ระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม ภายใต้สภาพปฏิบัติการไมโครซอฟต์วินโดวส์ ·

นายสมชาย ประสิทธิ์จูตระกูล ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

นายวิทยา วัชระวิทยากุล สาขาคอมพิวเตอร์ คณะสถิติประยุกต์ สถาบันพัฒนบริหารศาสตร์

An Algorithm Visualization System under Microsoft Windows Operating Environment

Somchai Prasitjutrakul
Dept. of Computer Engineering
Faculty of Engineering
Chulalongkorn University

Wittaya Watcharawittaykul
Division of Computer Science
School of Applied Statistics
National Institute of Development Administration

บทคัดย่อ

การจินตทัศน์อัลกอริธึมเป็นกรรมวิธีหนึ่งในการศึกษาทำความเข้าใจการทำงานของอัลกอริธึม ด้วยการ ใช้ภาพ และการเปลี่ยนแปลงของภาพ เป็นสื่อในการแสดงถึงขั้นตอนการทำงานของอัลกอริธึม บทความนี้นำ เสนอภาพรวมของโครงสร้างหลักของระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมที่ทำงานภายใต้สภาพปฏิบัติการไมโครซอฟต์วิน โดวส์ ระบบจินตทัศน์นี้อาศัยคุณสมบัติที่สำคัญของวินโดวส์หลายประการมาใช้ เพื่อให้การออกแบบเป็นไปอย่าง มีโครงสร้าง เป็นระบบ และใช้งานง่าย อันได้แก่การใช้ระบบการประสานกับผู้ใช้แบบกราฟิกส์ การจินตทัศน์ อัลกอริธึมแบบหลายภารกิจ การแสดงมุมมองการนำเสนอการจินตทัศน์แบบหลายมุมมองโดยใช้การประสาน แบบหลายเอกสาร และการใช้คลังโปรแกรมเชื่อมโยงแบบพลวัตเพื่อเก็บฟังก์ชันต่างๆของระบบ

Abstract

Algorithm Visualization is a means to study the behavior of how algorithms work by using graphical views and animations of an algorithm in action. This paper presents the overview of the main structure of an algorithm visualization system running under Microsoft Windows operating environment. The system uses many features provided by Windows so that the design will be structured, systematic, and easy to use. These features are the use of graphical user interface (GUI) for the ease of use, multitasking for multiple algorithm visualizations, multiple document interface (MDI) for multiple views of presentations, and dynamic link library (DLL) for storing all the system functions.

^{*} งานวิจัยนี้ได้รับทุนอุดหนุนการวิจัยจากศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ

1. บทน้ำ

อัลกอริธึม (algorithm) ซึ่งถูกบัญญัติในศัพท์คอมพิวเตอร์ฉบับราชบัณฑิตยสถาน ปีพ.ศ. 2535 ว่า ขั้นตอน วิธี นั้นหมายความถึงขั้นตอนวิธีในการแก้ไขปัญหา ในปัจจุบันจะเป็นที่เข้าใจโดยทั่วไปว่าอัลกอริธึมคือขั้นตอนวิธี ในการแก้ไขปัญหาโดยใช้เครื่องคอมพิวเตอร์ ตัวอย่างเช่น อัลกอริธึมในการหาค่าหารร่วมมาก (greatest common divisor) ของเลขจำนวนเต็มสองจำนวนของยูคลิด (Euclid) อัลกอริธึมในการหารากที่สองของค่า x ที่เป็น เลขบวกใดๆ โดยใช้วิธีของนิวตัน-ราฟสัน (Newton-Ralphson) หรืออัลกอริธึมในการเรียงลำดับข้อมูลแบบผสาน เป็นต้น โดยทั่วไปแล้ว ปัญหาหนึ่งๆย่อมต้องมีขั้นตอนวิธีในการแก้ไขปัญหได้หลายวิธี การตัดสินใจเลือกใช้ อัลกอริธึมใดแก้ไขปัญหานั้น คงต้องขึ้นกับประสิทธิภาพในการทำงานของอัลกอริธึม ลักษณะของข้อมูล พร้อมทั้ง สภาวะและเงื่อนไขต่างๆของปัญหาที่สนใจ ดังนั้นผู้ที่ทำการเลือกใช้ขั้นตอนวิธีการแก้ไขปัญหานั้น จำเป็นอย่าง ยิ่งที่จะต้องมีความเข้าใจลักษณะและพฤติกรรมการทำงานของอัลกอริธึมต่างๆเหล่านั้น

การจินตทัศน์อัลกอริธึม (algorithm visualization) เป็นลักษณะวิธีหนึ่งในการแสดงขั้นตอนการทำงานของ อัลกอริธึมด้วยภาพ พร้อมทั้งการเปลี่ยนแปลงหรือการเคลื่อนไหวของภาพ เพื่อเป็นสื่อในการแสดงถึงพฤติกรรม ของอัลกอริธึมที่สนใจศึกษา โดยทั่วไปจะแสดงการทำงานของอัลกอริธึมด้วยมุมมองต่างๆ เพื่อให้ผู้ศึกษาเห็นถึง คุณสมบัติเด่นๆของการทำงาน ซึ่งในบางครั้งอาจยากต่อการเข้าใจ หรืออาจไม่เคยตระหนักถึง มุมมองการทำงานต่างๆเหล่านี้จะเปลี่ยนแปลงไปพร้อมๆกันระหว่างการทำงานของอัลกอริธึม นอกจากนี้ยังสามารถแสดงการ ทำงานของหลายๆอัลกอริธึมที่ใช้แก้ไขปัญหาเดียวกัน เพื่อการเปรียบเทียบพฤติกรรม หรือประสิทธิภาพของ อัลกอริธึมเหล่านั้น โดยระบบจะทำการประสานจังหวะ (synchronization) การทำงานและการแสดงผล เพื่อให้การ เปรียบเทียบการทำงานเป็นไปอย่างถูกต้อง

