pointer to CODE
STR2
; R4 - Low byte address pointer to CODE
STR2

```

```

; HTTP AUTHENTICATION
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
    EXTERN C_OUT
    EXTERN STROUT
    EXTERN SHOWHEX
    EXTERNSTR_CX_COMP
    EXTERN STR_NCX_COMP
; COMPARE CHAR UNTIL NULL with CODE
DATA
; input
; R1 - Hi byte address pointer to STR1
; R2 - Low byte address pointer to STR1
; R3 - Hi byte address pointer to CODE
STR2
; R4 - Low byte address pointer to CODE
STR2
; Output
; R0 - 0 if same
; 1 if not found..
    EXTERN STR_FIND_CHR

    EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
;          R1 - Src L
;          R2 - Des H
;          R3 - Des L
;          R6 - Byte Count H
;          R7 - Byte Count L

    EXTERN HTTP_SEND
PUBLIC HTTP_HEAD_SHOW
PUBLIC AUTH_CHECK
PUBLIC AUTH_SHOW
PUBLIC BASE64DECODE
PUBLIC DECODE1

TMP EQU 2BH
;
HTTP_IBUF EQU D000H
AUTHDAT EQU DFE0H
FILEBUFF EQU B000H

AUTH_CHECK:
; RETURN 0 IF FOUND AUTHDAT
; SEND AUTH AND RETURN FF IF NOT
FOUND
    LCALL STROUT
    DB "CHECK
AUTH",0DH,0AH,00H
    MOV DPTR,#(HTTP_IBUF+2)
AUTH_CHECKFINDA:
    MOV R1,#'A'
    LCALL STR_FIND_CHR
;
    MOV A,DPH
    LCALL SHOWHEX
;
    MOV A,DPL
    LCALL SHOWHEX
    INC DPTR
    CJNE R0,#FFH,FOUND
    SJMP AUTH_NOTFOUND
FOUND:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    MOV R1,DPH
    MOV R2,DPL
    LCALL STR_CX_COMP
    DB "uthorization: Basic ",00H
;
    MOV A,R0
    LCALL SHOWHEX
    POP DPL
    POP DPH
    CJNE
R0,#0,AUTH_CHECKFINDA
    MOV A,DPL
    ADD A,#20
    MOV DPL,A
    MOV A,DPH
    ADDC A,#0
    MOV DPH,A
    SJMP AUTH_CHECKEND
AUTH_NOTFOUND:
    LCALL STROUT
    DB "NO AUTH",0DH,0AH,00H
    SJMP AUTH_SHOW
AUTH_CHECKEND:
    LCALL BASE64DECODE
    LCALL STROUT
    DB "AUTH
PASS",0DH,0AH,00H
    MOV R1,#HIGH(FILEBUFF+15)
    MOV R2,#LOW(FILEBUFF+15)
    MOV R3,#HIGH(AUTHDAT)
    MOV R4,#LOW(AUTHDAT)
    LCALL STR_NCX_COMP
    CJNE R0,#0,AUTH_NOTFOUND
; AUTH FAIL
    MOV A,#0
    RET

HTTP_HEAD_SHOW:
    MOV R0,#HIGH(RSP_HEAD)
    MOV R1,#LOW(RSP_HEAD)
    MOV R6,#HIGH(101)
    MOV R7,#LOW(101)
    LCALL HTTP_SEND
    LCALL STROUT
    DB "SEND HTTP
HEAD",0DH,0AH,00H

```

```

RET                                MOVX A,@DPTR
                                    INC DPTR
AUTH_SHOW:                         LCALL DECODE1
                                    PUSH A
                                    SWAP A
                                    ANL A,#03H
                                    ORL A,R1
                                    ; HERE COME DIGIT 1
                                    PUSH DPH
                                    PUSH DPL
                                    MOV DPH,R2
                                    MOV DPL,R3
                                    MOVX @DPTR,A
                                    LCALL SHOWHEX
                                    INC DPTR
                                    MOV R3,DPL
                                    MOV R2,DPH
                                    POP DPL
                                    POP DPH
                                    POP A
                                    SWAP A
                                    ANL A,#FOH
                                    MOV R1,A
                                    MOVX A,@DPTR
                                    INC DPTR
                                    LCALL DECODE1
                                    PUSH A
                                    RR A
                                    RR A
                                    ANL A,#0FH
                                    ORL A,R1
                                    ; HERE COME DIGIT 2
                                    PUSH DPH
                                    PUSH DPL
                                    MOV DPH,R2
                                    MOV DPL,R3
                                    MOVX @DPTR,A
                                    LCALL SHOWHEX
                                    INC DPTR
                                    MOV R3,DPL
                                    MOV R2,DPH
                                    POP DPL
                                    POP DPH
                                    POP A
                                    SWAP A
                                    ANL A,#FOH
                                    RL A
                                    RL A
                                    MOV R1,A
                                    MOVX A,@DPTR
                                    INC DPTR
                                    LCALL DECODE1
                                    ORL A,R1
                                    ; HERE COME DIGIT 3
                                    PUSH DPH
                                    PUSH DPL
;
;      MOV A,DPH
;      LCALL SHOWHEX
;      MOV A,DPL
;      LCALL SHOWHEX
;      MOV R2,#HIGH(AUTHDAT)
;      MOV R3,#LOW(AUTHDAT)
B64LOOP:
      MOVX A,@DPTR
      INC DPTR
      LCALL DECODE1
      RL A
      RL A
      MOV R1,A
;
```

```

        MOV    DPH,R2           DB    "</HTML> ",00H ;7
        MOV    DPL,R3
        MOVX   @DPTR,A
;     LCALL  SHOWHEX
        INC    DPTR
        MOV    R3,DPL
        MOV    R2,DPH
        POP    DPL
        POP    DPH
        MOVX   A,@DPTR
        CJNE   A,#0DH,B64LOOP
; TERMINATE STRING
        PUSH   DPH
        PUSH   DPL
        MOV    DPH,R2
        MOV    DPL,R3
        CLR    A
        MOVX   @DPTR,A
        POP    DPL
        POP    DPH
        RET