การประยุกต์ใช้งานระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมที่เห็นเด่นซัดคือ การนำระบบไปใช้ประกอบการเรียนการ สอนวิชาที่เกี่ยวเนื่องกับอัลกอริธึม ผู้สอนสามารถสาธิตระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมประกอบคำบรรยาย อีกทั้งผู้ เรียนสามารถทดลองใช้ระบบเพื่อศึกษาอัลกอริธึมด้วยตนเองในห้องปฏิบัติการ โดยสามารถทดลองเปลี่ยน แปลงมุมมอง เปลี่ยนแปลงข้อมูลขาเข้า หรือเปลี่ยนแปลงความเร็วในการแสดงผล เพื่อสังเกตพฤติกรรม การทำงานของอัลกอริธึม ประโยชน์อีกประการหนึ่งคือการนำระบบนี้มาประยุกต์ใช้เป็นเครื่องมือในการวิจัยทาง ด้านการวิเคราะห์และออกแบบอัลกอริธึม ผู้ใช้สามารถศึกษาผลกระทบของตัวแปรต่างๆ หรือลักษณะข้อมูลขา เข้าของอัลกอริธึม ที่มีผลต่อประสิทธิภาพในการทำงาน ซึ่งอาจนำไปสู่การปรับปรุงอัลกอริธึมให้มีประสิทธิภาพดี ยิ่งขึ้น นอกจากนี้ ยังมีผู้นำระบบจินตทัศน์มาใช้เป็นเครื่องมือในการผลิตภาพที่แทนโครงสร้างข้อมูล เพื่องาน พิมพ์ ภาพต่างๆเหล่านี้ถูกผลิตอกมาเองโดยตรงจากตัวอัลกอริธึม ดังนั้นจึงมีความถูกต้องทั้งในแง่ของตำแหน่ง และสัดส่วนของวัตถุต่างๆในภาพ ตัวอย่างเช่นรูปภาพในหนังสือของ Sedgewick [1] ทุกรูปถูกผลิตจากระบบจินต ทัศน์

บทความนี้นำเสนอภาพรวมของระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมที่คณะวิจัยกำลังดำเนินการออกแบบและ พัฒนา ภายใต้สภาพปฏิบัติการไมโครซอฟต์วินโดวส์ (Microsoft Windows) โดยจะเริ่มนำเสนองานวิจัยที่เกี่ยวข้อง ในหัวข้อที่ 2 จากนั้นนำเสนอโครงสร้างหลักของระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมที่คณะวิจัยเสนอในหัวข้อที่ 3 หัวข้อที่ 4 อธิบายถึงการออกแบบส่วนจำเพาะต่างๆด้วยลักษณะสมบัติที่วินโดวส์มี ให้เหมาะสม ตามด้วยบทสรุปของบท ความนี้ในหัวข้อที่ Error! Bookmark not defined.

2. งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในหัวข้อนี้จะได้กล่าวถึงความเป็นมาและงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการแสดงการทำงานของอัลกอริธึม ซึ่ง ประกอบด้วยลักษณะงานสามรูปแบบ คือการบันทึกภาพยนตร์ที่แสดงการทำงานของอัลกอริธึม การแสดงค่าของ ข้อมูลหรือภาพของโครงสร้างข้อมูลระหว่างการทำงาน และระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม ซึ่งมีรายละเอียดในแต่ละรูป แบบดังนี้

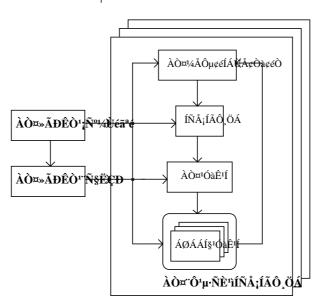
- 2.1 ภาพยนตร์แสดงอัลกอริธึม วิธีนี้คือการบันทึกภาพยนตร์ที่แสดงลักษณะการทำงานของอัลกอริธึมที่ สนใจ โดยอาจอาศัยเทคนิคการจัดทำภาพยนตร์มาประกอบการแสดงพฤติกรรมการทำงาน ตัวอย่างเช่น ภาพยนตร์จาก Bell Labs ที่แสดงถึงการทำงานของ list processing [2] ภาพยนตร์ของ Booth ที่แสดง อัลกอริธึมต่างๆบนโครงสร้างข้อมูลแบบ PQ-Trees [3] ภาพยนตร์เรื่อง Sorting Out Sorting ของ Baecker [4] แสดงการทำงานของการเรียงลำดับข้อมูล
- 2.2 การแสดงโครงสร้างข้อมูล เป็นวิธีการแสดงการเปลี่ยนแปลงของโครงสร้างข้อมูลระหว่างการทำงาน เช่นการแสดงค่าของฟังก์ชันระหว่างการทำงานของวิธีนิวตัน-ราฟสัน ระหว่างการหาจุดต่ำสุดของฟังก์ชัน ตัวอย่างของระบบพัฒนาโปรแกรมซึ่งมีการแสดงภาพของโครงสร้างข้อมูล ระหว่างการทำงาน มีอาทิเช่น Incense [5], GDBX [6], PROVIDE [7] เป็นต้น การแสดงค่าของข้อมูล หรือภาพของโครงสร้างข้อมูล พร้อมทั้งการเปลี่ยนค่าหรือภาพระหว่างการทำงานเหล่านี้ มีความเหมาะสมมากกับการแก้จุดบกพร่อง ระหว่างการพัฒนาโปรแกรม
- 2.3 ระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม ระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมระบบแรกถูกพัฒนาขึ้นที่มหาวิทยาลัยโตรอนโตเมื่อ ปี 1975 [8] เนื่องจากราคาอุปกรณ์ทางคอมพิวเตอร์ยังสูงมาก ระบบนี้จึงถูกออกแบบมาเพื่อการบันทึก ภาพยนตร์เป็นหลัก การทำงานจึงไม่ใช่เป็นการติดต่อโต้ตอบกับผู้ใช้โดยตรง ต่อมาได้มีการพัฒนาระบบ จินตทัศน์อัลกอริธึมขึ้นอีกหลายระบบ ในระบบของ Yarwood [9] ผู้เขียนโปรแกรมจะจัดเตรียมแฟ้มชุด คำสั่งพิเศษแบบ JCL ที่บ่งบอกถึงการแสดงภาพซึ่งแทนข้อมูลในโปรแกรม ข้อมูลจะถูกแสดงเมื่อมีการ เปลี่ยนเฉพาะในส่วนของโปรแกรมที่ได้ระบุไว้ ในระบบของ de Boer [10] นั้นมีคุณสมบัติเพิ่มเติมจาก ระบบของ Yarwood ตรงที่ ผู้เขียนโปรแกรมสามารถควบคุมการแสดงผลของข้อมูล โดยเขียนคำสั่งพิเศษ เพิ่มเติมลงในโปรแกรม PL/I เลย สำหรับระบบของ Brown [11] ที่ชื่อว่า BALSA เป็นระบบที่รับการกล่าว ถึงมาก เนื่องจากมีการติดต่อโต้ตอบกับผู้ใช้โดยตรงแบบ GUI (Graphics User Interface) โดยระบบ BALSA รุ่นที่ 2 นั้นได้ถูกพัฒนาให้ทำงานกับเครื่อง Macintosh

ในแง่ของผู้ศึกษาการทำงานของอัลกอริธึม ภาพยนตร์ที่บันทึกการทำงานอัลกอริธึมแสดงการทำงานตาม ที่ผู้สร้างเตรียมไว้เท่านั้น ผู้ใช้ไม่สามารถเปลี่ยนแปลงได้ ในกรณีของระบบพัฒนาโปรแกรมที่แสดงข้อมูลขณะทำ งานได้นั้น โดยทั่วไปก็ไม่สามารถสร้างกฏเกณฑ์เงื่อนไขในการแสดง อีกทั้งโดยส่วนใหญ่ไม่สามารถแสดงความ สัมพันธ์ของข้อมูลและสถานะการทำงานได้ นอกจากนี้ภาพการเปลี่ยนแปลงโครงสร้างข้อมูล ก็ไม่สามารถแสดง ให้เห็นถึงการทำงานของอัลกอริธึมได้อย่างเด่นชัด ดังนั้นเพื่อให้เข้าใจการทำงานของอัลกอริธึมอย่างได้ผล จะ ต้องใช้ระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมที่โต้ตอบกับผู้ใช้โดยตรง ผู้สร้างการจินตทัศน์เป็นระบุจุดสนใจเพื่อให้ผู้ใช้สังเกต เห็นเหตุการณ์ที่น่าสนใจเหล่านั้น โดยจุดสนใจจะต้องมีไม่มากเกินไป และไม่น้อยเกินไป นั่นคือมีเพียงพอต่อการ เข้าถึงแก่นสารของการทำงานของอัลกอริธึมที่กำลังศึกษา

3. โครงสร้างหลักของระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม

การจินตทัศน์อัลกอริธึมจะได้ผลก็ต่อเมื่อมีระบบที่เอื้ออำนวยการสร้างและการใช้ ในแง่ของผู้สร้างการ จินตทัศน์ของอัลกอริธึม ระบบจะต้องเอื้ออำนวยคลังคำสั่งในการแสดงภาพ การเคลื่อนไหวภาพ การจัดการ เกี่ยวกับการแบ่งมุมมองบนจอภาพ การรับข้อมูล การโต้ตอบกับผู้ใช้ กลไกการประสานจังหวะการทำงานระหว่าง อัลกอริธึมและการเปลี่ยนแปลงภาพในมุมมองต่างๆ ทั้งนี้เพื่ออำนวยให้การสร้างการจินตทัศน์เป็นไปอย่าง สะดวกและรวดเร็ว โดยผู้สร้างจะได้มุ่งเน้นแต่เฉพาะงานในการนำเสนอการทำงานของอัลกอริธึม ว่าจะนำ เสนออย่างไรจึงจะทำให้ผู้ใช้เข้าใจถึงแก่นของการทำงานของอัลกอริธึมที่กำลังศึกษา

ส่วนในแง่ของผู้ใช้นั้น ปัจจัยที่สำคัญที่สุดคือความสะดวกในการใช้งาน ระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม จะ ต้องมีลักษณะการติดต่อประสานกับผู้ใช้อย่างเป็นเอกภาพ ตรงตามสามัญสำนึก การเปิดโอกาสให้ผู้ใช้ขัดจังหวะ เร่ง หน่วง หยุด หรือเลิก การทำงาน และอื่นๆ ระหว่างการจินตทัศน์ได้ตามต้องการ