AUTH_TEXT:
;
000000000011111111122222222
2233333333344444444444
;
0123456789012345678901234567890123
4567890123456789
        DB    "HTTP/1.1 401
Authorization Required",0DH,0AH ;38
Byte
        DB    "Server: Krerk(EmWeb)/1.0
(Thesis)",0DH,0AH ; 35 Byte
        DB    "WWW-Authenticate: Basic
realm=",22h,"EmWeb",22h,0DH,0AH ; 39
Byte
        DB    "Connection:
close",0DH,0AH ; 19 Byte
        DB    "Content-Type:
text/html",0DH,0AH,0DH,0AH,0DH,0AH ;
29 Byte
        DB    "<HTML>" ;6
        DB    "<HEAD><TITLE>Kerk
(EmWeb)/Thesis</TITLE></HEAD>" ; 47
        DB    "<BODY>" ;6
        DB    "<H1>Authorization
Require</H1>" ; 30
        DB    "<P>Server <I>Kerk
(EmWeb)/1.0 (Thesis)</I> " ; 43
        DB    "Could not verify your user
name and password " ; 45
        DB    "to Access the Control
System..</P>" ; 34
        DB    "<A>Copy Right &copy;
Kerk Piromsopa.</A>" ; 41
        DB    "</BODY>" ;7

```

```

;
;      CONSOLE I/O ROUTINES AND
DRIVERS:
; =====
=====

; S_INIT - Initializes Serial port.
;
; C_IN  - waits for character from serial
port. Returns it in A.
; C_OUT - sends character in A.
; C_STS - console status. if char RXD,
C=1, A=char, else C=0.
; STROUT - Sends in-line character string
to console. String is terminated
;       by last character's MSB set.
Hence, can only handle 7 bit ASCII.
;
;*****
*****  

;  

; Baud rate manually set to desired rate
; Using TIMER 1
; This version uses 1x baud rate
;  

public S_INIT
public C_IN
public C_OUT
public STROUT
public Ser_isr
;  

;  

;Baud_Rate = Fosc/12 * (2^smode/32) /
(256-TH1)
;      where 2^smode = 2 for smode=1,
and 1 for smode=0
;      Fosc is oscillator frequency; and
TH1 is timer 1 reload value.
;TH1 = 256 - (Fosc/12 * (2^smode/32) /
Baud_Rate)
;  

;Fosc = 12MHz 16MHz 20MHz 11.0592
14.745618.4320smode
;Rate
;150  030H  --  --  040H
000H  --  0
;300  098H  075H  052H  0A0H
080H  060H  0
;600  0CCH  0BBH  0A9H  0D0H
0C0H  0B0H  0
;1200 0E6H  0DEH  0D5H  0E8H
0E0H  0D8H  0
;2400 0F3H  0EFH  0EAH  0F4H
0F0H  0ECH  0
;4800  *    *    0F5H  0FAH
0F8H  0F6H  0
;9600  --   --   *    0FDH
0FCH  0FBH  0
;  

;19200  --   --   --  0FDH
0FCH  0FBH  1
;38400  --   --   --  --
0FEH  --   1
;76800  --   --   --  --
0FFH  --   1
;* These baud rates available by using the
previous value, and setting SMOD=1
BaudLoad  equ  0FDh ;9600 baud
@ 11.059
;  

Ser_isr:
        reti
S_INIT:
        CLR   TR1
        MOV   SCON,#01011010B
;TI set indicates transmitter ready.
; mode
1,REN
        MOV   TMOD,#00100001B
;Timer 1 is set to 8 bit auto reload
mode
        ; orl   PCON,#SMOD ; Set to
double rate.
        mov   th1,#BaudLoad ; Set
reload value
        setb  tr1           ; start
timer.
        ret
;  

;=====
;  

C_IN:
;      Console character input routine.
;      Waits for next input from console
device and returns with character
;      code in accumulator.
;  

        JNB   RI,$          ;Wait until
character received.
        MOV   A,SBUF          ;Read input
character.
        CLR   RI              ;Clear
reception flag.
        ret
;  

;=====
;  

C_OUT:
;      Console character output routine.
;      Outputs character received in
accumulator to console output device.
;  

        JNB   TI,$          ;Wait until
transmission completed.
        CLR   TI              ;Clear interrupt
flag.

```

```

        MOV    SBUF,A      ;Write out
character.
        RET
;
;=====
;
;Console Status
;
; Returns C=0 if no character is ready
; if character ready, returns C=1 and
character in A
; Note: Serial input status can be checked
by RI bit, also.
;
C_STS: MOV    C,RI
        JNC    CNTRET
        ;Poll whether character has been
typed.
        CALL   C_IN
CNTRET: RET
;
;=====
;
;STROUT
;      Copy in-line character string to
console output device.
;      uses: DPTR,ACC
;
STROUT: POP    DPH
        ;get in-line string address from
stack
        POP    DPL
STRO_1: CLR    A
        MOVC  A,@A+DPTR  ;Read
next byte.
        INC    DPTR       ;Bump
pointer.
;      JBC    ACC.7,STRO_2  ;Escape
after last character.
        CJNE  A,#0,STRO_3
        SJMP  STRO_2
STRO_3:
        CALL   C_OUT      ;Output
character.
        SJMP  STRO_1      ;Loop
until done.
;
STRO_2:
;      CALL   C_OUT      ;Output
character.
;      CLR    A
        JMP    @A+DPTR
        ;Return to program.
;
;      end
;
```

; HTTP URL / FILE HANDLER
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT
EXTERN SHOWHEX
EXTERN STRHEX
; R0,R1 -> A
EXTERNSTR_CX_COMP
EXTERNSTR_FIND_CHR

EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
; R1 - Src L
; R2 - Des H
; R3 - Des L
; R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L

EXTERN HTTP_SEND
EXTERN HTTP_HEAD_SHOW
EXTERN AUTH_CHECK
EXTERN PHP

PUBLIC HTTP_URL
PUBLIC READCHAR

TMP EQU 2BH
;
HTTP_IBUF EQU D000H
FILEBUFF EQU B000H
URL EQU DFD0H

; DEFAULT PAGE FOR UPLOAD FILE
HTTP_URL:
 MOV DPTR,#HTTP_IBUF+2
; PUSH DPH
; PUSH DPL
 MOV R1,DPH
 MOV R2,DPL
 LCALL STR_CX_COMP
 DB "GET /",00H
; POP DPL
; POP DPH
 CJNE R0,#0,NOTSUPP
 MOV DPTR,#HTTP_IBUF+7
 MOV R1,#HIGH(URL)
 MOV R2,#LOW(URL)
URLLOOP:
 MOVX A,@DPTR
 LCALL C_OUT
 CJNE A,'# ',CHK1