รูปที่ 1. โครงสร้างหลักของระบบจินต์ทัศน์อัลกอริธึม

โครงสร้างของระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม ที่กำลังพัฒนาในงานวิจัยนี้ ประกอบด้วยส่วนจำเพาะ (module) ต่างๆ ดังแสดงในรูปที่ 1 ส่วนจำเพาะต่างๆนี้จะมีการส่งถ่ายข้อความหรือสัญญาณซึ่งกันและกัน ส่วนจำเพาะที่ สำคัญส่วนแรกของระบบคือ ภาคจินตทัศน์อัลกอริธึม ส่วนจำเพาะนี้แบ่งย่อยเป็นส่วนจำเพาะย่อยต่างๆคือ ภาค อัลกอริธึม ซึ่งมีการรับข้อมูลที่สร้างจากภาคผลิตข้อมูลขาเข้า โดยจะแสดงภาพการทำงานของอัลกอริธึมผ่านทาง ภาคนำเสนอ ซึ่งสามารถแสดงภาพการทำงานในมุมมองนำเสนอต่างๆกันตามความต้องการของผู้ใช้

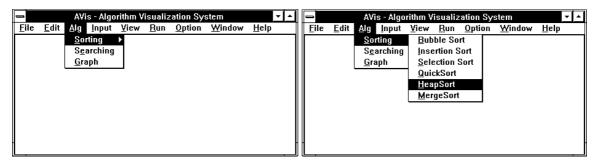
มีบุคคลอยู่สองประเภทที่มีบทบาทในระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม ประเภทแรกคือ ผู้สร้าง ซึ่งคือผู้พัฒนาการจินตทัศน์ โดยเขียนอัลกอริธึมที่ สนใจ ใส่จุดสนใจ ณ ตำแหน่งต่างๆในอัลกอริธึมตามต้องการ พร้อมทั้งใช้ส่วนจำเพาะต่างๆ และคลังคำสั่งต่างๆของระบบ ประกอบกัน เป็นการจินตทัศน์สำหรับอัลกอริธึมนั้นๆ อีกบุคคลหนึ่งคือ ผู้ใช้ ซึ่งใช้ระบบที่ได้รวบรวมอัลกอริธึมต่างๆที่ผู้สร้างหลายๆคนสร้างไว้

เนื่องจากผู้ใช้อาจต้องการเปรียบเทียบการทำงานระหว่างอัลกอริธึมต่างๆ ที่แก้ไขปัญหาเดียวกันพร้อมๆ กัน ดังนั้นจึงจำเป็นต้องมี ภาคประสานจังหวะ การทำงาน และการแสดงภาพ เพื่อให้การจินตทัศน์สื่อความหมาย เชิงเปรียบเทียบในแง่ของความเร็วในการทำงานที่ถูกต้องเป็นไปตามจังหวะ หรือความเร็วที่ถูกกำหนด

ส่วนจำเพาะของระบบจินตทัศน์อีกส่วนหนึ่งคือ ภาคประสานกับผู้ใช้ ส่วนจำเพาะนี้ทำให้ระบบจินต ทัศน์ทำงานตามที่ผู้ใช้ต้องการ ตัวอย่างเช่นผู้ใช้สามารถเริ่ม เลิก หยุดชั่วคราว เร่ง หรือ หน่วงการทำงานของ อัลกอริธึมตามต้องการ หรือผู้ใช้สามารถ เพิ่ม เลิก หรือ เปลี่ยนมุมมองการนำเสนอการทำงานได้ เป็นต้น

3.1 อัลกอริธึม

อัลกอริธึมในที่นี้คืออัลกอริธึมซึ่งผู้สร้างการจินตทัศน์ต้องการให้ผู้ใช้ศึกษา ตัวอย่างเช่นในรูปที่ 2 แสดง การเลือกอัลกอริธึมที่ต้องการจินตทัศน์การทำงาน ในขั้นแรกผู้ใช้ต้องเลือกหมวดของอัลกอริธึมที่ต้องการศึกษา จากนั้นจึงเลือกให้ละเอียดลงไปอีกว่าต้องการจินตทัศน์อัลกอริธึมใด ในที่นี้เลือก HeapSort



รูปที่ 2. ตัวอย่างการเลือกอัลกอริธึมการเรียงลำดับข้อมูลแบบ HeapSort

นอกจากการเขียนตัวอัลกอริธึมแล้ว หน้าที่สำคัญของผู้สร้างการจินตทัศน์อัลกอริธึมอีกประการหนึ่งคือ
การใส่จุดสนใจในอัลกอริธึม จุดสนใจแบ่งออกเป็นสองประเภทคือ จุดสนใจเพื่อรับข้อมูล และจุดสนใจเพื่อแสดง
ผล จุดสนใจเพื่อรับข้อมูลนั้นมีไว้เพื่อระบุว่าเมื่อใด และข้อมูลประเภทใดที่อัลกอริธึมต้องการ ส่วนจุดสนใจเพื่อ
แสดงผลมีไว้เพื่อระบุว่าเมื่อใดที่ผู้สร้างการจินตทัศน์เห็นสมควรให้มีการแสดงผล ไม่ว่าจะเป็นภาพ ภาพเคลื่อน
ไหว หรือเสียง ตัวอย่างในรูปที่ 3 แสดงโปรแกรมย่อยภาษา Visual Basic ที่แทนอัลกอริธึมการเรียงลำดับข้อมูล
แบบเลือก (selection sort) [1] ที่ใส่จุดสนใจแล้ว เริ่มต้นจะมีการขอรับจำนวนข้อมูลที่จะถูกเรียงลำดับ
(InputEvent_HowManyKeys) จากนั้นจึงขอรับข้อมูลตามจำนวนเท่าที่ระบุมา (InputEvent_ReadKey)
เมื่อรับข้อมูลครบ จะทำการส่งข้อมูลแต่ละตัวออกแสดงผลจนครบ (OutPutEvent_NewKey) แล้วจึงเริ่มการ
เรียงลำดับข้อมูลแบบเลือก จะสังเกตได้ว่า ทุกๆครั้งที่มีการสลับข้อมูล จะบอกให้มีการเปลี่ยนภาพการแสดงผล
(OutputEvent_Swap) ควบคู่ไปด้วย แสดงว่าผู้สร้างพบว่าการสลับตำแหน่งของข้อมูลถือว่าเป็นจุดสนใจที่
ต้องแสดงออกให้ผู้ใช้เห็น ดังนั้นในฐานะผู้ใช้เมื่อสั่งให้การเรียงลำดับทำงานแล้วจะเห็นการเปลี่ยนแปลงเกิดขึ้น
ทุกครั้งที่ข้อมูลมีการเปลี่ยนตำแหน่ง ข้อสังเกตอีกประการหนึ่งคืออัลกอริธึมที่ผู้สร้างการจินตทัศน์เขียนขึ้นนี้ จะ
เป็นอิสระจากลักษณะมุมมองการนำเสนอซึ่งผู้ใช้ต้องการเห็น หรือแหล่งที่มาและลักษณะของข้อมูลขาเข้า ปัจจัย
เหล่านี้จะเป็นตัวซึ่งผู้ใช้เลือกใช้เองตามที่ระบบมีไว้ให้ การที่ใส่จุดสนใจที่ใหน อย่างไรคงต้องขึ้นอยู่กับลักษณะ
การทำงานของอัลกอริธึมนั้นๆ

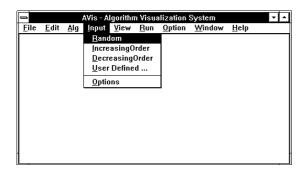
Sub Alg_SelectionSort_Code()
 Dim iMaxVal, iMaxPos As Integer

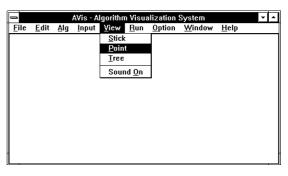
```
iData( 1 To MAXN ) As Integer
   Dim
   Dim
         N, hSync As Integer
   hSync = SyncOpen()
   InputEvent_HowManyKeys( N )
   for i% = 1 to N
      InputEvent_ReadKey( iData(i%) )
   next i%
   for i% = 1 to N
      OutputEvent_NewKey( i%, iData(i%) )
   next i%
   for i\% = N to 2 step -1
      iMaxPos = i%
      for j\% = 1 to i\%-1
         SyncNotify( hSync )
         if ( iData(iMaxPos) < iData(j%) ) then iMaxPos = j%</pre>
      next j%
      t% = iData(i%)
      iData(i%) = iData(iMaxPos)
      iData(iMaxPos) = t%
      OutputEvent Swap( i%, iMaxPos )
   next i%
   SyncClose( hSync )
End Sub
```

รูปที่ 3. ตัวอย่างอัลกอริธึมการเรียงลำดับข้อมูลแบบเลือกซึ่งใส่จุดสนใจ

3.2 ภาคผลิตข้อมูลขาเข้า

หลังจากเลือกอัลกอริธึมแล้ว ผู้ใช้ระบบจะต้องเลือกภาคผลิตข้อมูลขาเข้าเพื่อระบุถึงลักษณะของข้อมูล ขาเข้าที่จะให้กับอัลกอริธึมระหว่างการทำงาน ตัวอย่างเช่นอัลกอริธึมการเรียงลำดับข้อมูล ผู้ใช้สามารถกำหนด ข้อมูลที่จะถูกเรียงลำดับ (ดังแสดงในรูปที่ 4 ซ้าย) ให้มีลักษณะเป็นข้อมูลแบบสุ่ม แบบที่เรียงลำดับอยู่แล้ว แบบที่ เรียงลำดับกลับกับที่ต้องการ หรือแบบที่ผู้ใช้กำหนดค่าของข้อมูลเอง เป็นต้น จากนั้นระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม จะทำการส่งถ่ายข้อมูลกันเองกับตัวอัลกอริธึม (ตัวอย่างเช่น โดยผ่านฟังก์ชัน InputEvent_ReadKey ดังแสดง ในโปรแกรมในรูปที่ 3)





รูปที่ 4. ตัวอย่างการเลือกภาคผลิตข้อมูลขาเข้า และการเลือกมุมมอง

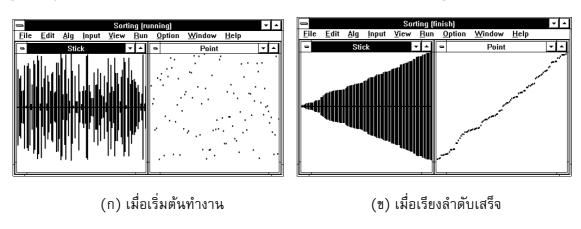
การกำหนดข้อมูลขาเข้าในบางครั้งนั้น ผู้ใช้ต้องเป็นผู้กำหนดค่าของข้อมูล ซึ่งขึ้นกับลักษณะของข้อมูล อื่นๆ เช่นในปัญหาการหาเส้นทางที่สั้นที่สุดในกราฟ ผู้ใช้จะต้องระบุคู่ node ที่ต้องการหาเส้นทางสั้นสุด โดยผู้ใช้ สามารถเลื่อนเมาส์ไปวางบนตำแหน่งของ node ที่ต้องการบนจอภาพ แล้วกดปุ่มของเมาส์ ให้ระบบรับรู้ node ที่ผู้ ใช้เลือก ในกรณีนี้ระบบจะทำการแปลงตำแหน่งของเมาส์บนจอภาพมาสู่หมายเลขของ node ดังนั้นภาคผลิต ข้อมูลข้าเข้าจะต้องมีการสื่อสารติดต่อกับภาคนำเสนอด้วย (ที่จะได้กล่าวในหัวข้อย่อยถัดไป)