```

SJMP ENDURLNAME
CHK1:
CJNE A, #'?',TOURLBUF
SJMP ENDURLNAME
TOURLBUF:
PUSH DPH
PUSH DPL
MOV DPH,R1
MOV DPL,R2
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV R1,DPH
MOV R2,DPL
POP DPL
POP DPH
INC DPTR
SJMP URLLOOP
ENDURLNAME:
PUSH DPH
PUSH DPL
; TERMINATE STRING
MOV DPH,R1
MOV DPL,R2
CLR A
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#URL
MOVX A,@DPTR
CJNE A,#0,NOTHOME
POP DPL
POP DPH
SJMP HOMEPAGE
NOTHOME:
MOV R1,#HIGH(URL)
MOV R2,#LOW(URL)
LCALL STR_CX_COMP
DB "upload",00h
POP DPL
POP DPH
CJNE R0,#0,OTHER
SJMP UPLOAD_FILE
NOTSUPP:
HOMEPAGE:
LCALL HTTP_HEAD_SHOW
MOV R0,#HIGH(DEFAULT)
MOV R1,#LOW(DEFAULT)
MOV R6,#HIGH(1278)
MOV R7,#LOW(1278)
LCALL HTTP_SEND
RET
OTHER: ; OTHER URL ; ASSUME TO BE
THE SCRIPT
; CHECK AUTH
LCALL AUTH_CHECK
CJNE A,#0,NOAUTH
; SEARCH END OF STRING
LCALL PHP
LCALL HTTP_HEAD_SHOW
MOV R1,#0
MOV DPTR,#D000H ; START
OF OUTPUTFILE
LCALL STR_FIND CHR
; CAL LENGTH THEN SENDOUT
MOV A,DPL
CLR C
SUBB A,#LOW(D002H)
MOV R7,A
MOV A,DPH
SUBB A,#HIGH(D002H)
MOV R6,A
MOV R0,#HIGH(D002H)
MOV R1,#LOW(D002H)
LCALL HTTP_SEND
NOAUTH:
RET
UPLOAD_FILE:
; SAVE THE UPLOAD FILE TO FILEBUFF
; E5H, 14 BYTE FILENAME , 17 BYTE
USERNAME:PASSWORD
MOV DPTR,#HTTP_IBUF+14
PUSH DPH
PUSH DPL
MOV DPTR,#FILEBUFF
MOV A,#E5H
MOVX @DPTR,A
POP DPL
POP DPH
MOVX A,@DPTR
INC DPTR
CJNE A,#20H,NOTEND
LJMP ENDUPLOAD
NOTEND:
CJNE A,'#f',GETUNAME
GETFILENAME:
INC DPTR ; SKIP =
MOV R6,#HIGH(FILEBUFF+1)
MOV R7,#LOW(FILEBUFF+1)
GFNAMELOOP:
LCALL READCHAR
CJNE A,#0H,NOTENDGFNAME
SJMP ENDUPLOAD
NOTENDGFNAME:
CJNE A,#FFH,GFNAME
LCALL READCHAR
SJMP NOTEND
GFNAME:
PUSH DPH
PUSH DPL
MOV DPH,R6
MOV DPL,R7
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
CLR A
MOVX @DPTR,A

```

```

MOV R6,DPH
MOV R7,DPL
POP DPL
POP DPH
SJMP GFNAMELOOP
GETUNAME:
CJNE A,#'p',GETCODE
INC DPTR ; SKIP =
MOV R6,#HIGH(FILEBUFF+15)
MOV R7,#LOW(FILEBUFF+15)
GUNAMELOOP:
LCALL READCHAR
CJNE A,#00H,NOTENDGUNAME
SJMP ENDUPLOAD
NOTENDGUNAME:
CJNE A,#FFH,GUNAME
LCALL READCHAR
SJMP NOTEND
GUNAME:
PUSH DPH
PUSH DPL
MOV DPH,R6
MOV DPL,R7
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
CLR A
MOVX @DPTR,A
MOV R6,DPH
MOV R7,DPL
POP DPL
POP DPH
SJMP GUNAMELOOP
GETCODE:
INC DPTR ; SKIP =
MOV R6,#HIGH(FILEBUFF+32)
MOV R7,#LOW(FILEBUFF+32)
GCODELOOP:
LCALL READCHAR
CJNE A,#00H,NGCODE
SJMP ENDUPLOAD
NGCODE:
PUSH DPH
PUSH DPL
MOV DPH,R6
MOV DPL,R7
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
CLR A
MOVX @DPTR,A
MOV R6,DPH
MOV R7,DPL
POP DPL
POP DPH
SJMP GCODELOOP
ENDUPLOAD:
LCALL HTTP_HEAD_SHOW
MOV R0,#HIGH(UPLOAD)
MOV R1,#LOW(UPLOAD)
MOV R6,#HIGH(29)
MOV R7,#LOW(29)
LCALL HTTP_SEND
RET
READCHAR:
; RETURN A - THE CHAR (DECODE IF
NEEDED)
MOVX A,@DPTR
INC DPTR
CJNE A,#'%',NOTPCT
MOVX A,@DPTR
; LCALL C_OUT
MOV R0,A
INC DPTR
MOVX A,@DPTR
; LCALL C_OUT
MOV R1,A
INC DPTR
LCALL STRHEX
; LCALL C_OUT
SJMP ENDREADCHAR
NOTPCT:
CJNE A,#20H,NOTSPC
MOV A,#00H ; END OF
STRING
NOTSPC:
CJNE A,'#+',NOTPLUS
MOV A,#20H
NOTPLUS:
CJNE A,'#&',ENDREADCHAR
MOV A,#FFH
ENDREADCHAR:
LCALL C_OUT
RET
DEFAULT:
;
0000000000111111111222222223333
33333444444444455555555556
;
0123456789012345678901234567890123
456789012345678901234567890
DB "<HTML><HEAD><TITLE>
EmWeb Script Upload..</TITLE></HEAD>
<BODY>
DB " BGCOLOR=#ffffaa>
<SCRIPT LANGUAGE=JavaScript>function
bgfadei"
DB "n(){var doc = document;var
i,j;var tstr = new String(",22H,"012345"
DB "6789ABCDEF",22H,");var
oldcolor = doc.bgColor;for (i=16;i>0;i--){
"

```

```

        DB "for (j=0;j<65535;j++) ;c0 =
tstr.charAt(parseInt(i));doc.bgC"
        DB "olor=
c0+c0+" ,22H,"0000",22H,"; }
doc.bgColor=oldcolor;}bgfadein();
</SCRIP"
        DB "T><CENTER><BLINK>
<FONT COLOR=RED SIZE=+3>
Development of a Re"
        DB "configurable Embedded Web
Server</FONT></BLINK><TABLE
BORDER"
        DB "=10><TR><TD
ALIGN= CENTER BGCOLOR=#aaaaaaaa>
<STRONG><FONT COLOR"
        DB "=blue>Server : EmWeb /1.0
(Thesis)<BR>Developer : Krerk Piro"
        DB "msopa (ID.4170680421)
<BR>Thesis Advisor : Associative Prof. "
        DB "Boonchai
Sowanawanichakul.<BR>Department of
Computer Enginee"
        DB "r,<BR>Faculty of Engineer,
<BR>Chulalongkorn University<BR>Ac"
        DB "ademic Year <I>2000</I>
</FONT></STRONG></TD></TR>
</TABLE></C"
        DB "ENTER><P>Please Specify
your filename and php lite script to"
        DB " upload.</P><FORM
ACTION=upload METHOD=GET>
FileName: <INPUT "
        DB "TYPE=HIDDEN NAME=f
SIZE=15 VALUE=test><BR>
UserName:Password : <INPUT
TYPE=password "
        DB "NAME=p SIZE=15><BR>
<TEXTAREA NAME=c ROWS=15 COLS=5"
        DB "0>Put your Code Here
</TEXTAREA><BR><INPUT
TYPE=SUBMIT VALUE="
        DB "Upload></FORM>
<ADDRESS>Copy Right &copy;<A
HREF=mailto:pok@u"
        DB "nforgettable.com>Krerk
Piomsopa....</A></ADDRESS></BODY>
</H"
        DB "TML>" ,00H

UPLOAD:
        DB "<H1>UPLOAD
Complete.....</H1>" ,00H

; PHP-LITE SCRIPT EXPRESSION
INTERPRET
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
;

EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT
EXTERN SHOWHEX
EXTERN HEXSTR
EXTERN MOVSTR
; Move Sequence of String
; INPUT : R0 - Src H
; R1 - Src L
; R2 - Des H
; R3 - Des L
; R6 - Byte Count H
; R7 - Byte Count L
EXTERN STR_NCX_COMP

;PAGE 0
;-----
;R2 - curptr h
;R3 - curptr l
;R4 -
;R5 -
;R6 - TMP
;R7 - TMP
;-----
;PAGE 1 FOR OTHER MODULE

SYMTABLE EQU 0C000H
EXPOUT EQU 0DF00H ; FIRST 2
BYTE DPH,DPL
EXPTMP EQU 0DF50H
VARNAME EQU 0DFA0H
VARBUFF EQU 0DFA8H ;
SYMBUFF EQU 0DFC0H ; 16 BYTE
BUFFER

EXTERN GETTOKEN

PUBLIC EXPRESSION
PUBLIC SYM2VARNAME
EXTERN GETVAR
EXTERN SETVAR

STOP EQU 0
VAR EQU 1
WHILE EQU 2
IF EQU 3
ECHO EQU 4
INP EQU 5
OUTP EQU 6

```

```

COMMA EQU 7
OB EQU 8
CB EQU 9
SCOLON EQU 10
START EQU 11
PLUS EQU 12
MINUS EQU 13
DOT EQU 14
CONST EQU 15
ERROR EQU FFH

EXPRESSION:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    LCALL STROUT
    DB "EXPRESSION",00H
    MOV DPTR,#EXPOUT
    MOV A,#HIGH(EXPOUT+2)
    MOVX @DPTR,A
    MOV A,#LOW(EXPOUT+2)
    INC DPTR
    MOVX @DPTR,A
    LCALL GETTOKEN
    LCALL LOADVAL
    LCALL EXPTMP2EXPOUT

EXPLOOP:
    LCALL GETTOKEN ; get
operator
    ; CHECK END OF PROCESS
    CJNE A,#CB,NOTCB
    SJMP ENDEXP

NOTCB:
    CJNE A,#COMMA,NOTCOMMA
    SJMP ENDEXP

NOTCOMMA:
    CJNE A,#SCOLON,NOTSCOLON
    SJMP ENDEXP

NOTSCOLON:
    PUSH A
    LCALL GETTOKEN
    LCALL LOADVAL
    POP A
    CJNE A,#PLUS,NOTPLUS
    ; ADD EXPTMP TO EXPOUT
    MOV DPTR,#EXPTMP+1
    MOVX A,@DPTR
    MOV R0,A
    MOV DPTR,#EXPOUT+3
    MOVX A,@DPTR
    ADD A,R0
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPTR,#EXPTMP
    MOVX A,@DPTR
    MOV R0,A
    MOV DPTR,#EXPOUT+2
    MOVX A,@DPTR
    ADDC A,R0

    MOVX @DPTR,A
    SJMP EXPLOOP

NOTPLUS:
    CJNE A,#MINUS,NOTMINUS
    ; SUBB EXPOUT WITH EXPTMP
    MOV DPTR,#EXPTMP+1
    MOVX A,@DPTR
    MOV R0,A
    MOV DPTR,#EXPOUT+3
    MOVX A,@DPTR
    CLR C
    SUBB A,R0
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPTR,#EXPTMP
    MOVX A,@DPTR
    MOV R0,A
    MOV DPTR,#EXPOUT+2
    MOVX A,@DPTR
    SUBB A,R0
    MOVX @DPTR,A
    SJMP EXPLOOP