3.3 ภาคน้ำเสนอ

หลังจากผู้ใช้ต้องเลือกว่าจะจินตทัศน์อัลกอริธึมใด ต้องการให้ลักษณะของข้อมูลขาเข้าเป็นอย่างไรแล้ว ผู้ใช้ยังต้องเลือกด้วยว่าจะให้ระบบจินตทัศน์แสดงการทำงานของอัลกอริธึมในลักษณะใดด้วย (ดังตัวอย่างในรูปที่ 4 ขวา) เราเรียกภาพการแสดงการทำงานของอัลกอริธึมว่า มุมมอง โดยทั่วไปการทำงานของอัลกอริธึมหนึ่งๆจะมี ได้หลายมุมมอง แต่ละมุมมองจะเหมาะกับเหตุการณ์ หรือจุดที่ผู้ใช้สนใจ ตัวอย่างเช่นมุมมองการแสดงโครง สร้างข้อมูล มุมมองการแสดงการเปลี่ยนแปลงข้อมูลเชิงเวลา มุมมองการเปรียบเทียบหรือความสัมพันธ์ของข้อมูล เป็นต้น

แต่ละมุมมองที่ผู้ใช้เลือกจะปรากฏบนจอภาพในลักษณะของวินโดว์ ซึ่งผู้ใช้สามารถขยาย ย่อ ย้าย หรือ ยกเลิกมุมมองได้ทุกขณะ การเปลี่ยนแปลงภาพของมุมมองจะเป็นไปอย่างค่อยเป็นค่อยไป (incrementally) โดย จะต้องตอบสนองกับจุดสนใจอย่างฉับพลัน ตามที่อัลกอริธึมต้องการ โดยผ่านจุดสนใจเพื่อการแสดงผล (ตัวอย่าง เช่นโดยผ่านฟังก์ชัน Outputevent_swap ดังแสดงในโปรแกรมในรูปที่ 3) นอกจากนี้เมื่อผู้ใช้อาจเลือกวัตถุ หนึ่งบนมุมมอง (อาจทำได้โดยการเลื่อนเมาส์ไปบนวัตถุนั้น แล้วกดปุ่มของเมาส์) มุมมองนั้นจะต้องสามารถ เปลี่ยนตำแหน่งของวัตถุนั้นบนวินโดว์ไปสู่ข้อมูลที่แท้จริงในอัลกอริธึม เพื่อการสื่อสารกับภาคผลิตข้อมูลขาเข้า

รูปที่ 5 แสดงตัวอย่างของภาคนำเสนอการเรียงลำดับข้อมูลในสองมุมมอง คือ Stick และ Point ภาพที่ปรากฏในมุมมอง Stick นั้น เส้นตรงหนึ่งเส้นแทนข้อมูลหนึ่งตัว โดยที่ความยาวของเส้นจะแปรตามค่า ของข้อมูล ส่วนมุมมองแบบ Point จะแสดงข้อมูลด้วยจุด ที่มีพิกัด (x, y) กำกับ ค่า y ของจุดจะแปรตามค่าของ ข้อมูล และค่า x จะแทนตำแหน่งของข้อมูล รูปที่ 5 (ก) แสดงถึงข้อมูลขณะเริ่มทำงานโดยการกำหนดให้ผลิต ข้อมูลแบบสุ่มจำนวน 100 ตัว เมื่อเรียงลำดับเสร็จแล้ว (จากน้อยไปมาก) จะได้ผลในรูปที่ 5 (ข)

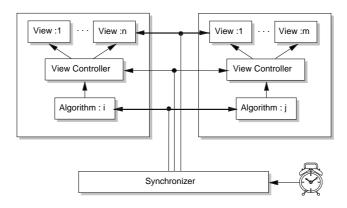


รูปที่ 5. ตัวอย่างมุมมองแสดงการทำงานของการเรียงลำดับข้อมูล

3.4 ภาคประสานจังหวะ

หน้าที่ของการประสานจังหวะการนำเสนอและการประสานจังหวะการทำงานของอัลกอริธึม เปรียบได้กับ ไวทยากรซึ่งควบคุมการบรรเลงดนตรีของนักดนตรีหลายๆคน เพื่อทำให้การบรรเลงเข้าจังหวะกันไป การประสาน จังหวะมีจุดประสงค์เพื่อการเข้าจังหวะกันตามคำสั่ง การดำเนินการพื้นฐาน (basic operation) การดำเนินการพื้น ฐานนี้เป็นมาตรวัดประสิทธิภาพการทำงานของอัลกอริธึม โดยผู้สร้างการจินตทัศน์จะต้องเป็นผู้กำหนดว่า อัลกอริธึมหนึ่งๆนั้น มีคำสั่งอะไรในอัลกอริธึมนั้น ที่เป็นมาตรวัดดังกล่าว ตัวอย่างเช่นการใช้จำนวนคำสั่งการ เปรียบเทียบคีย์ของข้อมูล เป็นมาตรวัดประสิทธิภาพเชิงเวลาของอัลกอริธึมในการค้นหา หรือเรียงลำดับข้อมูล เป็นต้น ดังตัวอย่างในรูปที่ 3 จะเห็นได้ว่าเมื่อเริ่มทำงาน จะมีการเรียกฟังก์ชัน Syncopen เพื่อขอรับบริการการ ประสานจังหวะ จากนั้นจะมีการเรียก SyncNotify ทุกๆครั้งก่อนทำการเปรียบเทียบข้อมูล (ซึ่งเป็น basic operation สำหรับ selection sort) ดังนั้นอัลกอริธึมใดที่ทำงานจนถึง basic operation ก่อนอัลกอริธึมอื่น ก็จะต้องรอ จนกว่าทุกๆอัลกอริธึมจะทำถึง basic operation ทั้งนี้เพื่อให้ทำงานเข้าจังหวะจำนวน basic operation กันไป เมื่อ เสร็จสิ้นการทำงานของอัลกอริธึมใดก็จะเรียก SyncClose เป็นการบอกเลิกการประสานจังหวะของอัลกอริธึม นั้น

นอกจากหน้าที่ในการประสานจังหวะแล้ว ตัวประสานจังหวะในระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมจะเป็นตัวควบ คุมความเร็วของการนำเสนอ และควบคุมความเร็วของการทำงานของอัลกอริธึมด้วย โดยความเร็วเหล่านี้จะถูก เปลี่ยนแปลงได้ตามความต้องการของผู้ใช้ โครงสร้างความสัมพันธ์ของอัลกอริธึม ภาคควบคุมการนำเสนอ มุม มอง และภาคประสานจังหวะ ถูกแสดงในรูปที่ 6



รูปที่ 6. การประสานจังหวะการทำงานและการนำเสนอ

4. ระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมภายใต้สภาพปฏิบัติการไมโครซอฟต์วินโดวส์

ไมโครซอฟต์วินโดวส์ (Microsoft Windows) เป็นสภาพปฏิบัติการ (operating environment) ของเครื่อง
คอมพิวเตอร์ส่วนบุคคลที่ได้รับความนิยมเป็นอย่างสูง หัวข้อนี้จะได้กล่าวถึงการใช้ GUI, Multitasking, MDI, และ
DLL [12] อันเป็นคุณสมบัติของวินโดวส์ที่เอื้ออำนวยในการพัฒนาส่วนจำเพาะต่างๆของระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม
ดังนี้

4.1 การประสานกับผู้ใช้แบบกราฟิก (Graphical User Interface - GUI) เพื่อให้เกิดการใช้งานที่เป็นเอกภาพ และง่ายต่อความเข้าใจของผู้ใช้ เนื่องจากการกำหนดตำแหน่งและลักษณะของปุ่ม สัญรูป กล่องโต้ตอบ และเมนู ถูกกระทำตามแบบ CUA [13] อันเป็นรูปแบบการประสานกับผู้ใช้ที่ใช้ในซอฟต์แวร์ต่างๆที่ทำ งานภายใต้วินโดวส์

- 4.2 การทำงานแบบหลายภารกิจ (Multitasking) วินโดวส์เป็นสภาพปฏิบัติการที่เอื้ออำนวยต่อการทำงานแบบ หลายภารกิจ ทำให้สามารถพัฒนาการจินตทัศน์ได้มากกว่าหนึ่งอัลกอริธึม และมากกว่าหนึ่งมุมมอง ได้ สะดวกมากขึ้น
- 4.3 การแสดงมุมมองการนำเสนอแบบหลายเอกสาร (Multiple Document Interface MDI) MDI เป็น คุณสมบัติอันหนึ่งของวินโดวส์ที่เอื้ออำนวยต่อการแสดงและจัดการวินโดว์ย่อยหลายๆวินโดว์ที่อยู่ภายใต้ วินโดว์หลัก โดยจะใช้วินโดว์ย่อยนี้เองแทนมุมมองของการจินตทัศน์ ทำให้การย่อ ขยาย ย้าย จัดวาง ตำแหน่งของมุมมองตกเป็นภาระของตัวระบบ ผู้สร้างการจินตทัศน์ไม่จำเป็นต้องจัดการเกี่ยวกับภาระดัง กล่าว
- 4.4 การใช้คลังโปรแกรมเชื่อมโยงแบบพลวัต (Dynamic Linking Library DLL) DLL คือคลังโปรแกรมที่เก็บไว้ ในแฟ้มข้อมูลที่เป็นอิสระจากโปรแกรมที่เรียกใช้ เมื่อมีการเรียกใช้ฟังก์ชันใน DLL จึงมีการนำคลังโปร แกรม DLL เข้าสู่หน่วยความจำและเชื่อมโยงกับโปรแกรมที่เรียกใช้ หากมีหลายๆโปรแกรมเรียกใช้ฟังก์ชัน เดียวกัน ฟังก์ชันที่ถูกเรียกจะใช้เนื้อที่ในหน่วยความจำเพียงชุดเดียว อีกทั้งหากมีการเปลี่ยนแปลง DLL ก็ ไม่จำเป็นต้องสร้างรหัสจุดหมาย (object code) ใหม่สำหรับโปรแกรมที่เรียกใช้ บริการต่างๆที่มีให้ใน ระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมจะถูกออกแบบและพัฒนาขึ้นในรูปแบบของ DLL โดยผู้สร้างการจินตทัศน์ สามารถเรียกใช้ตามกฏเกณฑ์ที่ระบบตั้งขึ้น บริการแบบ DLL ที่ระบบมีให้ใช้มีดังนี้
 - 4.4.1 DLL สำหรับการแสดงและการเปลี่ยนแปลงภาพในมุมมอง ประกอบไปด้วยคลังคำสั่งของการวาด พื้นฐาน และการสร้างวัตถุเคลื่อนไหวพร้อมการเปลี่ยนแปลงภาพและสีต่างๆ ที่เหมาะกับการนำไป สร้างมุมมองเพื่อการจินตทัศน์ โดยจะมีการเรียกใช้ฟังชันทางกราฟิกส์ของวินโดวส์โดยตรง เพื่อ ความเร็วในการแสดงผล เช่นการวาดรูปทรงเรขาคณิตขั้นพื้นฐาน การทำ Blitting โดยใช้ฟังก์ชัน BitBlt PatBlt StretchBlt เป็นต้น
 - 4.4.2 DLL สำหรับการประสานจังหวะ ประกอบไปด้วยชุดคำสั่งในการประสานจังหวะ เช่น