NOTMINUS:
    CJNE A,#DOT,NOTDOT
    ; CONCAT EXPOUT2EXPTMP
    LCALL EXPTMP2EXPOUT
    SJMP EXPLOOP

NOTDOT:
    MOV A,#ERROR
    ; SJMP ENDEXP

ENDEXP:
    PUSH A
    MOV DPTR,#EXPOUT+3
    MOVX A,@DPTR
    LCALL SHOWHEX
    POP A
    POP DPL
    POP DPH
    RET

LOADVAL:
    CJNE A,#VAR,NOTVAR
    LCALL SYM2VARNAME
    LCALL GETVAR
    LCALL VAR2EXPTMP
    SJMP ENDLOADVAL

NOTVAR:
    LCALL SYM2EXPTMP

ENDLOADVAL:
    RET

SYM2EXPTMP:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    SETB RS0
    MOV R0,#HIGH(SYMBUFF)
    MOV R1,#LOW(SYMBUFF)
    MOV R2,#HIGH(EXPTMP)

```

```

MOV R3,#LOW(EXPTMP)
MOV R6,#0
MOV R7,#20H
LCALL MOVSTR
CLR RS0
POP DPL
POP DPH
RET

EXPTMP2EXPOUT:
PUSH DPH
PUSH DPL
SETB RS0
MOV DPTR,#EXPOUT
MOVX A,@DPTR
MOV R0,A
INC DPTR
MOVX A,@DPTR
MOV R1,A
MOV DPTR,#EXPTMP
; DUMMY READ 1 BYTE IN CASE OF NUM
MOVX A,@DPTR
INC DPTR
MOV R2,DPH
MOV R3,DPL
MOV DPH,R0
MOV DPL,R1
MOVX @DPTR,A

EXPT2OLOOP:
INC DPTR
PUSH DPH
PUSH DPL
MOV DPH,R2
MOV DPL,R3
MOVX A,@DPTR
INC DPTR
MOV R2,DPH
MOV R3,DPL
POP DPL
POP DPH
MOVX @DPTR,A
CJNE A,#0,EXPT2OLOOP
MOV R0,DPH
MOV R1,DPL
MOV DPTR,#EXPOUT
MOV A,R0
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,R1
MOVX @DPTR,A

CLR RS0
POP DPL
POP DPH
RET

SYM2VARNAME:
PUSH DPH
PUSH DPL
SETB RS0
MOV R0,#HIGH(SYMBUFF)
MOV R1,#LOW(SYMBUFF)
MOV R2,#HIGH(VARNAME)
MOV R3,#LOW(VARNAME)
MOV R6,#0
MOV R7,#8
LCALL MOVSTR
CLR RS0
POP DPL
POP DPH
RET

```

VAR2EXPTMP:

```

; PHP-LITE SCRIPT EXPRESSION
INTERPRET
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
;
EXTERN C_OUT
EXTERN STROUT
PUBLIC ISNUM
PUBLIC ISCHAR

ISNUM:
; CHECK IF R6 IS CHAR
; RETURN A = 0 IF FALSE
; A = 1 IF [R6] IS NUM
    MOV A,R6
    SUBB A,#'0'
    JB ACC.7,ISNOTNUM
    SUBB A,#10
    JNB ACC.7,ISNOTNUM
    MOV A,#1
    SJMP ENDISNUM

ISNOTNUM:
    CLR A
ENDISNUM:
    RET

ISCHAR:
; CHECK IF R6 IS CHAR
; RETURN A = 0 IF FALSE
; A = 1 IF [R6] IS CHAR
    MOV A,R6
    SUBB A,#41H
    JNB ACC.7,CHKISCHAR
    CLR A
    SJMP ENDISCHAR

CHKISCHAR:
    MOV A,#1
ENDISCHAR:
    RET
; PHP-LITE SCRIPT INTERPRET
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
    EXTERN STROUT
    EXTERN HEXSTR
    EXTERN SHOWHEX
    EXTERN SETVAR
    EXTERN GETVAR
    EXTERN SYM2VARNAME

EXTERN EXPRESSION
EXTERN GETTOKEN
EXTERN SEMICOLONEND
EXTERN DOSTATEMENTS

STOP EQU 0
VAR EQU 1
WHILE EQU 2
IF EQU 3
ECHO EQU 4
INP EQU 5
OUTP EQU 6
COMMA EQU 7
OB EQU 8
CB EQU 9
SCOLON EQU 10
START EQU 11
PLUS EQU 12
MINUS EQU 13
DOT EQU 14
CONST EQU 15
EQ EQU 16
STRCONV EQU 17
ERROR EQU FFH

;PAGE 0
;-----
;R2 - curptr h
;R3 - curptr l
;R4 -
;R5 -
;R6 - TMP
;R7 - TMP
;-----
;PAGE 1 FOR OTHER MODULE

VARNAME EQU 0DFA0H ; 256
BYTE BUFFER
VARBUFF EQU 0DFA8H
SYMBUFF EQU 0DFC0H
EXPOUT EQU 0DF00H ; FIRST 2
BYTE DPH,DPL
ASSBUFF EQU 0DF90H ; ASSIGN
BUFFER

PUBLIC DOOUTP
PUBLIC DOINP
PUBLIC DOWHILE
PUBLIC DOIF
PUBLIC DOSTRCONV

DOOUTP:
; OUTPUT DATA TO PORT -> OUTP
(PORTEXP,VALEXP);
    LCALL STROUT
    DB "OUTP",00H

```

```

    LCALL GETTOKEN
    CJNE A,#OB,OUTPNOTOB
    LCALL EXPRESSION
    MOV DPTR,#EXPOUT+2
    MOVX A,@DPTR
    PUSH A
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    PUSH A
;   LCALL GETTOKEN
;   CJNE
A,#COMMA,OUTPNOTCOMMA
    LCALL EXPRESSION
    MOV DPTR,#EXPOUT+3
    MOVX A,@DPTR
    POP DPL
    POP DPH
    MOVX @DPTR,A
    SJMP OUTPNOTOB
;OUTPNOTCOMMA:
;   POP A
;   POP A
OUTPNOTOB:
    LJMP SEMICOLONEND

DOINP:
; INPUT DATA FROM PORT -> INP
(PORTEXP,VAR);
    LCALL STROUT
    DB "INP",00H
    LCALL GETTOKEN
    CJNE A,#OB,INPNOTOB
    LCALL EXPRESSION
    MOV DPTR,#EXPOUT+2
    MOVX A,@DPTR
    PUSH A
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    PUSH A
    LCALL GETTOKEN
    CJNE A,#VAR,INPNOTVAR
    LCALL SYM2VARNAME
    POP DPL
    POP DPH
    MOVX A,@DPTR
    PUSH A
    MOV DPTR,#VARBUFF
    CLR A
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    POP A
    MOVX @DPTR,A
;   LCALL SHOWHEX
    CLR A
    INC DPTR
    MOVX @DPTR,A
    LCALL SETVAR
    SJMP INPNOTOB
INPNOTVAR:
    POP A
    POP A
INPNOTOB:
    LJMP SEMICOLONEND

DOSTRCONV:
; STR(VAR) CONVERT NUM TO STR
    LCALL GETTOKEN
    CJNE A,#OB,ENDSTRCONV
    LCALL GETTOKEN
    CJNE A,#VAR,ENDSTRCONV
    LCALL SYM2VARNAME
    LCALL GETVAR
    SETB RS0
    MOV DPTR,#VARBUFF+1
    MOVX A,@DPTR
    LCALL HEXSTR
    MOV DPTR,#VARBUFF+2
    MOV A,R0
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    MOV A,R1
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    CLR A
    MOVX @DPTR,A
    MOV DPTR,#VARBUFF
    MOVX A,@DPTR
    LCALL HEXSTR
    MOV A,R0
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    MOV A,R1
    MOVX @DPTR,A
    CLR RS0
    LCALL SETVAR
ENDSTRCONV:
    LJMP SEMICOLONEND

DOWHILE:
;
    LCALL STROUT
    DB "WHILE",00H
    LCALL GETTOKEN      ; SKIP '('
    MOV A,R2           ; SAVE CURR
POINTER
    PUSH A
    MOV A,R3
    PUSH A
WHILELOOP:
    LCALL EXPRESSION
    MOV DPTR,#EXPOUT+3
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,#0,WHILENOTEND
    POP A

```

```

POP    A
STOPEND:
    LCALL GETTOKEN
    CJNE A,#STOP,STOPEND
    RET
WHILENOTEND:
    LCALL GETTOKEN
    CJNE A,#START,STOPEND
    LCALL DOSTATEMENTS
    POP   A
    MOV   R3,A
    POP   A
    MOV   R2,A
    PUSH  A
    MOV   A,R3
    PUSH  A
    SJMP  WHILELOOP

DOIF:
;
    LCALL STROUT
    DB    "IF",00H
    RET
;                                         PUBLIC GETTOKEN

STOP    EQU   0
VAR     EQU   1
WHILE   EQU   2
IF      EQU   3
ECHO    EQU   4
INP     EQU   5
OUTP   EQU   6
COMMA   EQU   7
OB      EQU   8
CB      EQU   9
SCOLON  EQU   10
START   EQU   11
PLUS    EQU   12
MINUS   EQU   13
DOT     EQU   14
CONST   EQU   15
EQ      EQU   16
STRCONV EQU   17
ERROR   EQU   FFH

SYMBUFF    EQU   0DFC0H

GETTOKEN:
; (LEXICAL ANALYZER)
; GET THE SYMBOL TO STR BUFFER
; AND DETERMINE THE TOKEN TYPE to A
    PUSH  DPH
    PUSH  DPL
;    LCALL STROUT
;    DB    0DH,0AH,"TOKEN:",00H
;    MOV   DPTR,#SYMBUFF
;    LCALL SKPDLM ; SKIP
DELIMETER
;    MOV   A,R6
;
```

```

;      LCALL C_OUT
        CJNE R6,#00,NOTE OF
        SJMP TOSTOP
NOTE OF:
        CJNE R6,'}',NOTSTOP
TOSTOP:
        MOV A,#STOP
        SJMP ENDTOKEN
NOTSTOP:
        CJNE R6,',',NOTCOMMA
        MOV A,#COMMA
        SJMP ENDTOKEN
NOTCOMMA:
        CJNE R6,'(',NOTOB
        MOV A,#OB
        SJMP ENDTOKEN
NOTOB:
        CJNE R6,')',NOTCB
        MOV A,#CB
        SJMP ENDTOKEN
NOTCB:
        CJNE R6,':',NOTSCOLON
        MOV A,#SCOLON
        SJMP ENDTOKEN
NOTSCOLON:
        CJNE R6,'{',NOTSTART
        MOV A,#START
        SJMP ENDTOKEN
NOTSTART:
        CJNE R6,'+',NOTPLUS
        MOV A,#PLUS
        SJMP ENDTOKEN
NOTPLUS:
        CJNE R6,'-',NOTMINUS
        MOV A,#MINUS
        SJMP ENDTOKEN
NOTMINUS:
        CJNE R6,'.',NOTDOT
        MOV A,#DOT
        SJMP ENDTOKEN
NOTDOT:
        CJNE R6,'=',NOTEQ
        MOV A,#EQ
        SJMP ENDTOKEN
NOTEQ:
        CJNE R6,#22H,NOTSTRCONST
STRCONSTLOOP:
        LCALL GETDAT
        CJNE R6,#22H,NOTENDSTRCONST
        SJMP ENDSTRCONST
NOTENDSTRCONST:
        MOV A,R6
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        CLR A
MOVX @DPTR,A ; TERMINATE
RESULT
SJMP STRCONSTLOOP
ENDSTRCONST:
        MOV A,#CONST
        SJMP ENDTOKEN
ENDTOKEN:
        LCALL SHOWHEX
;      PUSH A
;      LCALL C_IN
;      POP A
        POP DPL
        POP DPH
        RET
NOTSTRCONST:
        CJNE R6,'0',NOTHEXCONST
        CJNE R7,'x',NOTHEXCONST
        LCALL GETDAT ; SKIP x
        LCALL GETDAT
        MOV A,R6
        MOV R0,A
        LCALL GETDAT
        MOV A,R6
        MOV R1,A
        LCALL STRHEX
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        LCALL GETDAT
        MOV A,R6
        MOV R0,A
        LCALL GETDAT
        MOV A,R6
        MOV R1,A
        LCALL STRHEX
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        CLR A
        MOVX @DPTR,A
        MOV A,#CONST
ENDTOKEN1:
        SJMP ENDTOKEN
NOTHEXCONST:
        LCALL ISNUM
        CJNE A,#1,NOTNUMCONST
        CLR A
        MOV R0,A
        MOV R1,A
NUMCONSTLOOP:
        XCH A,R1
        MOV B,A
        MOV A,#10
        MUL AB
        XCH A,R1
        MOV A,B
        XCH A,R0
        MOV B,A
        MOV A,#10

```