 SyncOpen, SyncClose, SyncBegin, SyncEnd, SyncNotify, SyncSpeed

 เป็นต้น การประสานจังหวะอาจมีการหน่วงการทำงานของบางอัลกอริธึม เพื่อให้ทำงานเข้าจังหวะ

 กัน ดังนั้นระหว่างการหน่วงนี้ฟังก์ชันการประสานจังหวะจะต้องอนุญาตให้การประสานกับผู้ใช้เป็น

 ไปอย่างปกติ จึงจำต้องคำนึงถึง ข่าวสาร (message) ที่มีการส่งถึงกันภายในวินโดวส์ด้วย

5. บทสรุป

การจินตทัศน์อัลกอริธึมเป็นกรรมวิธีหนึ่งในการศึกษาทำความเข้าใจการทำงานของอัลกอริธึม ด้วยการ ใช้ภาพ และการเปลี่ยนแปลงของภาพ เป็นสื่อในการแสดงถึงขั้นตอนการทำงานของอัลกอริธึม ในบางครั้งการใช้ กรรมวิธีนี้จะเป็นเปิดโลกของผู้ทำการศึกษาเข้าสู่พฤติกรรมของการทำงานของอัลกอริธึมที่ไม่เคยจินตนาการและ คาดหวังมาก่อน

บทความฉบับนี้ได้นำเสนอการออกแบบและพัฒนาระบบจินตทัศน์อัลกอริธึมภายใต้สภาพปฏิบัติการ ไมโครซอฟต์วินโดวส์ โดยได้กล่าวถึงภาพรวมของโครงสร้างหลักของระบบ โดยอาศัยคุณสมบัติสำคัญของวิน โดวส์หลายประการ มาใช้เพื่อให้การออกแบบระบบเป็นไปอย่างมีโครงสร้าง เป็นระบบ และใช้งานง่าย อันได้แก่ การใช้การประสานกับผู้ใช้แบบกราฟิกส์ การจินตทัศน์อัลกอริธึมแบบหลายภารกิจ การแสดงมุมมองการนำเสนอ การจินตทัศน์แบบหลายมุมมองโดยใช้การประสานแบบหลายเอกสาร การใช้คลังโปรแกรมเชื่อมโยงแบบพลวัต เพื่อเก็บฟังก์ชันต่างๆของระบบ จึงเห็นได้ว่าสภาพปฏิบัติการวินโดวส์เอื้ออำนวยต่อการออกแบบ การพัฒนา และ การใช้งานระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม

แผนงานการวิจัยที่เหลือจะประกอบด้วย การพัฒนาต้นแบบของส่วนต่างๆของระบบจินตทัศน์อัลกอริธึม ตามโครงร่างที่ได้นำเสนอในที่นี้ จากนั้นจะสร้างการจินตทัศน์อัลกอริธึมตัวอย่าง เช่นกลุ่มอัลกอริธึมที่เกี่ยวกับการ เรียงลำดับข้อมูล กลุ่มอัลกอริธึมที่เกี่ยวกับการค้นหาข้อมูล กลุ่มอัลกอริธึมที่เกี่ยวกับบัญหาทางกราฟ เป็นต้น โดยในช่วงแรกต้นแบบนี้จะถูกทดลองใช้ประกอบการเรียนการสอน ในลักษณะของการประกอบการบรรยาย และ การเข้าทำการจินตทัศน์ในห้องทดลอง

เอกสารอ้างอิง

- 1. Robert Sedgewick, Algorithms in C, Addison-Wesley, 1990
- 2. Kenneth C. Knowlton. *L6: Bell Telephone Laboratories Low-Level Linked List Language*, two 16mm black and white sound film, 1966
- 3. Kellog S. Booth, PQ Trees, 16mm color silent film, 12 minutes, 1975
- 4. Ronald M. Baecker and David Sherman, Sorting Out Sorting, 16mm color sound film, 30 minutes, 1981
- 5. Brad A. Myers, "Incense: A System for Displaying Data Structures," *Computer Grpahics*, Vol 17, No.3, July 1983, 115-125
- 6. David B. Baskerville, "Graphic Presentation of Data Structures in the DBX Debugger," *Report No. UCB/CSD* 86/260, University of California at Berkeley, Berkeley, CA, October 1985
- 7. Thomas G. Moher, "PROVIDE: a Process Visualization and Debugging Environment," *Technical Report*, University of Illinois at Chicago, Chicago, IL July 1985
- 8. Ronald M. Baecker, "Two System Which Produce Animated Representations of the Execution of Computer Programs," *ACM SIGCSE Bullentin*, Vol. 7, No. 1, February 1975, 158-167.
- 9. Edward Yarwood, *Toward Program Illustration*, M.Sc. Thesis, Dept. of Computer Science, University of Toronto, Toronto, ON, 1974.
- 10. James M. De Boer, A System for the Animation of Micro-PL/I Programs, M.Sc. Thesis, Dept. of Computer Science, University of Toronto, Toronto, ON, 1974.
- 11. Marc H. Brown, Algorithm Animation, The MIT Press, Cambridge, MA, 1988.
- 12. Charles Petzold, Progamming in Windows 3.1 3rd Edition, Microsoft Press, 1992
- 13. System Application Architecture, Common User Access: Advanced Interface Design Guide, First Edition, IBM, Document number SY0328-300-R00-1089. June 1989