```

        MUL  AB
        ADD  A,R0
        MOV  R0,A
;
        MOV  A,R6
        ANL  A,#0FH
        ADD  A,R1
;
        LCALL SHOWHEX
        MOV  R1,A
        MOV  A,R0
        ADDC A,#0
;
        LCALL SHOWHEX
        MOV  R0,A
; CHECK IF END
        MOV  A,R6
        PUSH A
        MOV  A,R7
        MOV  R6,A
        LCALL ISNUM
        MOV  R0,A
        POP  A
        MOV  R6,A
        MOV  A,R0
        CJNE A,#1,ENDNUMCONST
        LCALL GETDAT
        SJMP NUMCONSTLOOP
ENDNUMCONST:
        MOV  A,R0
        MOVX @DPTR,A
        INC  DPTR
        MOV  A,R1
        MOVX @DPTR,A
        INC  DPTR
        CLR  A
        MOVX @DPTR,A
        MOV  A,#CONST
        SJMP ENDTOKEN1
NOTNUMCONST:
        CJNE R6,'#$',NOTVAR
        LCALL GETDAT
        LCALL DATISCHAR
        MOV  A,#VAR
        SJMP ENDTOKEN1
NOTVAR:
        LCALL DATISCHAR
        SETB RS0
        MOV  R1,#HIGH(SYMBUFF)
        MOV  R2,#LOW(SYMBUFF)
        LCALL STR_CX_COMP
        DB   "while",00H
        MOV  A,R0
        CLR  RS0
        CJNE A,#0,NOTWHITE
        MOV  A,#WHILE
ENDTOKEN2:
        SJMP ENDTOKEN1
NOTWHITE:
        SETB RS0
        MOV  R1,#HIGH(SYMBUFF)
        MOV  R2,#LOW(SYMBUFF)
        LCALL STR_CX_COMP
        DB   "if",00H
        MOV  A,R0
        CLR  RS0
        CJNE A,#0,NOTIF
        MOV  A,#IF
        SJMP ENDTOKEN2
NOTIF:
        SETB RS0
        MOV  R1,#HIGH(SYMBUFF)
        MOV  R2,#LOW(SYMBUFF)
        LCALL STR_CX_COMP
        DB   "echo",00H
        MOV  A,R0
        CLR  RS0
        CJNE A,#0,NOTECHO
        MOV  A,#ECHO
        SJMP ENDTOKEN2
NOTECHO:
        SETB RS0
        MOV  R1,#HIGH(SYMBUFF)
        MOV  R2,#LOW(SYMBUFF)
        LCALL STR_CX_COMP
        DB   "inp",00H
        MOV  A,R0
        CLR  RS0
        CJNE A,#0,NOTINP
        MOV  A,#INP
        SJMP ENDTOKEN2
NOTINP:
        SETB RS0
        MOV  R1,#HIGH(SYMBUFF)
        MOV  R2,#LOW(SYMBUFF)
        LCALL STR_CX_COMP
        DB   "outp",00H
        MOV  A,R0
        CLR  RS0
        CJNE A,#0,NOTOUTP
        MOV  A,#OUTP
        SJMP ENDTOKEN2
NOTOUTP:
        SETB RS0
        MOV  R1,#HIGH(SYMBUFF)
        MOV  R2,#LOW(SYMBUFF)
        LCALL STR_CX_COMP
        DB   "str",00H
        MOV  A,R0
        CLR  RS0
        CJNE A,#0,NOTSTRCONV
        MOV  A,#STRCONV
        SJMP ENDTOKEN2
NOTSTRCONV:
        MOV  A,#ERROR

```

```

SJMP ENDTOKEN2 ; PHP-LITE SCRIPT VARIABLE HANDLER
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
; RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
; SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
; VARTABLE FORMAT
; 8 BYTES - SYMNAME , 24 BYTES - VALUE
CHARLOOP: EXTERN C_OUT
          LCALL GETDAT
DATISCHAR: EXTERN STROUT
          MOV A,R6
          INC DPTR
          MOV R6,A
          MOV A,R6
          PUSH A
          MOV A,R7
          MOV R6,A
          LCALL ISCHAR
          MOV R0,A
          POP A
          MOV R6,A
          MOV A,R0
          CJNE A,#0,CHARLOOP
          CLR A      ; TERMINATE
STRING    EXTERN SHOWHEX
          MOVX @DPTR,A
          RET      EXTERN HEXSTR
          EXTERN MOVSTR
          ; Move Sequence of String
          ; INPUT : R0 - Src H
          ;          R1 - Src L
          ;          R2 - Des H
          ;          R3 - Des L
          ;          R6 - Byte Count H
          ;          R7 - Byte Count L
          EXTERN STR_NCX_COMP

PUBLIC GETVAR
PUBLIC SETVAR
PUBLIC INITSYMTABLE

SYMTABLE   EQU 0C000H
VARNAME    EQU 0DFA0H
VARBUFF    EQU 0DFA8H ;

GETVAR:   ; GET DATA FROM SYMBOL TABLE
; Return 0 in case not found
          PUSH DPH
          PUSH DPL
          PUSH A
          SETB RSO
; CLEAR VALUE
          MOV R6,#24
          MOV DPTR,#VARBUFF
          CLR A
CLRVALLOOP: MOVX @DPTR,A
             INC DPTR
             DJNZ R6,CLRVALLOOP
             MOV DPTR,#SYMTABLE-20H

GETVARFINDLOOP:
          MOV A,DPL
          ADD A,#20H
          MOV DPL,A
          MOV A,DPH
          ADDC A,#0
          MOV DPH,A
          MOVX A,@DPTR
          CJNE A,#00,GETFINDNEXT
; ADD NEW

```

```

SJMP GETVALUE
GETFINDNEXT:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    MOV R1,DPH
    MOV R2,DPL
    MOV R3,#HIGH(VARNAME)
    MOV R4,#LOW(VARNAME)
    LCALL STR_NCX_COMP
    POP DPL
    POP DPH
    CJNE R0,#0,GETVARFINDLOOP
GETVALUE:
    MOV R2,#HIGH(VARNAME)
    MOV R3,#LOW(VARNAME)
    MOV R0,DPH
    MOV R1,DPL
    MOV R6,#0
    MOV R7,#1FH
    LCALL MOVSTR
    CLR RS0
    POP A
    POP DPL
    POP DPH
    RET

INITSYMTABLE:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    PUSH A
    MOV A,R6
    PUSH A
    CLR A
    MOV R6,#255
    MOV DPTR,#SYMTABLE
INITSYMTLOOP:
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    DJNZ R6,INITSYMTLOOP
    POP A
    MOV R6,A
    POP A
    POP DPL
    POP DPH
    RET

SETVAR:
; SET DATA IN SYMBOL TABLE
; ADD new in case not found
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    PUSH A
;    LCALL STROUT
;    DB "SETVAR",00H
    SETB RS0
    MOV DPTR,#SYMTABLE-20H
SETVARFINDLOOP:
    MOV A,DPL
    ADD A,#20H
    MOV DPL,A
    MOV A,DPH
    ADDC A,#0
    MOV DPH,A
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,#00,FINDNEXT
; ADD NEW
    SJMP SETVALUE
FINDNEXT:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    MOV R1,DPH
    MOV R2,DPL
    MOV R3,#HIGH(VARNAME)
    MOV R4,#LOW(VARNAME)
    LCALL STR_NCX_COMP
    POP DPL
    POP DPH
    CJNE R0,#0,SETVARFINDLOOP
SETVALUE:
    MOV R0,#HIGH(VARNAME)
    MOV R1,#LOW(VARNAME)
    MOV R2,DPH
    MOV R3,DPL
    MOV R6,#0
    MOV R7,#1FH
    LCALL MOVSTR
    CLR RS0
    POP A
    POP DPL
    POP DPH
    RET

```

```

; PHP-LITE INTERPRET ENVIRONMENT
INIT
; THESIS : DEVELOPMENT OF A
RECONFIGURABLE EMBEDDED WEB
SERVER
; BY KRERK PIROMSOPA
; COMPUTER ENGINEER.
; CHULALONGKORN UNIVERSITY
EXTERN STR_FIND CHR
EXTERN SETVAR
EXTERN STRHEX
PUBLIC PHPENV

VARNAME EQU 0DFA0H ; 256
BYTE BUFFER
VARBUFF EQU 0DFA8H
HTTPIBUF EQU 0D000H

PHPENV:
    MOV DPTR,#HTTPIBUF+6
FINDQ:
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
; FIND '?' OR IF FOUND '' THEN END
    CJNE A,#'',NOTEND
ENDPHPENV:
    RET
NOTEND:
    CJNE A,#'?',FINDQ
GETVARNAME:
    MOV R2,#HIGH(VARNAME)
    MOV R3,#LOW(VARNAME)

VARNAMELOOP:
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,#'=',NOTEQ
    SJMP GETVALUE
NOTEQ:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    MOV DPH,R2
    MOV DPL,R3
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    CLR A
    MOVX @DPTR,A
    MOV R2,DPH
    MOV R3,DPL
    POP DPL
    POP DPH
    SJMP VARNAMELOOP
GETVALUE:
    MOV R2,#HIGH(VARBUFF)
    MOV R3,#LOW(VARBUFF)

GETVALUELOOP:
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    CJNE A,#'',NOTENDVAL
    LCALL SETVAR
    SJMP ENDPHPENV
NOTENDVAL:
    CJNE A,#'&',NOTAMP
    LCALL SETVAR
    SJMP GETVARNAME
NOTAMP:
    CJNE A,#'%',NOTENCODE
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV R0,A
    INC DPTR
    MOVX A,@DPTR
    MOV R1,A
    LCALL STRHEX
NOTENCODE:
    PUSH DPH
    PUSH DPL
    MOV DPH,R2
    MOV DPL,R3
    MOVX @DPTR,A
    INC DPTR
    CLR A
    MOVX @DPTR,A
    MOV R2,DPH
    MOV R3,DPL
    POP DPL
    POP DPH
    SJMP GETVALUELOOP

```

```

; TCP TIME OUT
; TIMER ROUTINE

PUBLIC INIT_TIMER
PUBLIC ISR_TIMER
PUBLIC START_TIMER
PUBLIC STOP_TIMER
EXTERN C_OUT
EXTERN TCP_CLOSE

; TCP STAT
STAT EQU 23H
;
CNT0 EQU 28H
CNT1 EQU 29H

INIT_TIMER:
    ANL TMOD,#F0H
    ORL TMOD,#01H
    SETB ET0
    MOV A,#'>'
    LCALL C_OUT
    RET

ISR_TIMER:
    PUSH A
    INC CNT0
    MOV A,CNT0
    CJNE A,#15,NISR1
    MOV CNT0,#0
    INC CNT1
    MOV A,CNT1
    CJNE A,#15,NISR1
    CLR TR0
    MOV A,#'X'
    LCALL C_OUT
    LCALL TCP_CLOSE
    MOV STAT,#0
NISR1:
    POP A
    RETI

START_TIMER:
    MOV CNT0,#0
    MOV CNT1,#0
    MOV TH0,#00H
    MOV TL0,#00H
    SETB TR0
    RET

STOP_TIMER:
    PUSH A
    CLR TR0
    MOV A,#'>'
    LCALL C_OUT
    POP A
    RET

```

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายเกริก ภิรมย์สิรากา เกิดเมื่อวันที่ 17 กุมภาพันธ์ พ.ศ. 2521 ที่อำเภอปทุมวัน
จังหวัดกรุงเทพมหานคร สำเร็จการศึกษาปริญญาตรีวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรม
คอมพิวเตอร์ ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ใน
ปีการศึกษา 2541 ด้วยระยะเวลาสามปีครึ่ง และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตร์
มหาบัณฑิต ที่จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย เมื่อ พ.ศ. 2541